

Matemática I

Feliz Minhós

2018

Conteúdo

Objectivos Gerais	1
1 Noções topológicas em \mathbb{R}	3
1.1 Vizinhança de um ponto	3
1.2 Conceitos topológicos	4
2 Funções reais de variável real	7
2.1 Limite de uma função	7
2.2 Limites em $\overline{\mathbb{R}}$	8
2.3 Limites laterais	9
2.4 Funções contínuas	10
2.5 Continuidade lateral	10
2.6 Continuidade num intervalo	12
2.7 Descontinuidades	12
2.8 Teoremas fundamentais sobre continuidade	13
2.9 Assíptotas	14
2.10 Função inversa	16
2.11 Função exponencial	17
2.12 Função logarítmica	19
2.13 Funções trigonométricas inversas	21
2.13.1 Arco-seno	21
2.13.2 Arco-cosseno	22
2.13.3 Arco-tangente	23
3 Cálculo Diferencial em \mathbb{R}	27
3.1 Derivada de uma função num ponto	27
3.2 Interpretação geométrica da derivada	27
3.3 Derivadas laterais	28
3.4 Derivadas infinitas	29

3.5	Derivabilidade e continuidade	30
3.6	Função derivada	30
3.7	Regras de derivação	31
3.8	Derivadas de funções trigonométricas	32
3.8.1	Derivada da função $f(x) = \text{sen } x$	32
3.8.2	Derivada da função $\cos x$	32
3.8.3	Derivada das funções $\text{tg } x$ e $\text{cot } g x$	32
3.8.4	Derivada das funções trigonométricas inversas	33
3.9	Derivadas das funções exponencial e logarítmica	34
3.10	Teoremas fundamentais do cálculo diferencial	35
3.11	Derivadas de ordem superior	41
3.12	Aplicações da fórmula de Taylor à determinação de extremos, convexidade e inflexões	42
4	Cálculo Integral em \mathbb{R}	47
4.1	Primitivas	47
4.2	Primitivas imediatas e quase imediatas	48
4.2.1	Primitiva de uma constante	48
4.2.2	Primitiva de uma potência de expoente real	48
4.2.3	Primitiva de funções exponenciais	49
4.2.4	Primitiva de funções trigonométricas	50
4.3	Métodos de primitivação	50
4.3.1	Primitivação por decomposição	51
4.3.2	Primitivação por partes	51
4.3.3	Primitivação por substituição	52
4.3.4	Primitivação de funções racionais	53
4.4	Integral de Riemann	56
4.4.1	Somas integrais de uma função	56
4.4.2	Definição de integral de Riemann	58
4.4.3	Interpretação geométrica do conceito de integral	60
4.5	Propriedades dos integrais	60
4.6	Integral indefinido	65
4.7	Métodos de integração	68
4.7.1	Integração por decomposição	68
4.7.2	Integração por partes	68
4.7.3	Integração por substituição	68
4.8	Extensão da noção de integral	69
4.8.1	Integral impróprio de 1ª espécie	69
4.8.2	Integral impróprio de 2ª espécie	70
4.8.3	Integral impróprio de 3ª espécie ou mistos	71

4.9	Critérios de convergência para integrais impróprios	72
4.10	Aplicações dos integrais	73
4.10.1	Áreas planas	73
4.10.2	Comprimento de curvas planas	74
4.10.3	Volumes de sólidos de revolução	74
4.10.4	Áreas laterais de sólidos de revolução	75
5	Sucessões	77
5.1	Definição	77
5.2	Subsucessão	78
5.3	Sucessões monótonas	78
5.4	Sucessões limitadas	79
5.5	Sucessões convergentes. Propriedades	80
5.6	Operações algébricas com sucessões	83
5.7	Propriedades algébricas dos limites	84
5.8	Sucessão exponencial	88
5.9	Sucessão do tipo potência-exponencial	88
6	Séries de Números Reais	91
6.1	Definição e generalidades	92
6.2	Série geométrica	93
6.3	Série de Mengoli	93
6.4	Propriedades algébricas das séries	95
6.5	Séries de termos não negativos	97
6.6	Séries alternadas	101
6.7	Critérios de convergência para séries de termos não negativos	102
6.8	Séries de funções	108
6.9	Séries de potências	109
6.10	Série de Taylor para funções reais de variável real	110
7	Equações Diferenciais Ordinárias	111
7.1	Definições e generalidades	111
7.2	Equações exactas e factores integrantes	114
7.3	Equações elementares de 1ª ordem	118
7.3.1	Equação de variáveis separáveis	118
7.3.2	Equação homogénea	119
7.3.3	Equação linear de 1ª ordem	120
7.3.4	Equação de Bernoulli	122
7.4	Equações lineares de 2ª ordem	123
7.4.1	Solução particular da equação não homogénea	124

7.4.2	Equação homogénea com coeficientes constantes . . .	125
7.5	Exercícios	127

Objectivos Gerais

Considerando esta unidade curricular no âmbito da formação pessoal e científica, em geral, e da formação matemática em particular, o aluno deverá:

- Desenvolver capacidades de abstracção, dedução lógica e análise.
- Adquirir métodos e técnicas estruturantes do raciocínio científico e matemático que proporcione um espírito crítico.
- Dominar conteúdos matemáticos associados à Análise Real, nomeadamente sucessões, funções, séries, Cálculo Diferencial e Integral em \mathbb{R} , ao nível de conceitos e aplicações.
- Utilizar conhecimentos matemáticos na resolução de problemas e interpretação da realidade.
- Adquirir competências matemáticas que possam vir a ser desenvolvidas e aplicadas em contexto profissional empresarial, de investigação ou de ensino.

Capítulo 1

Noções topológicas em \mathbb{R}

Nesta secção apresentam-se algumas noções importantes para o estudo de funções definidas nalgum conjunto $D \subseteq \mathbb{R}$ com valores em \mathbb{R} , nomeadamente para as propriedades que envolvam os conceitos de limite e continuidade.

1.1 Vizinhança de um ponto

Começemos pela definição topológica de bola:

Definição 1.1.1 Chama-se **bola (aberta)** de centro c e raio r , ao conjunto

$$\begin{aligned} B_r(c) &= \{x \in \mathbb{R} : |x - c| < r\} \\ &=]c - r, c + r[. \end{aligned}$$

O conjunto de elementos $x \in \mathbb{R}$ tais que $|x - c| \leq r$ é uma **bola fechada de centro c e raio r** .

Definição 1.1.2 Chama-se **vizinhança** de c , $V(c)$, a qualquer subconjunto de \mathbb{R} que contenha uma bola (aberta) de centro em c .

Observação 1.1.3 Em particular, pode-se escrever

$$V_r(c) =]c - r, c + r[.$$

Exercício 1.1.4 Represente, usando intervalos de números reais:

1. $V_{0.2}(4)$
2. $V_{0.03}(2.37)$

Exercício 1.1.5 Defina como uma bola ou vizinhança os seguintes conjuntos:

1. $]2, 4[$
2. $[2.16, 2.36]$
3. $\{x \in \mathbb{R} : |x - 5| < 0.03\}$
4. $\{x \in \mathbb{R} : 1.21 \leq x \leq 1.29\}$

Definição 1.1.6 Um conjunto diz-se limitado se existir alguma bola que o contenha.

1.2 Conceitos topológicos

Para estabelecer a posição relativa entre um ponto e um conjunto necessitamos de alguns conceitos:

Definição 1.2.1 Seja S um conjunto tal que $S \subseteq \mathbb{R}$ e $a \in S$.

- (i) a diz-se um **ponto interior** de S se existir uma bola (aberta) de centro em a , totalmente contida em S .
- (ii) O conjunto de todos os pontos interiores de S designa-se por **interior de S** e representa-se por $\text{int } S$. Em linguagem simbólica

$$a \in \text{int } S \iff \exists r > 0 : B_r(a) \subseteq S.$$

- (iii) a é um **ponto exterior** de S se existir uma bola (aberta) de centro em a , totalmente contida em $E \setminus S$.
- (iv) Chama-se **exterior de S** , $\text{ext } S$, ao conjunto de todos os pontos exteriores de S . Assim,

$$\begin{aligned} a \in \text{ext } S &\iff \exists r > 0 : B_r(a) \subseteq \mathbb{R} \setminus S \\ &\iff \exists r > 0 : B_r(a) \cap S = \emptyset. \end{aligned}$$

- (v) a é um **ponto fronteiro** de S se não for ponto interior nem ponto exterior. Isto é, se qualquer bola centrada em a contém pontos de S e do seu complementar.

(vi) Designa-se por **fronteira de S** , $fr S$, o conjunto de todos os pontos fronteiros. Então

$$a \in fr S \iff \forall r > 0, (B_r(a) \cap S \neq \emptyset) \wedge (B_r(a) \cap \mathbb{R} \setminus S \neq \emptyset).$$

(vii) Chama-se **aderência** ou **fecho** de S , $ad S$, ao conjunto

$$ad S = S \cup fr S.$$

(viii) S é um conjunto **aberto** se, e só se, $S = int S$.

S é um conjunto **fechado** se, e só se, $S = ad S$.

(ix) Um ponto $a \in S$ diz-se um **ponto isolado** se existir uma bola centrada em a , que só tenha o ponto a em comum com S . Isto é,

$$a \text{ é um ponto isolado sse } \exists r > 0 : B_r(a) \cap S = \{a\}.$$

(x) Um ponto $a \in E$ diz-se um **ponto de acumulação** de S se toda a bola centrada em a contém pelo menos um ponto de S , distinto de a . Assim

$$a \text{ é um ponto de acumulação de } S \text{ sse } \forall r > 0, B_r(a) \cap (S \setminus \{a\}) \neq \emptyset.$$

(xi) Ao conjunto de todos os pontos de acumulação de S chama-se conjunto derivado de S , S' .

Exercício 1.2.2 Determine o interior, a aderência eo derivado de cada um dos conjuntos e indique se, eventualmente, são abertos ou fechados.

a) $]0, 1[\cup [3, 5] \cup [7, 9[$

b) $\{x \in \mathbb{R} : x^2 < 9\}$

c) $\{x \in \mathbb{R} : x = 1 - \frac{1}{n}, n \in \mathbb{N}\}$

d) $\left\{x \in \mathbb{R} : \frac{x-1}{x+3} > \frac{x}{x-2}\right\}$

e) $[1, 3] \cap \mathbb{Q}$

Exercício 1.2.3 Indique o conjunto de todos os pontos de acumulação dos conjuntos:

a) $M = \{-1, 5\} \cup [0, 2]$

b) $N = \left\{x \in \mathbb{R} : x = \frac{1}{n}, n \in \mathbb{N}\right\}.$

Exercício 1.2.4 Prove que um conjunto finito não tem pontos de acumulação.

Capítulo 2

Funções reais de variável real

2.1 Limite de uma função

Recordando a definição de limite de uma função num ponto:

Definição 2.1.1 *Sejam $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ uma função real definida em X e a um ponto de acumulação de X . Diz-se que $b \in \mathbb{R}$ é o limite de $f(x)$ no ponto a e escreve-se $f(x) \rightarrow b$ quando $x \rightarrow a$ ou*

$$\lim_{x \rightarrow a} f(x) = b,$$

quando

$$\forall \delta > 0 \exists \varepsilon > 0: \forall x \in X, |x - a| < \varepsilon \implies |f(x) - b| < \delta.$$

Intuitivamente $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = b$:

- significa que $f(x)$ está arbitrariamente próximo de b quando x está suficientemente perto de a .
- não dá informação sobre o valor de $f(x)$ no ponto a , isto é, sobre $f(a)$.

Exercício 2.1.2 *Prove por definição que*

$$\lim_{x \rightarrow a} (x^2 + 4) = a^2 + 4.$$

Recordemos algumas propriedades dos limites das funções reais de variável real, que estão resumidas na próxima proposição:

Proposição 2.1.3 *Sejam $f, g, h : X \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ e a um ponto de acumulação de X .*

1. (*Unicidade do limite*) *Se existir $\lim_{x \rightarrow a} f(x)$ então é único.*
2. *Se $f(x) = g(x), \forall x \in V_\varepsilon(a) \cap X$ e existem $\lim_{x \rightarrow a} f(x)$ e $\lim_{x \rightarrow a} g(x)$ então*

$$\lim_{x \rightarrow a} f(x) = \lim_{x \rightarrow a} g(x).$$

3. *Se $\lim_{x \rightarrow a} f(x) < \lim_{x \rightarrow a} g(x)$ então existe $\varepsilon > 0$ tal que*

$$f(x) < g(x), \forall x \in V_\varepsilon(a).$$

4. *Se $f(x) \leq g(x), \forall x \in V_\varepsilon(a) \cap X$ então*

$$\lim_{x \rightarrow a} f(x) \leq \lim_{x \rightarrow a} g(x),$$

caso existam os respectivos limites.

5. *Se $h(x) \leq f(x) \leq g(x), \forall x \in V_\varepsilon(a) \cap X$ e se $\lim_{x \rightarrow a} h(x) = \lim_{x \rightarrow a} g(x)$ então $\lim_{x \rightarrow a} f(x)$ existe e*

$$\lim_{x \rightarrow a} h(x) = \lim_{x \rightarrow a} f(x) = \lim_{x \rightarrow a} g(x).$$

2.2 Limites em $\overline{\mathbb{R}}$

A noção de limite pode estender-se ao caso em que $a = \pm\infty$ e a situações em que o valor do limite é $\pm\infty$.

Definição 2.2.1 *Sejam $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ e a um ponto de acumulação de X .*

- (i) *Diz-se que $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = +\infty$ quando para qualquer $L > 0$ existe $\varepsilon > 0$ tal que para $x \in]a - \varepsilon, a + \varepsilon[\cap (X \setminus \{a\})$ se tem $f(x) > L$.
Simbolicamente quando*

$$\forall L > 0 \exists \varepsilon > 0: \forall x \in X, 0 < |x - a| < \varepsilon \implies f(x) > L.$$

- (ii) *Analogamente*

$$\lim_{x \rightarrow a} f(x) = -\infty \Leftrightarrow \forall L > 0 \exists \varepsilon > 0: \forall x \in X, 0 < |x - a| < \varepsilon \implies f(x) < -L.$$

Exercício 2.2.2 Prove por definição que

$$\lim_{x \rightarrow 0} \left| \frac{2}{x^2 - x} \right| = +\infty.$$

Algumas propriedades algébricas dos limites resumem-se na seguinte proposição

Proposição 2.2.3 Admitindo que $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = b$ e $\lim_{x \rightarrow a} g(x) = c$, tem-se que:

1. $\lim_{x \rightarrow a} (f + g)(x) = b + c$;
2. $\lim_{x \rightarrow a} (f \times g)(x) = b \times c$;
3. $\lim_{x \rightarrow a} |f(x)| = |b|$
4. $\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x)}{g(x)} = \frac{b}{c}$, se $c \neq 0$.
5. $\lim_{x \rightarrow a} |h(x)| = 0 \iff \lim_{x \rightarrow a} h(x) = 0$.

Exercício 2.2.4 Considere a função $f : \mathbb{R} \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}$ dada por

$$f(x) = x \operatorname{sen} \left(\frac{1}{x} \right).$$

Calcular $\lim_{x \rightarrow 0} f(x)$.

2.3 Limites laterais

Os limites laterais reforçam a informação sobre o comportamento da função quando os objectos se aproximam de um certo ponto.

Definição 2.3.1 (i) Seja a um ponto de acumulação de X para valores maiores que a . Chama-se limite lateral de f à direita de a , notando-se $f(a^+)$ ou $\lim_{x \rightarrow a^+} f(x) = b$, se

$$\forall \delta > 0 \exists \varepsilon > 0 : x \in X, a < x < a + \varepsilon \implies |f(x) - b| < \delta.$$

(ii) Analogamente, chama-se limite lateral de f à esquerda de a , notando-se $f(a^-)$ ou $\lim_{x \rightarrow a^-} f(x) = b$, se

$$\forall \delta > 0 \exists \varepsilon > 0 : x \in X, a - \varepsilon < x < a \implies |f(x) - b| < \delta.$$

Observação 2.3.2 *Se a um ponto de acumulação de X então*

$$\lim_{x \rightarrow a} f(x) = b \iff \lim_{x \rightarrow a^+} f(x) = \lim_{x \rightarrow a^-} f(x) = b.$$

Exercício 2.3.3 *Calcule, se existir, $\lim_{x \rightarrow 1} f(x)$ sendo*

$$f(x) = \begin{cases} \frac{x}{2} + \frac{3}{2} & \text{se } x \geq 1 \\ 1 - x^2 & \text{se } x < 1. \end{cases}$$

2.4 Funções contínuas

Geometricamente, uma função é contínua num ponto se, nesse ponto, não houver saltos.

Definição 2.4.1 *Considere-se $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ e $a \in X$.*

A função f é contínua em a quando $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = f(a)$, isto é,

$$\forall \delta > 0 \exists \varepsilon > 0 : \forall x \in X, |x - a| < \varepsilon \implies |f(x) - f(a)| < \delta.$$

Observação 2.4.2 *Se a é um ponto isolado, a função f é necessariamente contínua em a , uma vez que, tomando $\varepsilon > 0$ tal que $V_\varepsilon(a) \cap X = \{a\}$ a condição $|x - a| < \varepsilon \implies x = a$ e obviamente se verifica*

$$|f(x) - f(a)| = 0 < \delta, \forall \delta > 0.$$

Exercício 2.4.3 *Considere a função real de variável real definida por*

$$m(x) = \begin{cases} \frac{x^2 - 3x + 2}{x^2 - 4} & \text{se } x \neq 2 \\ 3k + 2 & \text{se } x = 2. \end{cases}$$

Determine o valor do parâmetro k de modo a que a função seja contínua em $x = 2$.

2.5 Continuidade lateral

Definição 2.5.1 *Seja a um ponto de acumulação de X e $f : X \rightarrow \mathbb{R}$.*

(i) *$f(x)$ diz-se contínua à direita de a se*

$$\lim_{x \rightarrow a^+} f(x) = f(a).$$

(ii) $f(x)$ é contínua à esquerda de a se

$$\lim_{x \rightarrow a^-} f(x) = f(a).$$

Observação 2.5.2 Se $f(x)$ é contínua em a então $f(x)$ é contínua à esquerda e à direita de a .

As propriedades algébricas das funções contínuas num ponto podem sintetizar no próximo resultado:

Proposição 2.5.3 Sejam $f, g : X \rightarrow \mathbb{R}$ duas funções contínuas num ponto de acumulação a de X . Então:

(i) $(f + g)$, $(f \times g)$, $|f|$ e $(-f)$ são funções contínuas em a ;

(ii) $\frac{f}{g}$ é contínua em a se $g(a) \neq 0$.

Dem. Resulta directamente das propriedades algébricas dos limites. ■

Proposição 2.5.4 (Continuidade da função composta) Considere-se $\varphi : D \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ e $f : E \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ duas funções tais que $\varphi(D) \subset E$.

Se φ é contínua em $a \in D$ e f é contínua em $\varphi(a) \in E$ então $(f \circ \varphi)$ é contínua em a .

Dem. Pretende-se provar que $\lim_{x \rightarrow a} (f \circ \varphi)(x) = (f \circ \varphi)(a)$.

Seja $x_n \in D$ uma sucessão tal que $x_n \rightarrow a$, por valores diferentes de a .

A sucessão correspondente $\varphi(x_n) \rightarrow \varphi(a)$ porque φ é contínua em a . Por sua vez a função f transforma a sucessão $\varphi(x_n)$ na sucessão $f[\varphi(x_n)]$ que converge para $f[\varphi(a)]$ visto que f é contínua em $f[\varphi(a)]$.

Então qualquer que seja a sucessão $x_n \rightarrow a$, temos que

$$(f \circ \varphi)(x_n) = f[\varphi(x_n)] \rightarrow f[\varphi(a)],$$

isto é, $\lim_{x \rightarrow a} (f \circ \varphi)(x) = (f \circ \varphi)(a)$. ■

Observação 2.5.5 Da proposição anterior resulta a possibilidade de permutar a passagem ao limite com a função, isto é,

$$\lim_{x \rightarrow a} f[\varphi(x)] = f \left[\lim_{x \rightarrow a} \varphi(x) \right].$$

É esta propriedade que permite o cálculo

$$\lim_{x \rightarrow \frac{\pi}{3}} \operatorname{sen} \left(2x + \frac{\pi}{6} \right) = \operatorname{sen} \left[\lim_{x \rightarrow \frac{\pi}{3}} \left(2x + \frac{\pi}{6} \right) \right] = \operatorname{sen} \left(\frac{5\pi}{6} \right) = \frac{1}{2}.$$

2.6 Continuidade num intervalo

Continuidade num intervalo

Definição 2.6.1 (a) A função $f : D \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ diz-se contínua no intervalo $]a, b[\subset D$ se e só se for contínua em todos os pontos desse intervalo.

(b) A função f é contínua no intervalo $[a, b] \subset D$ se:

- f é contínua à direita de a ;
- f é contínua em $]a, b[$;
- f é contínua à esquerda de b .

Exercício 2.6.2 Determine λ e μ de modo a que a função

$$f(x) = \begin{cases} 2 + \lambda & \text{se } x \leq 0 \\ \frac{x^2 - x}{x^2 - 4x + 3} & \text{se } 0 < x < 1 \\ 1 - 3\mu & \text{se } x \geq 1 \end{cases}$$

seja contínua no intervalo $[0, 1]$.

2.7 Descontinuidades

Definição 2.7.1 Seja $f : D \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$.

- (i) O ponto $a \in D$ é um ponto de descontinuidade se $f(x)$ não é contínua em a .
- (ii) A função f tem uma descontinuidade de 1ª espécie em a se $f(x)$ não é contínua em a e admite limites laterais finitos.
- (iii) Um ponto de descontinuidade diz-se de 2ª espécie se pelo menos um dos limites laterais em a é infinito.

Por vezes é conveniente definir o salto de f :

Definição 2.7.2 Chama-se salto de $f : D \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ num ponto $a \in D$, que admite limites laterais $f(a^+)$ e $f(a^-)$ a:

- $\sigma(a) = \max\{|f(a^+) - f(a)|, |f(a^-) - f(a)|\}$, caso existam ambos os limites laterais;

- $\sigma(a) = |f(a^+) - f(a)|$ ou $\sigma(a) = |f(a^-) - f(a)|$ se existirem apenas $f(a^+)$ ou $f(a^-)$, respectivamente;
- $\sigma(a) = 0$, se a é um ponto isolado.

Exercício 2.7.3 Determine e classifique os pontos de descontinuidade de

$$f(x) = \begin{cases} x & , \quad x > 2 \\ -x^2 + 2x & , \quad 0 \leq x \leq 2 \\ \frac{1}{x} & , \quad x < 0. \end{cases}$$

Em cada ponto de descontinuidade calcule o salto de f .

2.8 Teoremas fundamentais sobre continuidade

Teorema 2.8.1 (de Bolzano ou do valor intermédio) Se $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ é uma função contínua em $[a, b]$ e k é um valor compreendido entre $f(a)$ e $f(b)$ então existe pelo menos um valor $c \in]a, b[$ tal que $f(c) = k$.

Dem. Suponhamos que $f(a) \leq f(b)$ e $f(a) \leq k \leq f(b)$.

Divida-se o intervalo $[a, b]$ ao meio. Dos dois intervalos obtidos seja $[a_1, b_1]$ o que verifica $f(a_1) \leq k \leq f(b_1)$.

Se verificarem os dois subintervalos escolhe-se arbitrariamente um deles para $[a_1, b_1]$.

Por nova divisão ao meio do intervalo $[a_1, b_1]$ obtêm-se dois intervalos. Seja $[a_2, b_2]$ o intervalo que verifica $f(a_2) \leq k \leq f(b_2)$. Prosseguindo indefinidamente desta forma obtêm-se uma sucessão de intervalos

$$[a_1, b_1] \supset [a_2, b_2] \supset \dots \supset [a_n, b_n] \supset \dots$$

que verifica $f(a_n) \leq k \leq f(b_n)$. Seja c o número real comum a todos estes intervalos $\left(c \in \bigcap_{n \in \mathbb{N}} [a_n, b_n] \right)$. Assim, $a_n \rightarrow c$ e $b_n \rightarrow c$ e, passando ao limite nas últimas desigualdades, tem-se, pela continuidade de f , $f(c) \leq k \leq f(c)$, pelo que $f(c) = k$.

Se se supuser $f(b) \leq f(a)$ e $f(b) \leq k \leq f(a)$ a demonstração é análoga.

■

Numa versão mais simplificada pode enunciar-se assim:

"Se f é uma função contínua então não passa de um valor a outro sem passar por todos os valores intermédios."

Um importante corolário deste teorema para $k = 0$ diz o seguinte:

Corolário 2.8.2 *Se $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ é uma função contínua em $[a, b]$ com $f(a) \times f(b) < 0$ então f tem pelo menos um zero em $]a, b[$, isto é,*

$$\exists c \in]a, b[: f(c) = 0.$$

Exercício 2.8.3 *Provar que a equação*

$$x^3 = 3x^2 - 1$$

tem pelo menos uma raiz real.

Teorema 2.8.4 *(Teorema de Weierstrass) Toda a função contínua num conjunto não vazio, limitado e fechado tem máximo e mínimo nesse conjunto.*

Dem. Seja f uma função contínua em $D \neq \emptyset$, limitado e fechado. Como $f(D)$ é limitado e $f(D) \neq \emptyset$ então existe $s = \sup f(D)$.

Pela definição de supremo (o menor dos majorantes), para qualquer $\delta > 0$ existem pontos de $f(D)$ que pertencem ao intervalo $]s - \delta, s[$. Então

$$s \in \overline{f(D)} = f(D), \text{ porque } f(D) \text{ é fechado.}$$

Como $s \in f(D)$ e $s = \sup f(D)$ então s é o máximo de $f(D)$. ■

2.9 Assíntotas

Definição 2.9.1 *(i) Sejam f e h duas funções reais definidas para $x > x_0$. Diz-se que a linha de equação $y = h(x)$ é assíntota ao gráfico de $f(x)$ para a direita (ou quando $x \rightarrow +\infty$) se e só se*

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} [f(x) - h(x)] = 0.$$

Geometricamente, significa que o gráfico de $f(x)$ não difere muito do gráfico de $h(x)$ quando x é grande e positivo.

(ii) Analogamente, se f e h duas funções reais definidas para $x < x_0$, a linha de equação $y = h(x)$ é assíntota ao gráfico de $f(x)$ para a esquerda (ou quando $x \rightarrow -\infty$) se e só se

$$\lim_{x \rightarrow -\infty} [f(x) - h(x)] = 0.$$

Exemplo 2.9.2 A função $h(x) = x^2$ é uma assíntota ao gráfico de $f(x) = \frac{x^5-1}{x^3}$ para a direita, porque

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \left[\frac{x^5-1}{x^3} - x^2 \right] = \lim_{x \rightarrow +\infty} \left(-\frac{1}{x^2} \right) = 0.$$

Se em particular as assíntotas $h(x)$ são rectas então pode considerar-se dois casos: rectas verticais e não verticais.

Definição 2.9.3 Seja $f : D \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ e a um ponto de acumulação de D . A recta $x = a$ é uma assíntota vertical ao gráfico de $f(x)$ se se verificar pelo menos uma das quatro igualdades

$$\lim_{x \rightarrow a^+} f(x) = \pm\infty, \quad \lim_{x \rightarrow a^-} f(x) = \pm\infty.$$

Proposição 2.9.4 A recta $y = mx + b$ é uma assíntota não vertical ao gráfico de $f(x)$, definida para $x > x_0$, se e só se

$$m = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f(x)}{x} \quad e \quad b = \lim_{x \rightarrow +\infty} [f(x) - mx]$$

existirem e forem finitos.

De modo análogo se define a assíntota para a esquerda.

Dem. (\implies) Suponha-se que a recta $y = mx + b$ é uma assíntota ao gráfico de $f(x)$.

Considere-se a definição de assíntota com $h(x) = mx + b$ ($m, b \in \mathbb{R}$).

Então, para o caso de assíntota para a direita de f , tem-se

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} [f(x) - mx - b] = 0$$

donde

$$b = \lim_{x \rightarrow +\infty} [f(x) - mx]$$

e

$$\begin{aligned} 0 &= \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{1}{x} [f(x) - mx - b] = \lim_{x \rightarrow +\infty} \left[\frac{f(x)}{x} - m - \frac{b}{x} \right] \\ &= \lim_{x \rightarrow +\infty} \left[\frac{f(x)}{x} - m \right], \end{aligned}$$

pelo que

$$m = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f(x)}{x}.$$

Então m e b têm os respectivos limites finitos.

A demonstração para o caso da assíntota para a esquerda é análogo.

(\Leftarrow) Se existirem e forem finitos os dois limites então

$$b = \lim_{x \rightarrow +\infty} [f(x) - mx] \iff \lim_{x \rightarrow +\infty} [f(x) - mx - b] = 0,$$

pelo que $y = mx + b$ é uma assíntota ao gráfico de $f(x)$ para a direita. ■

Exercício 2.9.5 Determine a equação de todas as rectas que são assíntotas ao gráfico de

$$f(x) = \frac{x^3}{x^2 - 4}.$$

2.10 Função inversa

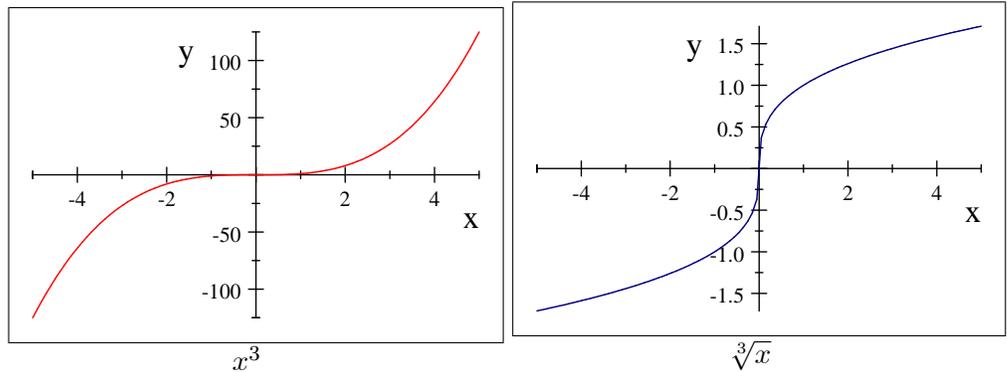
Definição 2.10.1 Seja $f : D \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ uma função injectiva. Diz-se que a função $g : f(D) \rightarrow \mathbb{R}$ é a função inversa de f se $g[f(x)] = x, \forall x \in D$.

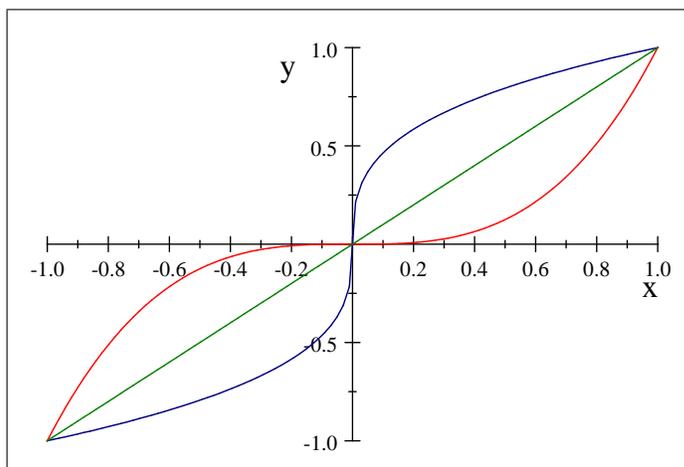
Observação 2.10.2 (i) Só as funções injectivas admitem função inversa e neste caso as equações

$$y = f(x) \quad e \quad x = g(y)$$

são equivalentes.

(ii) Sendo g a função inversa de f , para obter o gráfico da equação $y = g(x)$ basta efectuar sobre o o gráfico de $y = f(x)$ uma simetria em relação à bissectriz dos quadrantes ímpares.





Os gráficos são simétricos relativamente a $y = x$

- (iii) Se f é monótona (sendo injectiva é estritamente monótona) e crescente (decrecente) então a sua inversa é também estritamente monótona crescente (decrecente).

Com efeito, para $x_1, x_2 \in Df$ com $x_1 < x_2$ então $f(x_1) < f(x_2)$, se f for crescente. Notando por g a função inversa de f , tem-se

$$g[f(x_1)] = x_1 < x_2 = g[f(x_2)],$$

pelo que g é crescente.

- (iv) Não confundir $f^{-1}(x)$ com $\frac{1}{f(x)}$. Repare-se que para $f(x) = x^3$ se tem $f^{-1}(x) = \sqrt[3]{x}$ mas $\frac{1}{f(x)} = \frac{1}{x^3}$.

2.11 Função exponencial

À aplicação $x \mapsto a^x$ dá-se o nome de função exponencial de base a .

As principais propriedades resumem-se no seguinte resultado:

Teorema 2.11.1 A função exponencial a^x ($a > 0$) é contínua e satisfaz as propriedades:

1. $a^x > 0, \forall x \in \mathbb{R}$

2. $a^{x+y} = a^x \times a^y$; $(a^x)^y = a^{xy}$, $\forall x, y \in \mathbb{R}$

3. Se $a > 1$, a^x é estritamente crescente, $\lim_{x \rightarrow +\infty} a^x = +\infty$, $\lim_{x \rightarrow -\infty} a^x = 0$.

4. Se $a < 1$, a^x é estritamente decrescente, $\lim_{x \rightarrow +\infty} a^x = 0$, $\lim_{x \rightarrow -\infty} a^x = +\infty$.

5. Se $a = 1$, $a^x \equiv 1$, $\forall x \in \mathbb{R}$.

Dem. A demonstração do teorema é consequência das propriedades algébricas dos limites e da sucessão exponencial.

A título de exemplo prove-se a alínea 3.

Sejam $x_1, x_2 \in \mathbb{R}$ tais que $x_1 < x_2$ e fixem-se racionais r_1 e r_2 tais que $x_1 < r_1 < r_2 < x_2$.

Tomando as sucessões $r_n, s_n \in \mathbb{Q}$ com $r_n \rightarrow x_1$ e $s_n \rightarrow x_2$ tem-se, a partir de uma certa ordem n_0 ,

$$r_n < r_1 < r_2 < s_n$$

e, por consequência,

$$a^{x_1} = \lim a^{r_n} < a^{r_1} < a^{r_2} < \lim a^{s_n} = a^{x_2}.$$

■

No estudo que se segue fixa-se uma determinada base : e (número de Neper)

Proposição 2.11.2 *Tem-se*

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \left(1 + \frac{1}{x}\right)^x = \lim_{x \rightarrow -\infty} \left(1 + \frac{1}{x}\right)^x = e.$$

Proposição 2.11.3 *Tem-se*

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{e^x}{x} = +\infty \quad e \quad \lim_{x \rightarrow -\infty} x e^x = 0.$$

Corolário 2.11.4 *Para $k \in \mathbb{R}$ tem-se*

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{e^x}{x^k} = +\infty \quad e \quad \lim_{x \rightarrow -\infty} |x| e^x = 0.$$

Isto é, « e^x é um infinito superior a todas as potências de x ».

Dem. Para $x \rightarrow -\infty$ aplica-se o resultado anterior com a mudança de variável $x = -y$. ■

Exercício 2.11.5 1. Indique o domínio e o contradomínio de cada um das expressões:

a) $f(x) = 2 - 5^{1-3x}$

b) $g(x) = \frac{8}{3^{1-3x} + 7}$

2. Resolva em \mathbb{R} cada uma das condições:

a) $2^{x^2-5x} = \frac{1}{16}$

b) $0,25^{x^2} \geq \left(\frac{1}{16}\right)^{2x}$

3. Calcular:

a) $\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{e^{3x}}{x^4}$

b) $\lim_{x \rightarrow -\infty} x e^{\frac{x}{2}}$

2.12 Função logarítmica

Como a aplicação $f : x \mapsto a^x$ para $a \in \mathbb{R}^+ \setminus \{1\}$ é uma bijecção de \mathbb{R} sobre \mathbb{R}^+ , então admite uma aplicação inversa $f^{-1} : \mathbb{R}^+ \rightarrow \mathbb{R}$, que se designa por função logaritmo de base a e se representa por

$$\log_a :]0, +\infty[\rightarrow \mathbb{R} \\ x \mapsto \log_a x, \quad \text{com } a \in \mathbb{R}^+ \setminus \{1\}.$$

Como a^x é estritamente monótona e contínua, a sua inversa, $\log_a x$ também o será. Além disso o seu gráfico será simétrico ao da exponencial, em relação à bissetriz dos quadrantes ímpares.

Recorde-se as propriedades mais comuns em função da base do logaritmo. Se $a > 1$ tem-se que:

- $\log_a x$ é estritamente crescente;
- $\log_a x > 0 \iff x > 1$;
- $\lim_{x \rightarrow +\infty} \log_a x = +\infty$; $\lim_{x \rightarrow 0^+} \log_a x = -\infty$.

Se $0 < a < 1$ obtem-se que:

- $\log_a x$ é estritamente decrescente;
- $\log_a x > 0 \iff 0 < x < 1$;
- $\lim_{x \rightarrow +\infty} \log_a x = -\infty$; $\lim_{x \rightarrow 0^+} \log_a x = +\infty$.

Do conceito de função inversa resultam directamente várias consequências:

- $a^{\log_a x} = x$
- $\log_a (a^x) = x$
- $\log_a x = y \iff x = a^y$.

Exercício 2.12.1 1. *Calcular:*

- a) $\log_{\sqrt{2}} 64$
- b) $\log_{0,1} 1000$

2. *Determinar o domínio das funções:*

- a) $f(x) = \log_2 (4 - 3x)$
- b) $g(x) = 3 + \log_{\frac{1}{3}} (9 - x^2)$

3. *Resolva em \mathbb{R} as condições:*

- a) $\log_{\frac{1}{e}} (2x^2 - x) \geq \log_{\frac{1}{e}} x$
- b) $\log_3 (x^2 - 7) < 2$.

Teorema 2.12.2 (*Propriedades operatórias dos logaritmos*) *Sejam x e y números positivos e $a, b \in \mathbb{R}^+ \setminus \{1\}$. Então são válidas as seguintes propriedades:*

1. $\log_a (x \times y) = \log_a (x) + \log_a (y)$
2. $\log_a \left(\frac{x}{y} \right) = \log_a (x) - \log_a (y)$
3. $\log_a (x^p) = p \times \log_a (x)$, $\forall p \in \mathbb{R}$
4. $\log_b (x) = \log_a (x) \times \log_b (a)$ (*mudança de base do logaritmo*)

Proposição 2.12.3 Para todo o $k > 0$, tem-se

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\log(x)}{x^k} = 0 \quad e \quad \lim_{x \rightarrow 0^+} x^k \log(x) = 0.$$

Intuitivamente a proposição significa que: $\log(x) \xrightarrow{x \rightarrow +\infty} +\infty$ mais lentamente que qualquer potência arbitrariamente pequena de x .

Proposição 2.12.4 Tem-se

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\log(1+x)}{x} = 1 \quad e \quad \lim_{x \rightarrow 0} \frac{e^x - 1}{x} = 1.$$

Exercício 2.12.5 1. Calcular o valor dos limites::

a) $\lim_{x \rightarrow 1} 3^{\frac{1-x}{\log(2-x)}}$

b) $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\ln(5+x^4) - \ln 5}{x^4}$

2. Determine os valores reais que verificam as condições:

a) $\log_{\frac{1}{2}}(2x) < 2 - \log_{\frac{1}{2}}\left(\frac{2-x}{x}\right)$

b) $\log(x+3) > \log(x-1) - \log(2+x)$

2.13 Funções trigonométricas inversas

As funções trigonométricas $\operatorname{sen} x$, $\cos x$, $\operatorname{tg} x$ e $\operatorname{cot} g x$ não são injectivas nos respectivos domínios. Assim essas funções não seriam invertíveis.

Para garantir a invertibilidade consideram-se restrições dessas funções a intervalos contidos no seu domínio.

Das infinitas restrições considerar-se-á uma restrição principal de modo a que o contradomínio seja igual ao da função inicial.

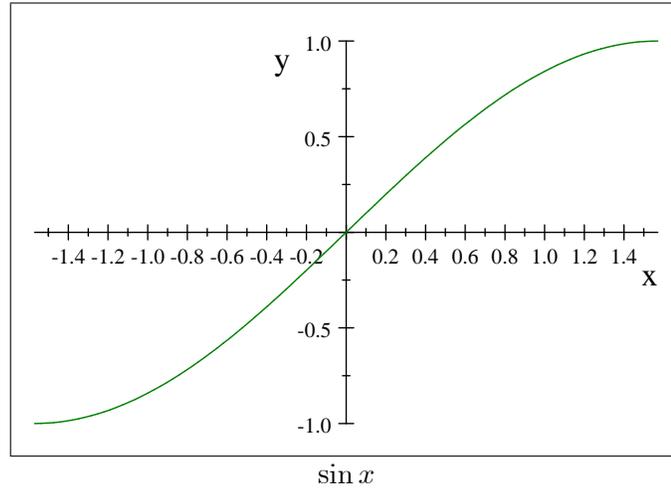
2.13.1 Arco-seno

Para a função $f(x) = \operatorname{sen} x$, qualquer restrição de f a intervalos do tipo $\left[k\pi - \frac{\pi}{2}, k\pi + \frac{\pi}{2}\right]$, $k \in \mathbb{Z}$, é invertível.

Considera-se a restrição principal para $k = 0$, $\left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right]$. Isto é

$$f : \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right] \rightarrow [-1, 1]$$

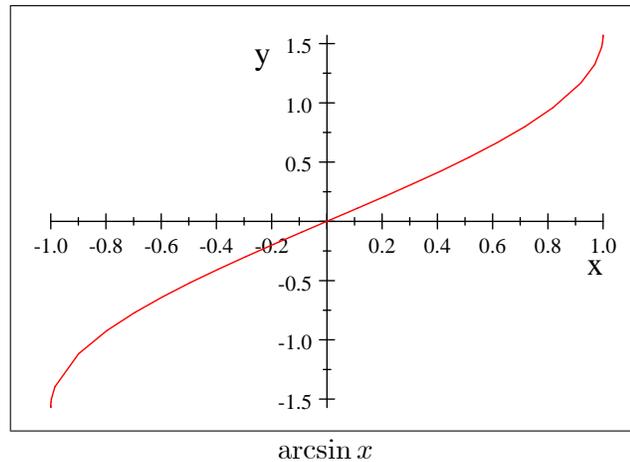
$$x \mapsto \operatorname{sen} x$$



admita a função inversa

$$f^{-1} : [-1, 1] \rightarrow \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right]$$

$$x \mapsto \text{arcsen } x$$



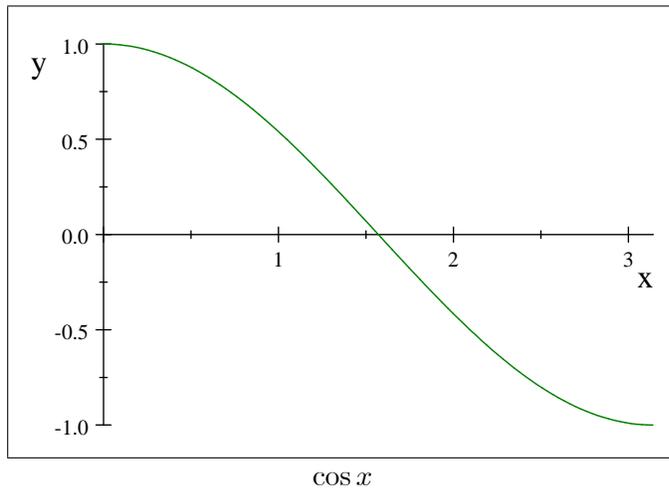
2.13.2 Arco-cosseno

Dada a função $g(x) = \cos x$, qualquer restrição de g a um dos intervalos $[k\pi, \pi + k\pi]$, $k \in \mathbb{Z}$, é invertível.

A restrição principal para $k = 0$, $[0, \pi]$. Assim

$$g : [0, \pi] \rightarrow [-1, 1]$$

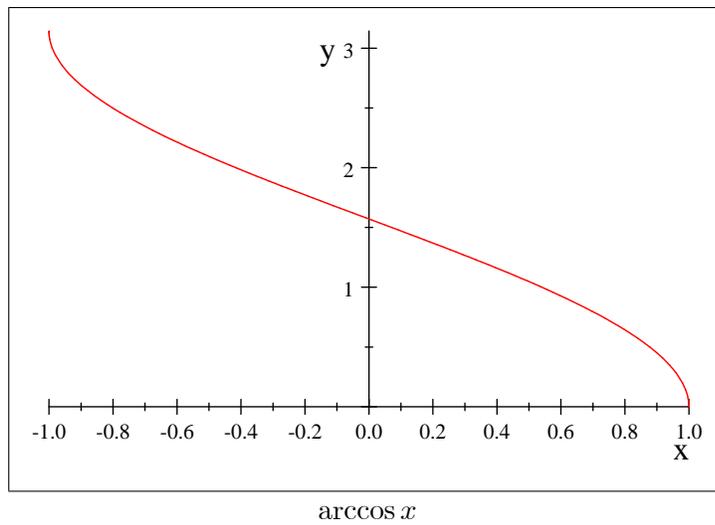
$$x \mapsto \cos x$$



admita a função inversa

$$f^{-1} : [-1, 1] \rightarrow [0, \pi]$$

$$x \mapsto \arccos x$$



2.13.3 Arco-tangente

A função $h(x) = \operatorname{tg} x$ de domínio

$$D_h = \left\{ x \in \mathbb{R} : x \neq \frac{\pi}{2} + k\pi, k \in \mathbb{Z} \right\}$$

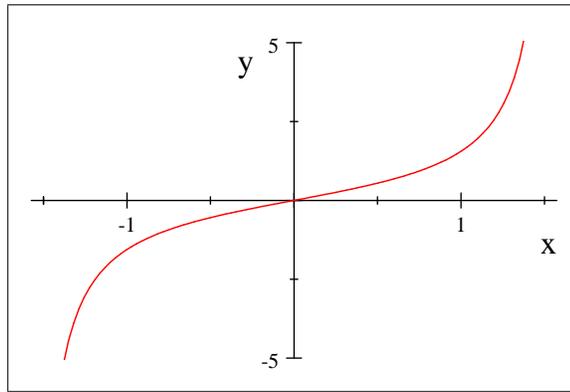
e contradomínio \mathbb{R} tem como restrições invertíveis as que tenham por domínios intervalos do tipo

$$\left] k\pi - \frac{\pi}{2}, k\pi + \frac{\pi}{2} \right[, \quad k \in \mathbb{Z}.$$

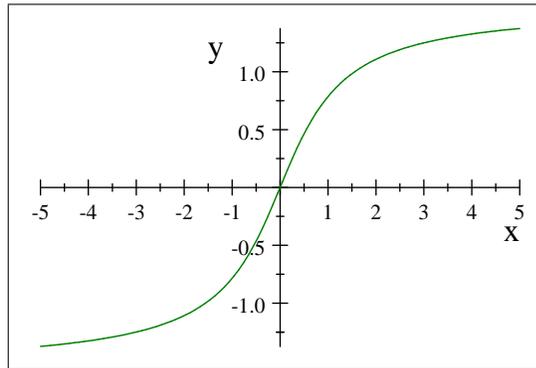
Para $k = 0$, obtém-se a restrição principal. Isto é,

$$h : \left] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} \right[\rightarrow \mathbb{R} \quad \text{e} \quad h^{-1} : \mathbb{R} \rightarrow \left] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} \right[\\ x \mapsto \operatorname{tg} x \quad \text{e} \quad x \mapsto \operatorname{arctg} x .$$

Graficamente



$\operatorname{tg} x$



$\operatorname{arctg} x$

Exercício 2.13.1 1. Dada a função $h(x) = 2 + \operatorname{arcsen}(2x + 1)$ determine:

- a) Domínio de h
- b) $h(0)$ e $h(-\frac{1}{6})$

c) *Contradomínio de h*

d) *As soluções da equação $h(x) = 2 + \frac{\pi}{3}$.*

2. *Calcular:*

a) $\cos(\arcsen(\frac{4}{5}))$

b) $tg(\operatorname{arccot}(\frac{3}{4}))$

Capítulo 3

Cálculo Diferencial em \mathbb{R}

3.1 Derivada de uma função num ponto

Fermat foi um dos primeiros matemáticos a definir o conceito de derivada ao interessar-se em determinar o máximo e o mínimo de uma função.

Deve-se a Cauchy a formulação clássica da noção de derivada por volta de 1823:

Definição 3.1.1 *Seja $f : D \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ uma função real de variável real e $a \in D$ um ponto de acumulação de D .*

Chama-se derivada de f no ponto a , e apresenta-se $f'(a)$, a

$$f'(a) = \lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a)}{x - a} \quad \text{ou} \quad f'(a) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h}.$$

Se o limite existir e for finito então a função f diz-se derivável ou diferenciável no ponto a .

Exercício 3.1.2 *Utilizando a definição calcular a derivada de $g(x) = \frac{x-2}{x+2}$ em $x_0 = 1$.*

3.2 Interpretação geométrica da derivada

A interpretação geométrica do conceito de derivada permite, em particular, definir rigorosamente tangente a uma curva cujo gráfico é definido por $y = f(x)$.

Não é possível definir a recta tangente a uma curva como sendo a recta que tem apenas um ponto comum com a curva. É preciso um conceito mais forte.

Considere-se uma recta secante ao gráfico de $f(x)$, intersectando-a nos pontos P_1 e P_2 .

O declive da recta t tangente a $f(x)$ no ponto P_1 vai ser o limite dos declives das rectas secantes quando P_2 se aproxima de P_1 , ou seja, quando $x \rightarrow x_1$.

Então

$$m = \lim_{x \rightarrow x_1} \frac{f(x) - f(x_1)}{x - x_1} = f'(x_1).$$

Assim, de um ponto de vista geométrico, a derivada de uma função $f(x)$ em $x = a$ é o declive da recta tangente ao gráfico de $f(x)$ no ponto de abcissa $x = a$.

A sua equação é então dada por

$$y - f(x_0) = m(x - x_0)$$

ou

$$y - f(x_0) = f'(x_0)(x - x_0).$$

Exercício 3.2.1 1. Escreva uma equação da recta tangente à curva $y = \frac{2}{x-4}$ no ponto de abcissa 2.

2. Determine as coordenadas dos pontos da curva $y = x^3 - 4x$ em que a tangente nesses pontos é uma recta horizontal.

3.3 Derivadas laterais

Uma função $f(x)$ pode não ter derivada num ponto a (não existir recta tangente ao gráfico de $f(x)$), mas existirem semi-tangentes nesses pontos, isto é, tangente à esquerda e/ou à direita de a .

Considere-se a função

$$f(x) = \begin{cases} -x^2 + 7 & \text{se } x < 2 \\ x + 1 & \text{se } x \geq 2. \end{cases}$$

Para estudar a existência de $f'(2)$ é necessário recorrer ao conceito de derivadas laterais.

Definição 3.3.1 Seja $f : D \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ e $a \in D$ um ponto de acumulação de D .

(i) f é derivável à esquerda de a se existe e é finito.

$$\lim_{x \rightarrow a^-} \frac{f(x) - f(a)}{x - a} \quad \text{ou} \quad \lim_{h \rightarrow 0^-} \frac{f(a + h) - f(a)}{h},$$

que se representa por $f'(a^-)$.

(ii) f é derivável à direita de a se existe e é finito.

$$\lim_{x \rightarrow a^+} \frac{f(x) - f(a)}{x - a} \quad \text{ou} \quad \lim_{h \rightarrow 0^+} \frac{f(a + h) - f(a)}{h},$$

que se nota por $f'(a^+)$.

Observação 3.3.2 1. Da definição anterior resulta que f é derivável em a se e só se f é derivável à esquerda e à direita de a . Neste caso $f'(a) = f'(a^-) = f'(a^+)$.

2. Geometricamente $f'(a^-)$ representa o declive da semi-recta tangente à esquerda de a , enquanto $f'(a^+)$ será o declive da semi-recta tangente à direita de a .

3. A existência de derivada de uma função num ponto pode depender apenas da existência de uma derivada lateral. Por exemplo, para $f(x) = \sqrt{x-3}$, $D_f = [3, +\infty[$ e

$$f'(3) = f'(3^+) = \lim_{x \rightarrow 3^+} \frac{\sqrt{x-3}}{x-3} = +\infty.$$

4. As funções não têm derivada nos pontos angulosos dos seus gráficos, já que as semi-tangentes nesse ponto não estão no prolongamento uma da outra.

3.4 Derivadas infinitas

Diz-se que a derivada de f em a é $+\infty$ (respectivamente $-\infty$) se

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a)}{x - a} = +\infty \quad (-\infty).$$

As derivadas infinitas à esquerda e à direita de a definem-se de modo análogo.

Geometricamente, se f derivada infinita em a , o gráfico de $f(x)$ admite tangente em $(a, f(a))$, paralela ao eixo das ordenadas.

3.5 Derivabilidade e continuidade

Proposição 3.5.1 *Se $f : D \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ é uma função derivável em $a \in D$, então f é contínua nesse ponto.*

Dem. Se f é uma função derivável em $a \in D$, então admite derivada finita nesse ponto, isto é,

$$f'(a) = \lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a)}{x - a} \text{ é finito.}$$

Escrevendo

$$f(x) - f(a) = \frac{f(x) - f(a)}{x - a} (x - a)$$

e passando ao limite em ambos os membros, tem-se

$$\lim_{x \rightarrow a} [f(x) - f(a)] = \lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a)}{x - a} \lim_{x \rightarrow a} (x - a) = 0.$$

Então $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = f(a)$, ou seja $f(x)$ é contínua em $x = a$. ■

Observação 3.5.2 1. *A existência de derivada infinita, $f'(a) = \pm\infty$, não garante a continuidade de f em a .*

Por exemplo, a função sinal

$$\text{sgn}(x) = \begin{cases} 1 & , x > 0 \\ 0 & , x = 0 \\ -1 & , x < 0 \end{cases}$$

tem $f'(0) = +\infty$ e é descontínua no ponto 0.

2. *A recíproca da Proposição 3.5.1 não é verdadeira.*

Por exemplo, a função $f(x) = |x|$ é contínua em $x = 0$ e não tem $f'(0)$.

3.6 Função derivada

Seja $f : D \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$. A função derivada ou simplesmente derivada de uma função f , $x \mapsto f'(x)$, é uma nova função:

- cujo domínio é o conjunto de todos os pontos em que f tem derivada finita;

- a cada ponto do seu domínio faz corresponder a derivada da função nesse ponto.

Se f derivável em todos os pontos de D , diz-se que f é derivável (diferenciável) em D ou apenas que f é derivável (diferenciável)

Exercício 3.6.1 *Caracterize a função derivada de cada uma das funções seguintes:*

a) $f(x) = \sqrt[3]{x}$

b) $g(x) = |x - x^2|$

3.7 Regras de derivação

Para evitar o recurso constante à definição de derivada, utilizam-se as regras de derivação:

Proposição 3.7.1 *Sejam $f, g : D \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ funções deriváveis em $a \in D$ e $k \in \mathbb{R}$. Então:*

1. $(kf)(x)$ é derivável em a e $(kf)'(a) = kf'(a)$
2. $(f+g)(x)$ é derivável em a e $(f+g)'(a) = f'(a) + g'(a)$
3. $(f \times g)(x)$ é derivável em a e $(f \times g)'(a) = f'(a) \times g(a) + f(a) \times g'(a)$
Em particular, $f^n(x)$ é derivável em a e $(f^n)'(a) = n f^{n-1}(a) f'(a)$, para $n \in \mathbb{N}$.
4. Se $g(a) \neq 0$ então $\left(\frac{f}{g}\right)(x)$ é derivável em a e

$$\left(\frac{f}{g}\right)'(a) = \frac{f'(a)g(a) - f(a)g'(a)}{(g(a))^2}.$$

Dem. 1. $(kf)'(a) = \lim_{x \rightarrow a} \frac{(kf)(x) - (kf)(a)}{x - a} = k \lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a)}{x - a} = kf'(a).$

2. $(f+g)'(a) = \lim_{x \rightarrow a} \frac{(f+g)(x) - (f+g)(a)}{x - a} = \lim_{x \rightarrow a} \left(\frac{f(x) - f(a)}{x - a} + \frac{g(x) - g(a)}{x - a} \right) = f'(a) + g'(a).$

3. $(f \times g)'(a) = \lim_{x \rightarrow a} \frac{(f \times g)(x) - (f \times g)(a)}{x - a} = \lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x)g(x) - f(a)g(x) + f(a)g(x) + f(a)g(a)}{x - a}$
 $= \lim_{x \rightarrow a} \left(g(x) \frac{f(x) - f(a)}{x - a} + f(a) \frac{g(x) - g(a)}{x - a} \right) = f'(a) \times g(a) + f(a) \times g'(a).$

$$\begin{aligned}
4. \left(\frac{f}{g}\right)'(a) &= \lim_{x \rightarrow a} \frac{\left(\frac{f}{g}\right)(x) - \left(\frac{f}{g}\right)(a)}{x - a} = \lim_{x \rightarrow a} \frac{\frac{f(x)}{g(x)} - \frac{f(a)}{g(a)}}{x - a} \\
&= \lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x)g(a) - g(x)f(a) - f(a)g(a) + f(a)g(a)}{(x-a)g(x)g(a)} \\
&= \lim_{x \rightarrow a} \frac{1}{g(x)g(a)} \frac{g(a)[f(x) - f(a)] - f(a)[g(x) - g(a)]}{(x-a)} \\
&= \lim_{x \rightarrow a} \frac{1}{g(x)g(a)} \left[g(a) \frac{f(x) - f(a)}{x - a} - f(a) \frac{g(x) - g(a)}{x - a} \right] \\
&= \frac{f'(a)g(a) - f(a)g'(a)}{(g(a))^2}. \blacksquare
\end{aligned}$$

3.8 Derivadas de funções trigonométricas

3.8.1 Derivada da função $f(x) = \text{sen } x$

Provemos que a função $f(x) = \text{sen } x$ é derivável em \mathbb{R} e determinemos a sua expressão:

$$\begin{aligned}
f'(a) &= \lim_{x \rightarrow a} \frac{\text{sen } x - \text{sen } a}{x - a} = \lim_{x \rightarrow a} \frac{2 \text{sen} \left(\frac{x-a}{2}\right) \cos \left(\frac{x+a}{2}\right)}{x - a} \\
&= \lim_{x \rightarrow a} \frac{\text{sen} \left(\frac{x-a}{2}\right)}{\frac{x-a}{2}} \cos \left(\frac{x+a}{2}\right) = \cos a.
\end{aligned}$$

Então $(\text{sen } x)' = \cos x$.

3.8.2 Derivada da função $\cos x$

A função $\cos x = \text{sen} \left(x + \frac{\pi}{2}\right)$ pode ser considerada como a composição da função $\text{sen } x$ com a função $x + \frac{\pi}{2}$.

Então, a função é diferenciável em todos os pontos, sendo a sua derivada

$$\begin{aligned}
(\cos x)' &= \left[\text{sen} \left(x + \frac{\pi}{2}\right) \right]' = \cos \left(x + \frac{\pi}{2}\right) \left(x + \frac{\pi}{2}\right)' \\
&= -\text{sen } x.
\end{aligned}$$

3.8.3 Derivada das funções $\text{tg } x$ e $\text{cot } g x$

A derivabilidade da função $\text{tg} :]-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[\rightarrow \mathbb{R}$ resulta directamente das regras de derivação

$$\begin{aligned}
(\text{tg } x)' &= \left(\frac{\text{sen } x}{\cos x}\right)' \\
&= \frac{1}{\cos^2 x} = \sec^2 x = 1 + \text{tg}^2 x.
\end{aligned}$$

Para a função $\cot g :]0, \pi[\rightarrow \mathbb{R}$ tem-se

$$\begin{aligned} (\cot g x)' &= \left(\frac{\cos x}{\operatorname{sen} x} \right)' \\ &= -\frac{1}{\operatorname{sen}^2 x} = -\operatorname{cosec}^2 x = -(1 + \cot g^2 x). \end{aligned}$$

Exercício 3.8.1 Calcular a derivada das funções

a) $f(x) = \operatorname{tg} \left(\frac{1}{x+3} \right)$

b) $g(x) = \cot g^2(x^2)$

3.8.4 Derivada das funções trigonométricas inversas

A função $x \mapsto \operatorname{arcsen} x$ é a função inversa de $y \mapsto \operatorname{sen} y$, isto é, designando por $x = f(y) = \operatorname{sen} y$ então $y = f^{-1}(x) = \operatorname{arcsen} x$.

Assim, obtem-se

$$\begin{aligned} (\operatorname{arcsen} x)' &= (f^{-1}(x))' = \frac{1}{f'(y)} = \frac{1}{(\operatorname{sen} y)'} \\ &= \frac{1}{\cos y} = \frac{1}{\sqrt{1 - \operatorname{sen}^2 y}} = \frac{1}{\sqrt{1 - x^2}}. \end{aligned}$$

Então a função $y = \operatorname{arcsen} x$ é diferenciável em todo o seu domínio e

$$(\operatorname{arcsen} x)' = \frac{1}{\sqrt{1 - x^2}}.$$

Da relação $y = \operatorname{arccos} x \Leftrightarrow x = \cos y$ tem-se

$$\begin{aligned} (\operatorname{arccos} x)' &= (f^{-1}(x))' = \frac{1}{f'(y)} = \frac{1}{(\cos y)'} \\ &= -\frac{1}{\operatorname{sen} y} = -\frac{1}{\sqrt{1 - \cos^2 y}} = -\frac{1}{\sqrt{1 - x^2}}, \end{aligned}$$

pelo que

$$(\operatorname{arccos} x)' = -\frac{1}{\sqrt{1 - x^2}}.$$

A partir da relação $y = \operatorname{arctg} x \Leftrightarrow x = \operatorname{tg} y$ obem-se

$$(\operatorname{arctg} x)' = \frac{1}{(\operatorname{tg} y)'} = \frac{1}{1 + \operatorname{tg}^2 y} = \frac{1}{1 + x^2}.$$

As fórmulas anteriores permanecem válidas se se substituir x por uma função $u(x)$, diferenciável nos respectivos domínios e se aplicar o teorema da derivada da função composta. Assim

$$\begin{aligned}(\arcsen u)' &= \frac{u'}{\sqrt{1-u^2}}, \\ (\arctg u)' &= \frac{u'}{1+u^2}.\end{aligned}$$

3.9 Derivadas das funções exponencial e logarítmica

A função exponencial é derivável em \mathbb{R} e

$$(e^x)' = e^x$$

pois, considerando $f(x) = e^x$ tem-se

$$f'(a) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{e^{a+h} - e^a}{h} = e^a \lim_{h \rightarrow 0} \frac{(e^h - 1)}{h} = e^a.$$

Sendo $u : D \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ uma função diferenciável, a função composta $e^{u(x)}$ é ainda diferenciável em \mathbb{R} e

$$\left(e^{u(x)}\right)' = u'(x) e^{u(x)}, \forall x \in D.$$

A função $x \mapsto a^x$, com $a > 0$, é diferenciável em \mathbb{R} e

$$(a^x)' = a^x \log a,$$

pois $a^x = e^{\log a^x} = e^{x \log a}$ e aplicando a regra anterior obtém-se

$$\begin{aligned}(a^x)' &= \left(e^{x \log a}\right)' = e^{x \log a} (x \log a)' \\ &= a^x \log a.\end{aligned}$$

Analogamente para $u(x)$ uma função diferenciável,

$$\left(a^{u(x)}\right)' = a^{u(x)} \log a u'(x).$$

A função $f(x) = \log x$ é diferenciável em \mathbb{R}^+ e, para $a > 0$, tem-se

$$\begin{aligned}f'(a) &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\log(a+h) - \log a}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\log\left(\frac{a+h}{a}\right)}{h} \\ &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\log\left(1 + \frac{h}{a}\right)}{h} = \frac{1}{a} \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\log\left(1 + \frac{h}{a}\right)}{\frac{h}{a}} = \frac{1}{a}.\end{aligned}$$

3.10. TEOREMAS FUNDAMENTAIS DO CÁLCULO DIFERENCIAL 35

Então

$$(\log x)' = \frac{1}{x}$$

e, para $u : D \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ uma função diferenciável tal que $u(x) > 0, \forall x \in D$, a função composta $\log(u(x))$ é diferenciável e

$$(\log(u(x)))' = \frac{u'(x)}{u(x)}, \forall x \in D.$$

A função $f(x) = \log_a x$, com $a \in \mathbb{R}^+ \setminus \{1\}$, é diferenciável em \mathbb{R}^+ e notando que

$$\log_a x = \log x \log_a e$$

obtem-se

$$(\log_a x)' = \frac{1}{x} \log_a e = \frac{1}{x \log a},$$

pois

$$1 = \log_e e = \log_a e \log_e a = \log_a e \log a,$$

pelo que

$$\log_a e = \frac{1}{\log a}.$$

Sendo $u(x)$ uma função diferenciável com $u(x) > 0, \forall x \in D$, então a derivada de $y = \log_a(u(x))$ é

$$(\log_a(u(x)))' = \frac{u'(x)}{u(x) \log a}.$$

Exercício 3.9.1 *Calcular as derivadas de*

a) $y = \log_5(\operatorname{arctg} x)$

b) $y = e^{\sqrt{3}x} + 5^{\cos x}$.

3.10 Teoremas fundamentais do cálculo diferencial

A possibilidade de aproximar localmente as funções diferenciáveis por funções "muito simples" (geometricamente corresponde a aproximar curvas por retas tangentes no ponto de contacto), permite simplificar o estudo de funções reais de variável real e constitui o interesse fundamental do conceito de derivada.

Outra utilidade baseia-se na busca de máximos e mínimos de funções diferenciáveis.

Definição 3.10.1 *Seja $f : D \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ e $a \in D$.*

- (i) *Diz-se que f tem um máximo local (ou relativo) em a (ou que $f(a)$ é um um máximo local ou relativo de f) se e só se existir $\varepsilon > 0$ tal que $f(x) \leq f(a), \forall x \in V_\varepsilon(a) \cap D$.*
- (ii) *Analogamente, f tem um mínimo local (ou relativo) em a (ou que $f(a)$ é um um mínimo local ou relativo de f) se e só se existir $\varepsilon > 0$ tal que $f(a) \leq f(x), \forall x \in V_\varepsilon(a) \cap D$.*
- (iii) *Se as desigualdades anteriores forem estritas, isto é, $f(x) < f(a)$ (ou $f(a) < f(x)$), $\forall x \in V_\varepsilon(a) \cap (D \setminus \{a\})$ então diz-se que $f(a)$ é um um máximo local (mínimo local) estrito.*
- (iv) *Se se falar, indistintamente, de máximos ou mínimos diz-se extremo local (ou relativo).*
- (v) *Se se verificar $f(x) \leq f(a), \forall x \in D$, então diz-se que $f(a)$ é um máximo absoluto de f em D . Analogamente, se $f(a) \leq f(x), \forall x \in D$, $f(a)$ é um mínimo absoluto de f em D .*

Um resultado importante para a pesquisa de extremos locais de uma função é o seguinte:

Proposição 3.10.2 *Seja D um intervalo de \mathbb{R} com mais do que um ponto e $f : D \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ diferenciável no ponto interior $a \in D$. Se f tem um extremo local em a então $f'(a) = 0$, isto é, a é um ponto crítico de f .*

Dem. Suponhamos que f tem um máximo local em a . Então

$$\exists \varepsilon > 0 : f(x) \leq f(a) \text{ em }]a - \varepsilon, a + \varepsilon[,$$

pelo facto de a ser um ponto interior a D .

Para $x \in]a - \varepsilon, a[, f(x) \leq f(a)$ e $x < a$. Como f é diferenciável em a então existe e é finito

$$f'(a^-) = \lim_{x \rightarrow a^-} \frac{f(x) - f(a)}{x - a} \geq 0.$$

Analogamente para $x \in]a, a + \varepsilon[, f(x) \leq f(a), x > a$ e

$$f'(a^+) = \lim_{x \rightarrow a^+} \frac{f(x) - f(a)}{x - a} \leq 0.$$

3.10. TEOREMAS FUNDAMENTAIS DO CÁLCULO DIFERENCIAL 37

Como f é diferenciável em $x = a$ então

$$0 \leq f'(a^-) = f'(a) = f'(a^+) \leq 0,$$

pelo que $f'(a) = 0$.

Se supusermos que $f(a)$ é um mínimo local, a demonstração é semelhante. ■

Observação 3.10.3 *O recíproco desta proposição não é verdadeira, isto é, existem funções com derivada nula num ponto que, contudo, não é extremo local.*

A função $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ dada por $f(x) = x^3$ é estritamente crescente não tendo portanto nenhum extremo local. Todavia $f'(0) = 0$.

Teorema 3.10.4 (Teorema de Rolle) *Seja $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ uma função contínua no intervalo $[a, b]$ e com derivada (finita ou infinita) em todos os pontos de $]a, b[$.*

Se $f(a) = f(b)$ então existe $c \in]a, b[$ tal que $f'(c) = 0$.

Dem. Como f é contínua no conjunto limitado e fechado $[a, b]$, pelo Teorema 2.8.4 f tem máximo e mínimo (absolutos) relativos em $[a, b]$.

Se o máximo e o mínimo são atingidos nas extremidades, como $f(a) = f(b)$ então $f(x) \equiv k$ e, portanto, $f'(c) = 0, \forall c \in]a, b[$.

Caso contrário o máximo é atingido num ponto interior $c \in]a, b[$ e, pela Proposição 3.10.2, $f'(c) = 0$. ■

Corolário 3.10.5 *Se $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ é uma função contínua em $[a, b]$ e tem derivada (finita ou infinita) em todos os pontos de $]a, b[$ então entre dois zeros consecutivos de f' não pode haver mais que um zero de f .*

Dem. Sejam x_1 e x_2 dois zeros consecutivos de f' .

Suponha-se, com visto à obtenção de um absurdo, que existem α e β tais que $x_1 < \alpha < \beta < x_2$ e $f(\alpha) = f(\beta) = 0$. Então, pelo Teorema 3.10.4, existe $d \in]\alpha, \beta[$ tal que $f'(d) = 0$. Isto é absurdo porque assim x_1 e x_2 não podem ser dois zeros consecutivos de $f'(x)$.

Portanto entre dois zeros consecutivos de f' não pode haver mais que um zero de $f(x)$ (note-se que pode até não haver nenhum). ■

Corolário 3.10.6 *Seja f uma função que satisfaz as condições do Teorema de Rolle.*

Então entre dois zeros de f há pelo menos um zero de f' .

Dem. Sejam x_1 e x_2 dois zeros consecutivos de f , isto é, $f(x_1) = f(x_2) = 0$. Então pelo Teorema 3.10.4, existe $c \in]x_1, x_2[$ tal que $f'(c) = 0$.

■

Exercício 3.10.7 Considere a função $f : [-2\pi, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}$ dada por $f(x) = \sin^2(x - \frac{\pi}{3}) - x$. Prove que $f(x)$ admite um único zero no intervalo $] -\frac{5\pi}{12}, \frac{7\pi}{12} [$.

Teorema 3.10.8 (Teorema do valor médio de Lagrange ou Teorema dos acréscimos finitos) Seja $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ é uma função contínua em $[a, b]$ e com derivada (finita ou infinita) em $]a, b[$. Então existe pelo menos um ponto $c \in]a, b[$ tal que

$$f'(c) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}.$$

Dem. Considere-se uma função auxiliar

$$h(x) = f(x) - \frac{f(b) - f(a)}{b - a}x.$$

Esta nova função verifica as hipóteses do Teorema 3.10.4 em $[a, b]$, pois:

- $h(x)$ é contínua em $[a, b]$
- $h'(x) = f'(x) - \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$ tem derivada em $]a, b[$, pois f também tem.
- $h(a) = f(a) - \frac{f(b) - f(a)}{b - a}a = \frac{(b - a)f(a) - [f(b) - f(a)]a}{b - a} = \frac{bf(a) - af(b)}{b - a} = h(b)$.

Então

$$\exists c \in]a, b[: h'(c) = 0.$$

Isto é,

$$h'(c) = f'(c) - \frac{f(b) - f(a)}{b - a} = 0 \iff f'(c) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}.$$

■

Interpretação geométrica:

A existência de $c \in]a, b[$ tal que $f'(c) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$ significa que existe um ponto $c \in]a, b[$ no qual a tangente ao gráfico de $f(x)$ tem um declive igual ao declive da recta secante definida pelos pontos $(a, f(a))$ e $(b, f(b))$.

Interpretação física:

Se f verificar as condições do Teorema de Lagrange, se a e b forem instantes distintos no tempo e $f(t)$ for a posição em cada instante t de

3.10. TEOREMAS FUNDAMENTAIS DO CÁLCULO DIFERENCIAL 39

um ponto que se move no eixo real, então existe um instante c onde a velocidade instantânea $f'(c)$ é igual à velocidade média $\frac{f(b)-f(a)}{b-a}$ entre os referidos instantes. (Daí o nome de teorema do valor médio aplicado ao Teorema de Lagrange)

Uma importante extensão do Teorema de Lagrange constitui o resultado seguinte:

Teorema 3.10.9 (*Teorema de Cauchy*). *Se f e g são duas funções contínuas em $[a, b]$, diferenciáveis em $]a, b[$ e se para $x \in]a, b[$, $g'(x) \neq 0$ então existe um ponto $c \in]a, b[$ tal que*

$$\frac{f(b) - f(a)}{g(b) - g(a)} = \frac{f'(c)}{g'(c)}.$$

Dem. Considere-se a função

$$F(x) = f(x) - f(a) - \frac{f(b) - f(a)}{g(b) - g(a)} \cdot (g(x) - g(a)).$$

A função $F(x)$ é contínua em $[a, b]$, porque f e g também o são, e diferenciável em $]a, b[$,

$$F'(x) = f'(x) - \frac{f(b) - f(a)}{g(b) - g(a)} \cdot g'(x).$$

Por outro lado, como

$$F(a) = 0 \quad \text{e} \quad F(b) = 0,$$

o Teorema de Rolle garante a existência de $c \in]a, b[$ tal que $F'(c) = 0$, ou seja

$$f'(c) - \frac{f(b) - f(a)}{g(b) - g(a)} \cdot g'(c) = 0.$$

Como $g'(c) \neq 0$ tem-se

$$\frac{f(b) - f(a)}{g(b) - g(a)} = \frac{f'(c)}{g'(c)}.$$

■

Uma das aplicações mais importantes deste teorema é a utilização de uma regra para levantar indeterminações.

Teorema 3.10.10 (*Regra de Cauchy*) *Sejam f e g duas funções diferenciáveis em $]a, b[$ tais que:*

a) $g'(x) \neq 0$ para cada $x \in]a, b[$;

b) $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = \lim_{x \rightarrow a} g(x) = 0$ ou então $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = \lim_{x \rightarrow a} g(x) = \pm\infty$;

c) existe $\lim_{x \rightarrow a} \frac{f'(x)}{g'(x)}$ em $\overline{\mathbb{R}}$;

Então

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f'(x)}{g'(x)} = \lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x)}{g(x)}.$$

Dem. Se

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f'(x)}{g'(x)} = l \text{ (finito)}$$

então existe $\beta \in]a, b[$ tal que para $x \in]a, \beta[$ e para $\delta > 0$ arbitrário se tem

$$l - \delta < \frac{f'(x)}{g'(x)} < l + \delta.$$

Sejam x e y dois pontos distintos de $]a, \beta[$. Então pelo Teorema de Cauchy existe ξ situado entre eles tal que

$$\frac{f(x) - f(y)}{g(x) - g(y)} = \frac{f'(\xi)}{g'(\xi)}.$$

Portanto para quaisquer pontos nestas condições obtem-se

$$l - \delta < \frac{f(x) - f(y)}{g(x) - g(y)} < l + \delta. \quad (3.10.1)$$

No caso de $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = \lim_{x \rightarrow a} g(x) = 0$, fixemos arbitrariamente $x \in]a, \beta[$ e fazendo $y \rightarrow a$ conclui-se que as desigualdades

$$l - \delta < \frac{f(x)}{g(x)} < l + \delta$$

têm que ser verificadas para $\forall x \in]a, \beta[$, o que prova que

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x)}{g(x)} = l.$$

No caso em que $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = \lim_{x \rightarrow a} g(x) = +\infty$, fixa-se $y \in]a, \beta[$ e determina-se γ tal que, para $x \in]a, \gamma[$ se tenha

$$g(x) > 0 \text{ e } g(x) > g(\gamma).$$

Das desigualdades (3.10.1) resulta que, para $x \in]a, \gamma[$, se tem

$$\frac{f(y)}{g(x)} + \left(1 - \frac{g(y)}{g(x)}\right) (l - \delta) < \frac{f(x)}{g(x)} < \frac{f(y)}{g(x)} + \left(1 - \frac{g(y)}{g(x)}\right) (l + \delta).$$

Quando $x \rightarrow a$ o primeiro membro tende para $l - \delta$ e o segundo membro para $l + \delta$, pelo que

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x)}{g(x)} = l.$$

Se $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = \lim_{x \rightarrow a} g(x) = -\infty$ o processo é análogo.

Se $l = \pm\infty$ então obrigatoriamente existe um intervalo $]a, d[$ ($d > a$) onde $f'(x) \neq 0$, pois caso contrário, como $g'(x) \neq 0$ em $]a, b[$, isso seria incompatível com o facto de

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f'(x)}{g'(x)} = \pm\infty.$$

Assim trocando no enunciado do Teorema f por g e g por f fica-se com o caso de $l = 0$, que já foi considerado na primeira parte da demonstração. ■

3.11 Derivadas de ordem superior

Seja $f : D \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ uma função diferenciável em $a \in D$. No caso de f' ser por sua vez também diferenciável num ponto a interior do seu domínio D' , então diz-se que f é duas vezes diferenciável em a , e representa-se por $f''(a)$.

Em geral, a derivada de ordem n da função f , representa-se por $f^{(n)}$ ou $\frac{d^n f}{dx^n}$.

A função f diz-se n vezes diferenciável no ponto a do respectivo domínio $D^{(n)}$ se existir e for finita a derivada $f^{(n)}(a)$.

A função f é indefinidamente diferenciável no ponto a se for n vezes diferenciável em a para qualquer $n \in \mathbb{N}$.

Exemplo: A função $f(x) = e^x$ é indefinidamente diferenciável em \mathbb{R} , tendo-se para cada $n \in \mathbb{N}$,

$$\frac{d^n}{dx^n} (e^x) = e^x.$$

A derivada de 1^a ordem, como já foi referido anteriormente, pode ser entendida como o "contacto" da função com a recta tangente ao gráfico nesse ponto.

Para as derivadas de ordem n de f podem-se admitir "contactos" de ordem n , o que permite aproximar uma função diferenciável qualquer por um polinómio cujos termos serão constituídos pelos vários "contactos".

Definição 3.11.1 *Seja $f : D \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ uma função n vezes diferenciável em $a \in D$. Chama-se polinómio de Taylor de ordem n de f no ponto a ,*

$$p_n(x) = f(a) + f'(a)(x-a) + \cdots + \frac{f^{(n)}(a)}{n!}(x-a)^n = \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(a)}{k!}(x-a)^k.$$

Se $a = 0$ o polinómio de Taylor é designado por polinómio de MacLaurin e assume uma forma mais simplificada

$$p_n(x) = f(0) + f'(0)x + \cdots + \frac{f^{(n)}(0)}{n!}x^n = \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(0)}{k!}x^k.$$

Teorema 3.11.2 *Se $f : D \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ é uma função n vezes diferenciável em $a \in D$ então para qualquer $x \in D$ é válida a fórmula de Taylor*

$$f(x) = f(a) + f'(a)(x-a) + \cdots + \frac{f^{(n)}(a)}{n!}(x-a)^n + R_n(x)$$

verificando o resto $R_n(x)$ a condição

$$\lim_{x \rightarrow a} R_n(x) = 0.$$

No caso particular de $a = 0$, a fórmula de Taylor é também chamada fórmula de Mac-Laurin:

$$f(x) = f(0) + f'(0)x + \cdots + \frac{f^{(n)}(0)}{n!}x^n + R_n(x).$$

O interesse da fórmula de Taylor será acrescido se for possível explicitar o termo complementar $R_n(x)$ possibilitando uma estimação do seu valor, isto é, uma aproximação do erro cometido quando se substitui a função pelo correspondente polinómio de Taylor.

3.12 Aplicações da fórmula de Taylor à determinação de extremos, convexidade e inflexões

Anteriormente viu-se que, para uma função f , diferenciável num ponto a , tenha um extremo local neste ponto, é necessário, embora não suficiente, que $f'(a) = 0$.

3.12. APLICAÇÕES DA FÓRMULA DE TAYLOR À DETERMINAÇÃO DE EXTREMOS, CONVEXIDA

Chamam-se **pontos críticos** ou **estacionários** de uma função f aos zeros da sua função derivada. Para decidir se um ponto crítico é ou não um ponto de máximo ou de mínimo, pode recorrer-se ao sinal da 1ª derivada.

Nos casos em que não seja possível estudar o sinal de $f'(x)$ em pontos próximos de a o recurso à fórmula de Taylor dá um método alternativo, que pode ser útil se forem conhecidos os valores assumidos no ponto a por algumas das derivadas de ordem superior à primeira.

Exemplo: Se f é duas vezes diferenciável em a , $f'(a) = 0$ e $f''(a) \neq 0$ então a fórmula de Taylor com resto de Lagrange será

$$f(x) = f(a) + f''(a) \frac{(x-a)^2}{2} + R_2(x)$$

com $\lim_{x \rightarrow a} R_2(x) = 0$. Então existe $\epsilon > 0$ tal que para $x \in V_\epsilon(a)$ se tem que $|R_2(x)| < |f''(a)|$. Assim o sinal da soma $f''(a) \frac{(x-a)^2}{2} + R_2(x)$, em $V_\epsilon(a)$, será o sinal do primeiro termo.

Se $f''(a) > 0$ tem-se

$$f(x) - f(a) = f''(a) \frac{(x-a)^2}{2} + R_2(x) \geq 0,$$

isto é, $f(x) > f(a)$ para $x \in V_\epsilon(a)$. Se for $f''(a) < 0$ tem-se $f(x) < f(a)$ para $x \in V_\epsilon(a)$. No primeiro caso tem-se um mínimo local estrito e no segundo caso um máximo local também estrito.

Se $f''(a) = 0$ o processo não era aplicável e ter-se-ia que realizar o mesmo processo para a primeira ordem da derivada que não se anulasse em a . Assim:

Teorema 3.12.1 *Seja f uma função n vezes diferenciável em a , com $n \geq 2$, e suponha-se $f^{(n)}(x)$ é a primeira derivada que não se anula em a . Então:*

1. se n é ímpar, f não tem qualquer extremo no ponto a ;
2. se n é par, $f(a)$ é um máximo ou um mínimo local (estrito) de f , conforme $f^{(n)}(a) < 0$ ou $f^{(n)}(a) > 0$.

Dem. Como f é uma função n vezes diferenciável em a então, numa vizinhança de a , $V_\epsilon(a)$, pode ser representada pela fórmula de Taylor com resto de Lagrange

$$f(x) = f(a) + f'(a)(x-a) + \dots + \frac{f^{(n)}(a)}{n!}(x-a)^n + \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!}(x-a)^{n+1},$$

para $x \in V_\epsilon(a)$.

Como $f^{(n)}(x)$ é a primeira derivada que não se anula em a então

$$\begin{aligned} f(x) - f(a) &= \frac{f^{(n)}(a)}{n!} (x-a)^n + \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} (x-a)^{n+1} \\ &= \frac{(x-a)^n}{n!} \left[f^{(n)}(a) + \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{n+1} (x-a) \right]. \end{aligned}$$

Como $(x-a)$ pode ser arbitrariamente pequeno então o sinal dominante do último factor será o sinal de $f^{(n)}(a)$.

Se n é ímpar, o primeiro membro $f(x) - f(a)$ toma sinais contrários quando x toma valores à esquerda ou à direita de a , mas suficientemente próximos. Logo $f(a)$ não é um extremo.

Se n é par, o sinal de $f(x) - f(a)$ é o mesmo que o sinal de $f^{(n)}(a)$.

Assim se $f^{(n)}(a) < 0$ então $f(x) < f(a)$ para $x \in V_\epsilon(a)$, pelo que $f(a)$ é um máximo. Se $f^{(n)}(a) > 0$ então $f(a)$ é um mínimo local ■

Exemplo 3.12.2 A função $f(x) = 3x^4 - 4x^3 + 2$ tem unicamente dois pontos estacionários: 0 e 1. Como $f''(1) = 12 > 0$ então $f(1) = 1$ é um mínimo de f . No ponto 0, $f''(0) = 0$, $f'''(0) = -24$ pelo que $f(0)$ não é um ponto de extremo.

Outra aplicação da fórmula de Taylor está relacionada com a noção de convexidade, isto é, com a posição do gráfico da função f , diferenciável em a , em relação à respectiva tangente no ponto $(a, f(a))$:

Se existe $\epsilon > 0$ tal que em $V_\epsilon(a)$ o gráfico de f está acima do da função $g(x) = f(a) + f'(a)(x-a)$ diz-se que a função f é convexa em a ou que tem a concavidade voltada para cima nesse ponto.

Se o gráfico de g está acima do de f diz-se que a função f é côncava em a ou que tem a concavidade voltada para baixo nesse ponto.

Pode acontecer que exista um intervalo à esquerda de a e outro à direita de a em que o gráfico de f esteja acima do de g num deles e abaixo noutro. Neste caso diz-se que a é um ponto de inflexão de f .

Exercício 3.12.3 Estude quanto ao domínio, existência de assíntotas, monotonia, existência de extremos, concavidades e inflexões as funções:

1. $f(x) = x^3 - 6x^2 + 5$

2. $g(x) = x^4 - 18x^2$

3.12. APLICAÇÕES DA FÓRMULA DE TAYLOR À DETERMINAÇÃO DE EXTREMOS, CONVEXIDA

3. $h(x) = \frac{x-1}{x+2}$

4. $j(x) = (2x^2 + 3x) e^{-x}$

5. $i(x) = \frac{x^2}{2x-2}$

6. $l(x) = \sqrt{x^2 - 5x + 6}$

Capítulo 4

Cálculo Integral em \mathbb{R}

4.1 Primitivas

Definição 4.1.1 $F(x)$ é uma primitiva de $f(x)$, num certo intervalo I , se

$$F'(x) = f(x), \quad \forall x \in I.$$

Isto é $Pf(x) = F(x) \implies F'(x) = f(x), \forall x \in I$.

Resulta imediatamente desta definição que a operação de primitivação é a operação inversa da derivação.

Como $[F(x) + c]' = F'(x)$ para qualquer valor de $c \in \mathbb{R}$, então existe uma infinidade de primitivas de uma certa função.

Assim designa-se por expressão geral das primitivas de $f(x)$ a

$$Pf(x) = F(x) + c, \quad c \in \mathbb{R}.$$

Proposição 4.1.2 Duas primitivas de uma mesma função, num certo intervalo I , diferem sempre de uma constante.

Dem. Sejam $F(x)$ e $G(x)$ duas primitivas de uma mesma função $f(x)$. Então $F'(x) = f(x)$, $G'(x) = f(x)$ e

$$[F(x) - G(x)]' = F'(x) - G'(x) = f(x) - f(x) = 0.$$

■

A hipótese de se considerar um intervalo I é fundamental, porque a função pode não ser primitivável para todo o conjunto \mathbb{R} .

Veja-se, por exemplo, a função definida em \mathbb{R} ,

$$f(x) = \begin{cases} 1 & \text{se } x \geq 0 \\ -1 & \text{se } x < 0 \end{cases}.$$

Suponhamos que existe uma primitiva de $f(x)$, $F(x)$, em \mathbb{R} .
Então, pelo Teorema de Lagrange, existe $c \in]x, 0[$ tal que

$$\frac{F(x) - F(0)}{x} = F'(c) = f(c) = -1, \text{ porque } c < 0.$$

Pela definição de derivada lateral

$$F'(0^-) = \lim_{x \rightarrow 0^-} \frac{F(x) - F(0)}{x} = \lim_{x \rightarrow 0^-} F'(c) = -1.$$

Contudo não é possível ter uma situação de

$$F'(0) = F'(0^-) = F'(0^+) = -1 = f(0)$$

porque $f(0) = 1$.

Então $f(x)$ não é primitivável em \mathbb{R} , embora o seja em $]0, +\infty[$ ou $]-\infty, 0[$.

4.2 Primitivas imediatas e quase imediatas

Estas primitivas obtêm-se utilizando apenas as regras de derivação, eventualmente com operações preliminares.

Seja $f(x)$ uma função primitivável num certo intervalo $I \subseteq \mathbb{R}$.

4.2.1 Primitiva de uma constante

Como $(kx)' = k$, $k \in \mathbb{R}$, então

$$Pk = kx + c, \quad k, c \in \mathbb{R}.$$

Generalizando, como $(kPf(x))' = k(Pf(x))' = kf(x)$, $k \in \mathbb{R}$, então

$$P(kf(x)) = k(Pf(x)).$$

4.2.2 Primitiva de uma potência de expoente real

Para $m \in \mathbb{R} \setminus \{-1\}$, tem-se $\left(\frac{f^{m+1}}{m+1}\right)' = f^m f'$, pelo que

$$Pf^m(x) f'(x) = \frac{f^{m+1}(x)}{m+1} + c, \quad c \in \mathbb{R}, \quad m \neq -1.$$

Exercício 4.2.1 *Calcular:*

1. $P\sqrt{2x+1}$

2. $P\frac{\log x}{x}$

3. $P\frac{4}{(1+5x)^3}$

No caso de $m = -1$ tem-se que $\frac{f'}{f} = (\log f)'$, e assim

$$P\frac{f'(x)}{f(x)} = (\log f(x)) + c, \quad c \in \mathbb{R}.$$

Exercício 4.2.2 *Calcular:*

1. $P\frac{x^3}{x^4+a^2}, \quad a \in \mathbb{R}.$

2. $P \operatorname{tg} x.$

Se se substituir x por uma função $f(x)$ diferenciável, tem-se

$$P \operatorname{tg}(f(x)) f'(x) = -\log |\cos(f(x))| + c, \quad c \in \mathbb{R}.$$

4.2.3 Primitiva de funções exponenciais

Como $(e^f)' = e^f f'$ então

$$P(e^{f(x)} f'(x)) = e^{f(x)} + c, \quad c \in \mathbb{R}.$$

Por outro lado,

$$\begin{aligned} P(a^{f(x)} f'(x)) &= P(e^{f(x) \log a} f'(x)) = \frac{e^{f(x) \log a}}{\log a} \\ &= \frac{a^{f(x)}}{\log a} + c, \quad c \in \mathbb{R}. \end{aligned}$$

Exercício 4.2.3 *Calcular:*

1. $P(xe^{-x^2}).$

2. $P\frac{3^{\operatorname{arcsen} x}}{\sqrt{1-x^2}}.$

4.2.4 Primitiva de funções trigonométricas

Como $(-\cos(f))' = f' \operatorname{sen}(f)$ tem-se

$$P[f'(x) \operatorname{sen}(f(x))] = -\cos(f(x)) + c, \quad c \in \mathbb{R},$$

e, analogamente,

$$P[f'(x) \cos(f(x))] = \operatorname{sen}(f(x)) + c, \quad c \in \mathbb{R}.$$

Pelo mesmo processo $(\operatorname{tg}(f))' = f' \sec^2(f)$ e

$$P[f'(x) \sec^2(f(x))] = \operatorname{tg}(f(x)) + c, \quad c \in \mathbb{R}.$$

Partindo novamente das derivadas $(\operatorname{arcsen}(f))' = \frac{f'}{\sqrt{1-f^2}}$, pelo que

$$P \frac{f'(x)}{\sqrt{1-f^2(x)}} = \operatorname{arcsen}(f(x)) + c, \quad c \in \mathbb{R},$$

e

$$P \frac{f'(x)}{1+f^2(x)} = \operatorname{arctg}(f(x)) + c, \quad c \in \mathbb{R},$$

Exercício 4.2.4 *Calcular:*

1. $P(\operatorname{sen}(2x))$.
2. $P \sec^2(3x)$.
3. $P \frac{x^2}{\sqrt{1-x^6}}$.
4. $P \frac{1}{\sqrt{4-x^2}}$.
5. $P \frac{x^2}{1+x^6}$.

4.3 Métodos de primitivação

Se uma função não pode ser primitivada só por aplicação das regras de derivação (primitivas imediatas) ou após alguns artifícios (primitivas quase imediatas) recorre-se a um ou mais métodos de primitivação.

4.3.1 Primitivação por decomposição

Baseia-se na linearidade da primitiva:

Teorema 4.3.1 *Sejam f_i funções primitiváveis num domínio $I \subseteq \mathbb{R}$, $i = 1, \dots, n$, e $\alpha_i \in \mathbb{R}$. Então*

$$P(\alpha_1 f_1 + \alpha_2 f_2 + \dots + \alpha_n f_n) = \alpha_1 P f_1 + \alpha_2 P f_2 + \dots + \alpha_n P f_n.$$

Alguns casos particulares merecem atenção:

- Para $n \in \mathbb{N}$, $P(\operatorname{sen} x)^{2n+1} = P(\operatorname{sen}^2 x)^n \operatorname{sen} x = P(1 - \cos^2 x)^n \operatorname{sen} x$.

Desenvolvendo $(1 - \cos^2 x)^n$ obtêm-se potências de $\cos x$ multiplicadas por $\operatorname{sen} x$ e a cada uma delas pode aplicar-se a relação

$$P(\cos^k x \operatorname{sen} x) = -\frac{\cos^{k+1} x}{k+1}, \quad k = 0, 2, \dots, 2n.$$

- Para $n \in \mathbb{N}$, $n \geq 2$, $Ptg^n(x) = Ptg^{n-2}(x) tg^2(x) = Ptg^{n-2}(x) (\sec^2 x - 1) = Ptg^{n-2}(x) (\sec^2 x - 1) = Ptg^{n-2}(x) \sec^2 x - Ptg^{n-2}(x)$.
Desta forma obtém-se a fórmula por recorrência

$$Ptg^n(x) = \frac{tg^{n-1}(x)}{n-1} - Ptg^{n-2}(x).$$

- Para fracções racionais com aplicação do método dos coeficientes indeterminados pode decompor-se a fracção inicial em fracções "mais simples":

Exemplo:

$$P \frac{2x^5}{x^2 + 1} = 2P \left(x^3 - x + \frac{x}{x^2 + 1} \right).$$

4.3.2 Primitivação por partes

Este método baseia-se na fórmula para a derivada do produto de funções

$$(uv)' = u'v + uv' \Leftrightarrow u'v = (uv)' - uv'$$

pelo que:

Teorema 4.3.2 *Sejam u e v duas funções reais definidas e diferenciáveis num intervalo $I \subseteq \mathbb{R}$. Se o produto $u'v$ for primitivável então*

$$P[u'(x)v(x)] = u(x)v(x) - P[u(x)v'(x)].$$

Como indicação geral, será conveniente escolher o factor correspondente à função v aquele que se simplificar mais por derivação. Contudo há algumas excepções, como se verifica no próximo exercício:

Exercício 4.3.3 *Calcular:*

1. $P(x^2 \operatorname{sen}(x))$.
2. $Px \operatorname{arctg}(x)$.
3. $Px^3 \log x$.
4. $P \log x$.
5. $P \cos x e^x$

4.3.3 Primitivação por substituição

O método de substituição baseia-se na regra de derivação das funções compostas.

Teorema 4.3.4 *Sejam $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ uma função primitivável, $J \subseteq Df$ e $\varphi : I \rightarrow J$ uma aplicação bijectiva e diferenciável em I . Então $(f \circ \varphi)(t)\varphi'(t)$ é primitivável e, designando por $\Phi(t)$ uma sua primitiva, isto é, $\Phi(t) = P[(f \circ \varphi)(t)\varphi'(t)]$, obtem-se que $\Phi(\varphi^{-1}(x))$ é uma primitiva de $f(x)$. Em resumo*

$$Pf(x) = P[(f \circ \varphi)(t)\varphi'(t)], \quad \text{sendo } t = \varphi^{-1}(x).$$

Dem. Aplicando a derivada da função composta e a derivada da função inversa tem-se

$$\begin{aligned} (\Phi(\varphi^{-1}(x)))' &= \Phi'(\varphi^{-1}(x)) (\varphi^{-1}(x))' = \\ &= f(\varphi(t)) \varphi'(t) \frac{1}{\varphi'(t)} = f(x) \end{aligned}$$

■

Exercício 4.3.5 *Calcule em $I =]0, +\infty[$,*

$$P\left(\frac{1}{e^x - 1}\right),$$

utilizando a substituição $x = \varphi(t) = \log t$.

4.3.4 Primitivação de funções racionais

Definição 4.3.6 i) *Função racional é uma função do tipo $\frac{p(x)}{q(x)}$, onde $p(x)$ e $q(x)$ são polinómios em x , não sendo $q(x)$ identicamente nulo.*

ii) *Uma fracção racional diz-se própria se o grau de $p(x)$ é menor que o grau de $q(x)$*

Para efeitos de primitivação basta considerar fracções próprias, pois caso a fracção seja imprópria, por uma divisão inteira é sempre possível decompô-la na soma de uma parte inteira com uma fracção própria. Isto é, se $gr p(x) \geq gr q(x)$ então existem polinómios $a(x)$ e $r(x)$ tais que

$$\frac{p(x)}{q(x)} = a(x) + \frac{r(x)}{q(x)}.$$

Condideremos então vários casos na primitivação de fracções racionais que estão directamente relacionados com o número de zeros do denominador e com a sua natureza, ilustrados com exemplos:

1º caso: As raízes de $q(x)$ são reais de multiplicidade 1:

A fracção racional decompõe-se em "fracções mais simples" e calcula-se a sua primitiva por decomposição.

Exemplo 4.3.7 $P \frac{4x^2+x+1}{x^3-x} = P \frac{4x^2+x+1}{x(x-1)(x+1)} = P \frac{-1}{x} + P \frac{3}{x-1} + P \frac{2}{x+1} = \log \left| \frac{1}{x} \right| + \log |x-1|^3 + \log (x+1)^2 + c = \log \left| \frac{(x-1)^3(x+1)^2}{x} \right| + c, \quad c \in \mathbb{R}.$

2º caso: As raízes de $q(x)$ são reais e algumas com multiplicidade superior a 1:

O processo é análogo ao anterior.

Exemplo 4.3.8 $P \frac{2x^3+1}{x^2(x+1)^3} = P \frac{-3}{x} + P \frac{1}{x^2} + P \frac{3}{x+1} + P \frac{4}{(x+1)^2} - P \frac{1}{(x+1)^3} = -3 \log |x| - \frac{1}{x} + 3 \log |x+1| - \frac{4}{x+1} + \frac{1}{2} \frac{1}{(x+1)^2} + c, \quad c \in \mathbb{R}.$

3º caso: Algumas raízes de $q(x)$ são complexas de multiplicidade 1:

Na decomposição as fracções cujo denominador têm raízes complexas possuem uma função afim como numerador.

Exemplo 4.3.9 $P \frac{x+2}{x^3-1} = P \frac{x+2}{(x-1)(x^2+x+1)} = P \frac{1}{x-1} - P \frac{x+1}{x^2+x+1} = \log |x-1| - \frac{1}{2} \log (x^2+x+1) - \frac{4\sqrt{3}}{3} \operatorname{arctg} \left(\frac{2x+1}{\sqrt{3}} \right) + c, \quad c \in \mathbb{R}.$

4º caso: Algumas raízes de $q(x)$ são complexas com multiplicidade superior a 1:

Exemplo 4.3.10 $P \frac{x^2+2x+6}{(x-1)(x^2+2)^2} = P \frac{1}{x-1} - P \frac{x+1}{x^2+2} - P \frac{2x}{(x^2+2)^2} = \log|x-1| - \frac{1}{2} \log(x^2+2) - \frac{\sqrt{2}}{2} \operatorname{arctg}\left(\frac{x}{\sqrt{2}}\right) + \frac{1}{x^2+2} + c, \quad c \in \mathbb{R}.$

Nalguns casos é possível e recomendável combinar os métodos de substituição com o das fracções racionais. Vejam-se alguns exemplos:

Exemplo 4.3.11 *Numa função racional com argumentos do tipo e^x , simbolicamente,*

$$FR(e^x),$$

deve tentar-se a substituição

$$x = \log t \quad \text{ou} \quad e^x = t.$$

Assim

$$\begin{aligned} P\left(\frac{1-e^{3x}}{e^{2x}-4}\right) &= P\left(\frac{1-t^3}{t^2-4} \times \frac{1}{t}\right) = P\left(-1 + \frac{1-4t}{t^3-4t}\right) \\ &= -e^x - \frac{x}{4} - \frac{7}{8} \log|e^x-2| + \frac{9}{8} \log|e^x+2| + c, \quad c \in \mathbb{R}. \end{aligned}$$

Exemplo 4.3.12 *Numa função racional do tipo*

$$FR(\log x) \times \frac{1}{x}$$

deve tentar-se a substituição

$$\log x = t \quad \text{ou} \quad x = e^t.$$

Por exemplo:

$$\begin{aligned} P\left(\frac{\log(2x)}{x \log^3 x}\right) &= P\left(\frac{\log 2 + \log x}{\log^3 x} \times \frac{1}{x}\right) = P\left(\frac{\log 2 + t}{t^3}\right) \\ &= \frac{\log 2}{2} \frac{1}{\log^2 x} - \frac{1}{\log x} + c, \quad c \in \mathbb{R}. \end{aligned}$$

Exemplo 4.3.13 *Para uma função do tipo*

$$FR(\operatorname{sen} x) \times \cos x$$

recomenda-se a substituição

$$\operatorname{sen} x = t \quad \text{ou} \quad x = \operatorname{arcsen} t.$$

Analogamente para

$$FR(\cos x) \times \operatorname{sen} x$$

aplica-se

$$\cos x = t \quad \text{ou} \quad x = \arccos t.$$

Assim

$$\begin{aligned} P \frac{\cos^3 x \operatorname{sen} x}{\cos^2 x + 2 \cos x + 1} &= P \frac{t^3 \sqrt{1-t^2}}{t^2 + 2t + 1} \times \frac{-1}{\sqrt{1-t^2}} \\ &= P \left(-t + 2 - \frac{8}{(t+1)^2} \right) \\ &= -\frac{\cos^2 x}{2} + 2 \cos x + \frac{8}{\cos x + 1} + c, \quad c \in \mathbb{R}. \end{aligned}$$

Exemplo 4.3.14 Para

$$FR(\operatorname{sen} x, \cos x)$$

aplica-se a substituição

$$tg\left(\frac{x}{2}\right) = t \quad \text{ou} \quad x = 2 \operatorname{arctg} t,$$

e, pelas fórmulas trigonométricas dos ângulos duplos,

$$\operatorname{sen} x = 2 \frac{tg\left(\frac{x}{2}\right)}{1 + tg^2\left(\frac{x}{2}\right)} \quad e \quad \cos x = \frac{1 - tg^2\left(\frac{x}{2}\right)}{1 + tg^2\left(\frac{x}{2}\right)}.$$

Como exemplo:

$$\begin{aligned} P \frac{\cos x}{\operatorname{sen} x - \cos x} &= P \left(\frac{1-t^2}{t^2+2t-1} \times \frac{2}{1+t^2} \right) \\ &= 2P \left[\frac{1-t^2}{(t+1-\sqrt{2})(t+1+\sqrt{2})(1+t^2)} \right] \\ &= \frac{1}{2} \log \left| tg^2\left(\frac{x}{2}\right) + 2tg\left(\frac{x}{2}\right) - 1 \right| - \frac{1}{2} \log(\sec^2 x) - \frac{x}{2} + c, \quad c \in \mathbb{R}. \end{aligned}$$

Exemplo 4.3.15 No caso de

$$FR \left[x, \left(\frac{ax+b}{cx+d} \right)^{\frac{p_1}{q_1}}, \dots, \left(\frac{ax+b}{cx+d} \right)^{\frac{p_n}{q_n}} \right]$$

a substituição indicada será

$$\frac{ax+b}{cx+d} = t^q, \quad \text{sendo } q = m.m.c.(q_1, \dots, q_n).$$

Ilustre-se com o exemplo:

$$P \frac{\sqrt[3]{x-1}}{\sqrt{x-1}-1} = P \left(\frac{t^2}{t^3-1} \times 6t^5 \right) = 6P \left(t^4 + t + \frac{t}{t^3-1} \right).$$

4.4 Integral de Riemann

O conceito base no cálculo diferencial é a noção de derivada. No cálculo integral esse papel é desempenhado pela noção de integral.

O método mais intuitivo para abordar este conceito é considerá-lo como uma área.

4.4.1 Somas integrais de uma função

Seja f uma função real de variável real definida em $[a, b]$.

Considere-se este intervalo decomposto em n intervalos pelos pontos $x_0, x_1, x_2, \dots, x_{n-1}, x_n$, tais que

$$x_0 = a < x_1 < x_2 < \dots < x_{n-1} < x_n = b.$$

Ao conjunto $P = \{x_0, x_1, x_2, \dots, x_{n-1}, x_n\}$ chama-se uma decomposição ou partição de $[a, b]$.

Desta forma $[a, b]$ fica decomposto em subintervalos $I_1 = [x_0, x_1], I_2 = [x_1, x_2], \dots, I_n = [x_{n-1}, x_n]$, de diâmetros

$$\text{diam } I_1 = x_1 - x_0, \text{ diam } I_2 = x_2 - x_1, \text{ diam } I_n = x_n - x_{n-1}.$$

Ao maior destes diâmetros chama-se diâmetro da decomposição e nota-se por $|P|$.

Definição 4.4.1 Chama-se soma integral ou soma de Riemann de uma função f relativamente à decomposição P de $[a, b]$ e ao conjunto

$$U = \{u_i : u_i \in]x_i, x_{i+1}[, i = 1, \dots, n-1\},$$

designando-se por $S(f, P, U)$ ou abreviadamente por S_P , a

$$\begin{aligned} S(f, P, U) &= \sum_{i=1}^n f(u_i) (x_i - x_{i-1}) \\ &= f(u_1)(x_1 - x_0) + f(u_2)(x_2 - x_1) + \dots + f(u_n)(x_n - x_{n-1}). \end{aligned}$$

Definição 4.4.2 Se substituirmos na soma anterior a imagem de um ponto intermédio pelo supremo (ínfimo) da função $f(x)$ em cada um dos subintervalos obtém-se a soma superior de Darboux, \overline{S} , ou a soma inferior de Darboux, \underline{S} .

Exercício 4.4.3 Para $f(x) = x^2$ definida em $[0, 1]$ decomposto por $P = \{0, 0.4, 0.5, 0.7, 1\}$, calcular:

1. A soma de Riemann S_P relativamente a $U = \{0.1, 0.45, 0.6, 0.8\}$.
2. As somas superior e inferior de Darboux.

Proposição 4.4.4 Seja f uma função limitada em $[a, b]$. As somas superior e inferior de Darboux, \overline{S} e \underline{S} , são, respectivamente, o supremo e o ínfimo das somas de Riemann, no conjunto de todas as partições possíveis de $[a, b]$.

Dem. Para uma mesma partição P de $[a, b]$ tem-se

$$\underline{S} < S_P < \overline{S}. \quad (4.4.1)$$

Defina-se

$$M_i := \sup_{x \in [x_{i-1}, x_i]} f(x), \quad i = 1, \dots, n,$$

e escolha-se $\alpha > 0$ de modo a que para os pontos intermédios u_i em cada um dos subintervalos se tenha

$$f(u_i) > M_i - \alpha, \quad i = 1, \dots, n.$$

A soma de Riemann será

$$\begin{aligned} S_P &= \sum_{i=1}^n f(u_i) (x_i - x_{i-1}) > \sum_{i=1}^n (M_i - \alpha) (x_i - x_{i-1}) \\ &= \sum_{i=1}^n M_i (x_i - x_{i-1}) - \sum_{i=1}^n \alpha (x_i - x_{i-1}) = \overline{S} - \alpha (b - a). \end{aligned}$$

Pelo mesmo processo, definindo

$$m_i := \inf_{x \in [x_{i-1}, x_i]} f(x), \quad i = 1, \dots, n,$$

se pode provar que

$$S_P < \underline{S} + \alpha (b - a),$$

pelo que \overline{S} e \underline{S} são, respectivamente, o supremo e o ínfimo das somas de Riemann. ■

Note-se que as somas anteriores, de um ponto de vista geométrico, corresponde a vários modos de obter a soma da área de vários rectângulos com alturas diferentes mas bases iguais em cada um dos casos.

4.4.2 Definição de integral de Riemann

Definição 4.4.5 Uma função $f(x)$ diz-se integrável à Riemann em $[a, b]$ se for finito

$$\lim_{|P| \rightarrow 0} S_P(x) = S = \int_a^b f(x) dx,$$

em que $S_P(x)$ designa a soma de Riemann de f relativamente à decomposição P , $|P|$ o diâmetro da decomposição, $f(x)$ a função integranda, x a variável de integração e $[a, b]$ o intervalo de integração

Observação 4.4.6 O valor do integral depende da função f e do intervalo $[a, b]$, mas é independente da variável de integração. Isto é,

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^b f(u) du = \int_a^b f(t) dt.$$

Proposição 4.4.7 (Condição necessária de integrabilidade) Se $f(x)$ é integrável em $[a, b]$ então $f(x)$ é limitada em $[a, b]$.

Dem. Pela definição de limite tem-se

$$\lim_{|P| \rightarrow 0} S_P(x) = S \iff \forall \delta > 0 \exists \varepsilon > 0: \forall P, |P| < \varepsilon \implies |S_P(x) - S| < \delta.$$

Assim quando o diâmetro da partição for suficientemente pequeno tem-se, para $\delta > 0$,

$$S - \delta < S_P < \delta + S.$$

Como $S_P = \sum_{i=1}^n f(u_i) |x_i - x_{i-1}|$ com u_i pontos arbitrários em cada um dos subintervalos. Separando a primeira parcela,

$$S_P = f(u_1) |x_1 - a| + \sum_{i=2}^n f(u_i) (x_i - x_{i-1}).$$

Considerando fixos os pontos $u_i, i = 2, \dots, n$, o somatório terá uma certa soma k . Assim

$$S_P = f(u_1) |x_1 - a| + k$$

e

$$S - \delta < f(u_1) |x_1 - a| + k < \delta + S$$

ou seja

$$\frac{S - \delta - k}{|x_1 - a|} < f(u_1) < \frac{\delta + S - k}{|x_1 - a|}.$$

Como u_1 é um ponto arbitrário em $[a, x_1]$ a função $f(x)$ é limitada em $[a, x_1]$.

Pelo mesmo processo é possível provar que $f(x)$ é limitada em qualquer dos subintervalos $[x_i, x_{i+1}]$. Logo $f(x)$ é limitada em $[a, b]$. ■

Igualmente útil é a sua recíproca.

Se $f(x)$ não é limitada em $[a, b]$ então $f(x)$ não é integrável em $[a, b]$.

Proposição 4.4.8 (*Condição necessária e suficiente de integrabilidade*) A função $f(x)$ é integrável em $[a, b]$ se e só se as somas de Darboux têm o mesmo limite finito.

Dem. (\implies) Se $f(x)$ é integrável no sentido de Riemann em $[a, b]$ então $\lim_{|P| \rightarrow 0} S_P(x) = S$, ou seja para um certo $\varepsilon > 0$ tal que $|P| < \varepsilon$ se tem $|S_P(x) - S| < \frac{\delta}{2}$, ou seja,

$$S - \frac{\delta}{2} < S_P < S + \frac{\delta}{2}.$$

Como

$$\underline{S} - \bar{S} \leq 0 < \delta,$$

então, para $|P| < \varepsilon$, $|\bar{S} - \underline{S}| \leq \delta$, pelo que

$$\lim_{|P| \rightarrow 0} (\bar{S} - \underline{S}) = 0,$$

isto é,

$$\lim_{|P| \rightarrow 0} \bar{S} = \lim_{|P| \rightarrow 0} \underline{S}.$$

Além disso, pelo enquadramento (4.4.1), tem-se

$$\lim_{|P| \rightarrow 0} \bar{S} = \lim_{|P| \rightarrow 0} \underline{S} = \lim_{|P| \rightarrow 0} S_P = S = \int_a^b f(x) dx.$$

(\impliedby) Se as somas de Darboux \bar{S} e \underline{S} têm o mesmo limite finito, pelo enquadramento (4.4.1), tem-se

$$\lim_{|P| \rightarrow 0} \bar{S} = \lim_{|P| \rightarrow 0} \underline{S} = \lim_{|P| \rightarrow 0} S_P = S = \int_a^b f(x) dx,$$

pelo que $f(x)$ é integrável em $[a, b]$. ■

Alguns resultados ajudam a formar ideias sobre classes de funções integráveis:

Proposição 4.4.9 *Toda a função contínua em $[a, b]$ é integrável à Riemann nesse intervalo.*

4.4.3 Interpretação geométrica do conceito de integral

Vimos anteriormente que as somas superior e inferior de Darboux, \overline{S} e \underline{S} , são aproximações por excesso e por defeito, respectivamente, da área do trapezóide limitado pelo gráfico de $f(x)$ e pelas rectas verticais $x = a$ e $x = b$.

Se se diminuir o diâmetro da partição obtêm-se aproximações com um erro menor, da área do trapezóide referido.

Ao considerar partições mais finas, \overline{S} e \underline{S} serão valores tão próximos quanto de queira, por excesso e por defeito, do valor dessa área.

Assim se $f(x)$ é contínua em $[a, b]$ e $f(x) > 0, \forall x \in [a, b]$, então $\int_a^b f(x)dx$ representa a área da região limitada pelo gráfico de $f(x)$ e pelas rectas verticais $x = a$ e $x = b$.

4.5 Propriedades dos integrais

A maior parte das propriedades que se seguem podem ser demonstradas por aplicação directa da definição de integral.

Proposição 4.5.1 *Sejam $f(x)$ e $g(x)$ funções integráveis em $[a, b]$.*

1. $\int_a^b f(x)dx = - \int_b^a f(x)dx$

2. *Se $f(x)$ é uma função par então*

$$\int_{-a}^{-b} f(x)dx = - \int_a^b f(x)dx.$$

3. *Se $f(x)$ é uma função ímpar então*

$$\int_{-a}^{-b} f(x)dx = \int_a^b f(x)dx.$$

4. *Para $k \in \mathbb{R}$,*

$$\int_a^b k dx = k(b - a).$$

5. *Para $k \in \mathbb{R}$,*

$$\int_a^b k f(x)dx = k \int_a^b f(x)dx.$$

6. Se $f(x) \geq 0$ então

$$\int_a^b f(x)dx \geq 0.$$

7. Se $f(x) \leq g(x)$, $\forall x \in [a, b]$, então

$$\int_a^b f(x)dx \leq \int_a^b g(x)dx.$$

8.

$$\left| \int_a^b f(x)dx \right| \leq \int_a^b |f(x)| dx$$

9. Se $f(x)$ é uma função limitada em $[a, b]$ tal que $|f(x)| \leq M$, com $M > 0$, então

$$\left| \int_a^b f(x)dx \right| \leq M(b-a).$$

10. (Aditividade do integral relativamente ao intervalo de integração)

$$\int_a^b f(x)dx = \int_a^c f(x)dx + \int_c^b f(x)dx.$$

11. (Aditividade do integral relativamente à função integranda)

$$\int_a^b [f(x) + g(x)] dx = \int_a^b f(x)dx + \int_a^b g(x)dx.$$

Dem. Seja $P = \{x_0, x_1, x_2, \dots, x_{n-1}, x_n\}$ uma decomposição de $[a, b]$ e $U = \{u_i : u_i \in]x_i, x_{i+1}[, i = 1, \dots, n-1\}$ um conjunto de pontos arbitrários em cada um dos subintervalos.

1.

$$\begin{aligned} \int_a^b f(x)dx &= \sum_{i=1}^n f(u_i)(x_i - x_{i-1}) \\ &= - \sum_{i=1}^n f(u_i)(x_{i-1} - x_i) = - \int_b^a f(x)dx. \end{aligned}$$

2. Uma decomposição de $[-a, -b]$ será $P^* = \{-x_0, -x_1, -x_2, \dots, -x_{n-1}, -x_n\}$ e um conjunto de pontos respectivos pode ser $U^* = \{-u_i\}$. Então

$$\begin{aligned} \int_{-a}^{-b} f(x)dx &= \sum_{i=1}^n f(-u_i)(-x_i + x_{i-1}) \\ &= -\sum_{i=1}^n f(u_i)(x_i - x_{i-1}) = -\int_a^b f(x)dx. \end{aligned}$$

3.

$$\begin{aligned} \int_{-a}^{-b} f(x)dx &= \sum_{i=1}^n f(-u_i)(-x_i + x_{i-1}) \\ &= \sum_{i=1}^n f(u_i)(x_i - x_{i-1}) = \int_a^b f(x)dx. \end{aligned}$$

4.

$$\int_a^b k dx = \sum_{i=1}^n k(x_i - x_{i-1}) = k(b - a).$$

5.

$$\begin{aligned} \int_a^b k f(x)dx &= \sum_{i=1}^n k f(u_i)(x_i - x_{i-1}) \\ &= k \sum_{i=1}^n f(u_i)(x_i - x_{i-1}) = k \int_a^b f(x)dx. \end{aligned}$$

6.

$$\int_a^b f(x)dx = \sum_{i=1}^n f(u_i)(x_i - x_{i-1}) \geq 0.$$

7.

$$\begin{aligned} \int_a^b f(x)dx &= \sum_{i=1}^n f(u_i)(x_i - x_{i-1}) \\ &\leq \sum_{i=1}^n g(u_i)(x_i - x_{i-1}) \leq \int_a^b g(x)dx. \end{aligned}$$

8.

$$\begin{aligned} \left| \int_a^b f(x) dx \right| &= \left| \sum_{i=1}^n f(u_i) (x_i - x_{i-1}) \right| \\ &\leq \sum_{i=1}^n |f(u_i) (x_i - x_{i-1})| = \sum_{i=1}^n |f(u_i)| (x_i - x_{i-1}) = \int_a^b |f(x)| dx \end{aligned}$$

9.

$$\left| \int_a^b f(x) dx \right| \leq \int_a^b |f(x)| dx \leq \int_a^b M dx = M(b-a).$$

10. (Interpretar geometricamente como adição de áreas)

11.

$$\begin{aligned} \int_a^b [f(x) + g(x)] dx &= \sum_{i=1}^n [f(u_i) + g(u_i)] (x_i - x_{i-1}) \\ &= \sum_{i=1}^n f(u_i) (x_i - x_{i-1}) + \sum_{i=1}^n g(u_i) (x_i - x_{i-1}) \\ &= \int_a^b f(x) dx + \int_a^b g(x) dx. \end{aligned}$$

■

Teorema 4.5.2 (Teorema da média do cálculo integral) Se $f(x)$ é integrável num intervalo $I := [a, b]$ então existe $\lambda \in [m, M]$, com $m := \inf_{x \in I} f(x)$ e $M := \sup_{x \in I} f(x)$, tal que

$$\int_a^b f(x) dx = \lambda(b-a).$$

Dem. Suponhamos que $b > a$. Como $m \leq f(x) \leq M, \forall x \in I$, então

$$\int_a^b m dx \leq \int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b M dx,$$

pela Proposição anterior (7),

$$m(b-a) \leq \int_a^b f(x) dx \leq M(b-a)$$

e, como $b - a > 0$,

$$m \leq \frac{\int_a^b f(x)dx}{b-a} \leq M.$$

Definindo

$$\lambda := \frac{\int_a^b f(x)dx}{b-a}$$

obtem-se o resultado pretendido.

Se $b < a$ tem-se

$$\int_a^b f(x)dx = - \int_b^a f(x)dx$$

e aplica-se a primeira parte da demonstração. ■

Observação 4.5.3 i) Se $f(x)$ é uma função contínua em I então existe $c \in I$ tal que $f(c) = \lambda$, pelo que se obtém

$$\int_a^b f(x)dx = f(c)(b-a).$$

ii) Se $f(x) \geq 0, \forall x \in I$ então $\int_a^b f(x)dx$ dá o valor da área de um trapezóide, pelo que $f(c)$ é a altura de um rectângulo de comprimento $b - a$, com área igual à do trapezóide.

Proposição 4.5.4 (Desigualdade de Schwarz) Se $f(x)$ e $g(x)$ são funções integráveis em $[a, b]$ então

$$\left(\int_a^b f(x) \times g(x)dx \right)^2 \leq \int_a^b f^2(x)dx \times \int_a^b g^2(x)dx.$$

Dem. Comece-se por calcular

$$\int_a^b [\alpha f(x) + g(x)]^2 dx = \underbrace{\alpha^2 \int_a^b f^2(x)dx}_A + 2\alpha \underbrace{\int_a^b f(x) \times g(x)dx}_B + \underbrace{\int_a^b g^2(x)dx}_C.$$

Como $[\alpha f(x) + g(x)]^2 \geq 0$ então

$$\int_a^b [\alpha f(x) + g(x)]^2 dx \geq 0$$

e, simplificando a notação,

$$\alpha^2 A + 2\alpha B + C \geq 0$$

apenas acontece para qualquer $\alpha \in \mathbb{R}$ não nulo se $A > 0$ e $(2B)^2 - 4AC \leq 0$, isto é,

$$B^2 \leq AC.$$

Voltando à notação inicial

$$\left(\int_a^b f(x) \times g(x) dx \right)^2 \leq \int_a^b f^2(x) dx \times \int_a^b g^2(x) dx.$$

■

Exercício 4.5.5 *Determine o sinal dos integrais, sem os calcular:*

a) $\int_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{\pi}{3}} \frac{\text{sen } x}{x} dx$

b) $\int_{-\frac{\pi}{3}}^{\frac{\pi}{2}} x \text{sen}(x) dx$

Exercício 4.5.6 *Obtenha um majorante e um minorante para os integrais, sem os calcular:*

a) $\int_{-\frac{1}{2}}^1 \frac{x}{1+x^2} dx$

b) $\int_0^{\frac{\pi}{4}} x \text{tg}(x) dx$

4.6 Integral indefinido

Definição 4.6.1 *Seja $f(x)$ uma função integrável em I e $\alpha \in I$. Chama-se integral indefinido com origem em α à função*

$$\Phi(x) = \int_{\alpha}^x f(t) dt, \quad \forall x \in I.$$

Proposição 4.6.2 *1. Integrais indefinidos de origens diferentes diferem de uma constante.*

2. O integral indefinido é uma função contínua.

Dem. Considerem-se

$$\Phi(x) = \int_{\alpha}^x f(t) dt \quad \text{e} \quad \Psi(x) = \int_b^x f(t) dt.$$

1. Então

$$\Phi(x) - \Psi(x) = \int_{\alpha}^x f(t)dt + \int_x^b f(t)dt = \int_{\alpha}^b f(t)dt \in \mathbb{R}.$$

2. Começemos por provar que $\Phi(x)$ é uma função contínua em $x = \alpha$, isto é que

$$\lim_{x \rightarrow \alpha} \Phi(x) = \Phi(\alpha).$$

Note-se que o limite, a existir, terá que ser 0 e que, pela condição necessária de integrabilidade, (Proposição 4.4.7) $f(x)$ é limitada em $[a, b]$, digamos por uma constante $M > 0$. Assim

$$|\Phi(x) - 0| \leq \int_{\alpha}^x |f(t)| dt \leq \int_{\alpha}^x M dt = M(x - \alpha)$$

e como $\lim_{x \rightarrow \alpha} M(x - \alpha) = 0$, então $\lim_{x \rightarrow \alpha} \Phi(x) = \Phi(\alpha) = 0$.

Prove-se agora que $\Phi(x)$ é contínua em $x = c \neq \alpha$.

Então

$$\begin{aligned} |\Phi(x) - \Phi(c)| &= \left| \int_{\alpha}^x f(t)dt - \int_{\alpha}^c f(t)dt \right| \\ &= \left| \int_{\alpha}^x f(t)dt + \int_c^{\alpha} f(t)dt \right| = \left| \int_c^x f(t)dt \right| \\ &\leq \int_c^x |f(t)| dt \leq \int_c^x M dt = M(x - c) \leq M|x - c| \end{aligned}$$

e conclui-se como na primeira parte da prova. ■

Teorema 4.6.3 (Teorema fundamental do Cálculo Integral) *O integral indefinido tem por derivada a função integranda nos pontos em que esta seja contínua, isto é,*

$$\Phi'(c) = f(c), \text{ se } f \text{ for contínua em } c.$$

Dem. Viu-se anteriormente que

$$\Phi(x) - \Phi(c) = \int_c^x f(t)dt = \lambda(x - c),$$

com λ compreendido entre $f(x)$ e $f(c)$.

Por definição de derivada

$$\Phi'(c) = \lim_{x \rightarrow c} \frac{\Phi(x) - \Phi(c)}{x - c} = \lim_{x \rightarrow c} \frac{\lambda(x - c)}{x - c} = \lambda = f(c).$$

■

Corolário 4.6.4 *Sejam $\alpha, x \in I$ e f uma função contínua em I . Então*

$$\Phi'(x) = f(x), \quad \forall x \in I.$$

Observação 4.6.5 i) *Seja $\Phi[u(x)] = \int_{\alpha}^{u(x)} f(t)dt$, pela derivada da função composta obtem-se*

$$\Phi'[u(x)] = f[u(x)] \times u'(x), \quad \forall x \in I.$$

ii) *Se $\Phi(x) = \int_{v(x)}^{u(x)} f(t)dt$ então*

$$\Phi'(x) = f[u(x)] \times u'(x) - f[v(x)] \times v'(x).$$

Exercício 4.6.6 *Estude quanto aos extremos e intervalos de monotonia a função*

$$\Phi(x) = \int_2^x (t^2 - 6t + 8)dt.$$

Exercício 4.6.7 *Seja $f(x) = \int_0^{\log x} (x e^{t^2})dt$ prove que $f'(1) = 1$ e $f''(1) = 0$.*

Exercício 4.6.8 *Para $f(x) = \int_{x^2}^{k \log x} (e^{-t^2})dt$, calcule k tal que $f'(1) = 0$.*

Exercício 4.6.9 *Recorrendo à desigualdade de Schwarz encontre um majorante para*

$$\int_0^1 e^{5x} \sqrt{\arctg(x)} dx.$$

Teorema 4.6.10 *(Fórmula de Barrow) Seja f uma função contínua em $[a, b]$ e F uma primitiva qualquer de f em $[a, b]$. Então*

$$\int_a^b f(x)dx = F(b) - F(a).$$

Dem. A fórmula geral das primitivas de $f(x)$ é dada por

$$F(x) = \int_{\alpha}^x f(t)dt + k, \quad k \in \mathbb{R}.$$

Assim

$$F(b) = \int_{\alpha}^b f(t)dt + k \quad \text{e} \quad F(a) = k.$$

Então

$$F(b) - F(a) = \int_{\alpha}^b f(t)dt.$$

■

Exercício 4.6.11 Calcule o valor dos integrais:

1. $\int_{-1}^3 \frac{dx}{\sqrt{7+3x}}$
2. $\int_2^3 \frac{x}{x^2-25} dx$

4.7 Métodos de integração

Os métodos de integração são análogos aos métodos de primitivação.

4.7.1 Integração por decomposição

Sejam f_i funções integráveis em $[a, b]$. Então

$$\int_a^b (f_1(x) + f_2(x) + \cdots + f_n(x)) dx = \int_a^b f_1(x) dx + \int_a^b f_2(x) dx + \cdots + \int_a^b f_n(x) dx.$$

4.7.2 Integração por partes

Sejam u e v duas funções integráveis num intervalo $[a, b]$. Se o produto $u'v$ for integrável então

$$\int_a^b [u'(x)v(x)] dx = [u(x)v(x)]_a^b - \int_a^b [u(x)v'(x)] dx.$$

4.7.3 Integração por substituição

Considere-se: f uma função contínua em $[a, b]$ e $\varphi : [\alpha, \beta] \rightarrow [a, b]$ uma função bijectiva e diferenciável com $\varphi(\alpha) = a$ e $\varphi(\beta) = b$. Então é válida a igualdade

$$\int_a^b f(x) dx = \int_\alpha^\beta f[\varphi(t)] \times \varphi'(t) dt.$$

Exercício 4.7.1 Calcular o valor dos integrais:

1. $\int_2^4 \frac{x^3}{x-1} dx$
2. $\int_1^2 x^{-3} \log x dx$
3. $\int_0^1 x \operatorname{arctg}(x) dx$
4. $\int_1^4 \frac{dx}{1+\sqrt{x}}$

$$5. \int_0^{\log 5} \sqrt{e^x - 1} dx$$

$$6. \int_0^{63} \frac{\sqrt[6]{x+1}}{\sqrt[3]{x+1} + \sqrt{x+1}} dx$$

4.8 Extensão da noção de integral

Nos casos em que o intervalo de integração não é limitado ou a função integranda não é limitada no intervalo de integração, a teoria anterior não se aplica e é necessário um novo conceito de integral: o integral impróprio.

4.8.1 Integral impróprio de 1ª espécie

Definição 4.8.1 *Seja um intervalo $I \subseteq \mathbb{R}$. Designa-se por integral impróprio de 1ª espécie de f em I a qualquer das seguintes situações:*

a) *Se $I = [a, +\infty[$, $\int_a^{+\infty} f(x)dx$*

b) *Se $I =]-\infty, b[$, $\int_{-\infty}^b f(x)dx$*

c) *Se $I =]-\infty, +\infty[$, $\int_{-\infty}^{+\infty} f(x)dx$.*

Pode perguntar-se se neste caso, em que a região não está completamente limitada, o integral ainda representa o valor da área dessa região ilimitada.

A resposta é afirmativa caso o integral impróprio de 1ª espécie tenha um valor finito.

Assim é necessário estudar a natureza do integral.

Definição 4.8.2 i) *O integral $\int_a^{+\infty} f(x)dx$ é convergente se existir e for finito*

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \int_a^x f(t) dt.$$

Nesse caso

$$\int_a^{+\infty} f(x)dx = \lim_{x \rightarrow +\infty} \int_a^x f(t) dt$$

representa o valor da área pretendida.

ii) *Analogamente, $\int_{-\infty}^b f(x)dx$ é convergente se*

$$\int_{-\infty}^b f(x)dx = \lim_{x \rightarrow -\infty} \int_x^b f(t) dt$$

existir e for finito.

Definição 4.8.3 iii) *Do mesmo modo $\int_{-\infty}^{+\infty} f(x)dx$ é convergente se*

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(x)dx = \lim_{x \rightarrow +\infty} \int_{-x}^x f(t)dt$$

existir e for finito.

iv) *Se algum dos limites anteriores não existir ou for infinito, então o respectivo integral diz-se divergente.*

Exercício 4.8.4 *Estude a natureza dos integrais e calcule o seu valor, se possível:*

1. $\int_0^{+\infty} \frac{1}{x^2+1} dx$

2. $\int_{-\infty}^{-1} \frac{1}{x^2} dx$

3. $\int_1^{+\infty} \frac{1}{x} dx$

Exercício 4.8.5 *Estude a natureza do integral*

$$\int_a^{+\infty} \frac{1}{x^\alpha} dx, \quad (a > 0)$$

discutindo-a em função de α .

4.8.2 Integral impróprio de 2ª espécie

Nestes casos consideram-se as situações em que a função integranda não é limitada em pelo menos um ponto do intervalo de integração.

Definição 4.8.6 *Seja $[a, b] \subset \mathbb{R}$ um intervalo e f uma função integrável em subintervalos de $[a, c[\cup]c, b]$, sendo c um ponto em que f não é limitada. Designa-se por integral impróprio de 2ª espécie o integral*

$$\int_a^b f(x)dx$$

em que existe pelo menos um $c \in [a, b]$ em que $f(c)$ não é limitada

Definição 4.8.7 *O integral integral impróprio de 2ª espécie diz-se convergente se existirem e forem finitos*

$$\lim_{x \rightarrow c^-} \int_a^x f(t) dt \quad e \quad \lim_{x \rightarrow c^+} \int_x^b f(t) dt$$

Nesse caso

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{x \rightarrow c^-} \int_a^x f(t) dt + \lim_{x \rightarrow c^+} \int_x^b f(t) dt.$$

Se pelo menos um dos limites anteriores não existir ou for infinito, então o integral diz-se divergente.

Observação 4.8.8 *Se em $[a, b]$ existirem n pontos c_1, \dots, c_n onde a função não é limitada então deve decompor-se o integral de forma a isolar esses pontos apenas num dos extremos de integração.*

Exercício 4.8.9 *Estudar a natureza dos integrais:*

- a) $\int_0^1 \frac{1}{\sqrt{x}} dx$
- b) $\int_0^1 \frac{1}{x^\alpha} dx$, discutindo-a em função de $\alpha \in \mathbb{R}$.
- c) $\int_{-10}^{10} \frac{x}{x^2-1} dx$

4.8.3 Integral impróprio de 3ª espécie ou mistos

Neste caso estão os integrais que são simultaneamente de 1ª e 2ª espécie, isto é, integrais em que pelo menos um dos extremos de integração é infinito e existe pelo menos um ponto onde a função não é limitada.

Tal como na secção anterior deve decompor-se o integral misto na soma de integrais que sejam apenas de 1ª ou 2ª espécie.

O integral é convergente se forem convergentes todos os integrais em que se decompõe. Caso contrário o integral diz-se divergente.

Exercício 4.8.10 *Estude a natureza dos integrais:*

- a) $\int_0^{+\infty} \frac{1}{x-1} dx$
- b) $\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{x^3} dx$

4.9 Critérios de convergência para integrais impróprios

Na prática torna-se útil analisar a natureza dos integrais impróprios sem ter de os calcular.

Sejam $f(x)$ e $g(x)$ funções localmente integráveis.

Proposição 4.9.1 *Se*

$$\lim_{x \rightarrow \pm\infty} x^\alpha f(x) \text{ é finito e não nulo}$$

então:

- $\int_a^{+\infty} f(x)dx$ é convergente se $\alpha > 1$;
- $\int_a^{+\infty} f(x)dx$ é divergente se $\alpha \leq 1$.

Exemplo 4.9.2 *O integral $\int_0^{+\infty} \frac{x}{x^2+1} dx$ é divergente pois*

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} x^\alpha \frac{x}{x^2+1} = 1 \text{ para } \alpha = 1.$$

Proposição 4.9.3 *(Critério de comparação) Se $f(x)$ e $g(x)$ são duas funções tais que existe $k \in \mathbb{R}$ de modo que $f(x) \leq g(x)$, para $x \geq k$, então:*

- a) *Se $\int_a^{+\infty} f(x)dx$ é divergente então $\int_a^{+\infty} g(x)dx$ é divergente;*
- b) *Se $\int_a^{+\infty} g(x)dx$ é convergente então $\int_a^{+\infty} f(x)dx$ é convergente.*

Exemplo 4.9.4 *Para analisar a natureza do integral $\int_1^{+\infty} \frac{1+\operatorname{sen}^2 x}{\sqrt{x}} dx$ pode começar-se por estabelecer as relações*

$$\begin{aligned} 1 &\leq 1 + \operatorname{sen}^2 x \\ \frac{1}{\sqrt{x}} &\leq \frac{1 + \operatorname{sen}^2 x}{\sqrt{x}}, \text{ para } x \geq 1. \end{aligned}$$

Como $\int_1^{+\infty} \frac{1}{\sqrt{x}} dx$ é divergente então $\int_1^{+\infty} \frac{1+\operatorname{sen}^2 x}{\sqrt{x}} dx$ é também divergente.

Proposição 4.9.5 *(Critério da existência do limite) Se $f(x)$ e $g(x)$ são duas funções tais que*

$$\lim_{x \rightarrow \pm\infty} \frac{f(x)}{g(x)} \text{ é finito e não nulo}$$

então os integrais $\int_a^{+\infty} f(x)dx$ e $\int_c^{+\infty} g(x)dx$ têm a mesma natureza.

Exemplo 4.9.6 Para estudar a natureza do integral $\int_0^{+\infty} \frac{1}{\sqrt{1+x^3}} dx$ pode ver-se que

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\frac{1}{x^\alpha}}{\frac{1}{\sqrt{1+x^3}}} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\sqrt{1+x^3}}{x^\alpha} = 1 \text{ se } \alpha = \frac{3}{2}.$$

Como $\int_1^{+\infty} \frac{1}{\sqrt{x^3}} dx$ é convergente então $\int_0^{+\infty} \frac{1}{\sqrt{1+x^3}} dx$ é da mesma natureza, isto é, é convergente.

Proposição 4.9.7 (Critério do integral) Seja $f : [1, +\infty[\rightarrow \mathbb{R}$ uma função decrescente e, para cada $n \in \mathbb{N}$, seja $a_n = f(n)$. Então a série $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ e o integral $\int_1^{+\infty} f(x) dx$ são da mesma natureza (ambos convergentes ou ambos divergentes).

Proposição 4.9.8 Seja $\int_a^b f(x) dx$ um integral impróprio de 2ª espécie em que $f(c)$ não é limitada. Se

$$\lim_{x \rightarrow c} (x - c)^\alpha f(x) \text{ é finito e não nulo}$$

então:

- a) $\int_a^b f(x) dx$ é convergente se $\alpha < 1$;
- b) $\int_a^b f(x) dx$ é divergente se $\alpha \geq 1$.

Exemplo 4.9.9 O integral $\int_3^4 \frac{2}{(x-3)^\alpha} dx$ é divergente pois

$$\lim_{x \rightarrow 3} (x - 3)^\alpha \frac{2}{(x - 3)^\alpha} = 2 \text{ para } \alpha = 2.$$

4.10 Aplicações dos integrais

4.10.1 Áreas planas

Se $f(x)$ é uma função contínua não negativa, a área da região limitada pelo seu gráfico, pelo eixo das abcissas e pelas rectas verticais $x = a$ e $x = b$ é dada por

$$A = \int_a^b f(x) dx.$$

Exercício 4.10.1 Calcular a área:

1. De um círculo de centro na origem e raio r ;
2. Da região definida pelo conjunto

$$D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : -3 \leq x \leq 3, 0 \leq y \leq (x+1)e^{x+1}\};$$

3. Da região limitada pela parábola $y = x^2$ e a recta $y = 3 - 2x$.
4. Da região definida por

$$D = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 : -2 \leq x \leq 5, 0 < y \leq \frac{1}{\sqrt{|x|}} \right\}.$$

4.10.2 Comprimento de curvas planas

O comprimento de um arco P_0P_1 duma curva representada pela aplicação $y = f(x)$, tendo por coordenadas cartesianas $P_0 = (x_0, f(x_0))$ e $P_1 = (x_1, f(x_1))$ é dado por

$$C = \int_{x_0}^{x_1} \sqrt{1 + [f'(x)]^2} dx.$$

Exercício 4.10.2 *Determine os comprimentos dos arcos das curvas definidas por:*

1. $y = \cosh(x)$ entre $A = (0, 1)$ e $B = \left(1, \frac{e^2+1}{e}\right)$
2. $y = 2 \log x$ entre $A = (1, 0)$ e $B = (\sqrt{3}, 2 \log \sqrt{3})$

4.10.3 Volumes de sólidos de revolução

O volume do sólido que se obtém pela rotação da região limitada pelo gráfico de $y = f(x)$ e pelas rectas verticais $x = a$ e $x = b$, em torno do:

a) eixo das abcissas é dado por

$$V = \pi \int_a^b [f(x)]^2 dx.$$

b) eixo horizontal $y = k$ é dado por

$$V = \pi \int_a^b [f(x) - k]^2 dx.$$

Exercício 4.10.3 *Calcular o volume de um cone de revolução de altura h e raio da base r .*

4.10.4 Áreas laterais de sólidos de revolução

A área lateral de um sólido gerado pela rotação da região limitada pelo eixo das abcissas, pelo gráfico de $f(x)$ e pelas rectas verticais $x = a$ e $x = b$, é dada por

$$A_L = 2\pi \int_a^b f(x) \sqrt{1 + [f'(x)]^2} dx.$$

Exercício 4.10.4 *Calcular a área lateral de um cone de revolução de altura h e raio da base r . Integral de Riemann*

O conceito base no cálculo diferencial é a noção de derivada. No cálculo integral esse papel é desempenhado pela noção de integral.

O método mais intuitivo para abordar este conceito é considerá-lo como uma área.

Capítulo 5

Sucessões

5.1 Definição

As sucessões são funções reais de variável natural.

Definição 5.1.1 *Dado um conjunto $A \neq \emptyset$, chama-se sucessão de termos em A a qualquer aplicação de \mathbb{N} em A .*

Exemplo 5.1.2 *As aplicações*

$$f: \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{Z} \quad e \quad g: \mathbb{N} \rightarrow \frac{\mathbb{Q}}{n+1}$$
$$n \mapsto 3n - 4 \quad n \mapsto \frac{5n+2}{n+1}$$

são exemplos de sucessões.

Se o conjunto de chegada for \mathbb{R} então diz-se uma sucessão de números reais. Designa-se por u_n .

Aos valores imagens da sucessão chamam-se termos da sucessão e designam-se por $u_1, u_2, \dots, u_n, \dots$, isto é, 1º termo, 2º termo, ..., enésimo-termo ou termo de ordem n .

À expressão u_n chama-se termo geral da sucessão.

Ao contradomínio da aplicação chama-se conjunto de todos os termos da sucessão.

Modos de definir uma sucessão:

1. Dado o termo geral

Dada a "lei" que permite obter as imagens a aplicação fica definida, já que o seu domínio é sempre \mathbb{N} .

Exercício 5.1.3 *Considere a sucessão $u_n = \frac{2n-5}{n+3}$.*

a) *Calcule o 2º e o 10º termos.*

b) *Determine u_{p+2} .*

2. Por recorrência

Os termos da sucessão são calculados a partir dos termos anteriores.

Exemplo 5.1.4 a)
$$\begin{cases} u_1 = 3 \\ u_{n+1} = 2u_n + 4, \forall n \in \mathbb{N}. \end{cases}$$

b)
$$\begin{cases} v_1 = 1 \\ v_2 = 3 \\ v_{n+2} = v_n + v_{n+1}, \forall n \in \mathbb{N}. \end{cases}$$

Exercício 5.1.5 Calcule os quatro primeiros termos de cada uma das sucessões anteriores e represente-os graficamente.

Exercício 5.1.6 Considere a sucessão

$$w_n = \frac{3n + 4}{5n + 2}.$$

Verifique se $\frac{7}{11}$ e $\frac{5}{7}$ são termos da sucessão e, em caso afirmativo, indique a sua ordem.

5.2 Subsucessão

Definição 5.2.1 Designa-se por *subsucessão* de u_n qualquer sucessão que resulte da supressão de alguns termos de u_n .

Exercício 5.2.2 (i) Dada a sucessão $u_n = (-1)^n (n + 3)$, calcule:

a) A subsucessão de u_n dos termos de ordem par.

b) A subsucessão de u_n dos termos de ordem ímpar.

c) A subsucessão de u_n dos termos cuja ordem é múltipla de 5.

(ii) Represente graficamente os três primeiros termos de cada subsucessão.

5.3 Sucessões monótonas

Definição 5.3.1 Seja u_n uma sucessão.

(i) u_n diz-se *crescente* se $u_{n+1} \geq u_n, \forall n \in \mathbb{N}$, isto é, se $u_{n+1} - u_n \geq 0, \forall n \in \mathbb{N}$.

(ii) u_n é *estritamente crescente* se $u_{n+1} > u_n, \forall n \in \mathbb{N}$, isto é, se $u_{n+1} - u_n > 0, \forall n \in \mathbb{N}$.

(iii) u_n diz-se *decrecente* se $u_{n+1} \leq u_n, \forall n \in \mathbb{N}$, isto é, se $u_{n+1} - u_n \leq 0, \forall n \in \mathbb{N}$.

(iv) u_n é estritamente decrescente se $u_{n+1} < u_n, \forall n \in \mathbb{N}$, isto é, se $u_{n+1} - u_n < 0, \forall n \in \mathbb{N}$.

Definição 5.3.2 Uma sucessão crescente ou decrescente, em sentido lato ou estrito, é uma sucessão monótona.

Exercício 5.3.3 Estude e classifique quanto à monotonia as sucessões:

a) $a_n = \frac{3n}{n+2}$

b) $b_n = \frac{1-4n}{n+1}$

c) $c_n = \cos(n\pi)$

d) $d_n = -3n$

Observação 5.3.4 Uma sucessão crescente é limitada inferiormente, isto é, minorada. Pode ser, ou não, limitada superiormente (majorada). Analogamente, qualquer sucessão decrescente é majorada, podendo ser, ou não, minorada.

5.4 Sucessões limitadas

Definição 5.4.1 Uma sucessão u_n diz-se limitada se o conjunto dos seus termos for um conjunto limitado. Isto é, se existirem números reais A e B tais que

$$A \leq u_n \leq B, \forall n \in \mathbb{N}.$$

De modo análogo pode definir-se sucessão limitada se

$$\exists L > 0 : |u_n| \leq L, \forall n \in \mathbb{N}.$$

Exercício 5.4.2 Das sucessões seguintes indique as que são limitadas, referindo neste caso um majorante e um minorante para o conjunto dos seus termos:

a) $a_n = \frac{3n}{n+2}$

b) $d_n = -3n$

c) $c_n = \cos(n\pi)$

Exercício 5.4.3 Prove que a sucessão $d_n = -3n$ não é limitada.

Exercício 5.4.4 Considere a sucessão $u_n = \frac{2+3n}{2n+3}$. Prove que a partir de u_{11} (exclusive) todos os termos verificam

$$u_n \in V_{0,1} \left(\frac{3}{2} \right).$$

Interprete graficamente.

5.5 Sucessões convergentes. Propriedades

Definição 5.5.1 A sucessão u_n converge para um valor $a \in \mathbb{R}$ se, para qualquer valor positivo δ , existe uma ordem a partir da qual todos os termos da sucessão pertencem a $V_\delta(a)$.

Simbolicamente

$$\lim u_n = a \Leftrightarrow \forall \delta > 0 \exists p \in \mathbb{N}: n > p \implies |u_n - a| < \delta.$$

Exercício 5.5.2 Provar por definição que

$$\lim \frac{2+3n}{2n+3} = \frac{3}{2}.$$

Definição 5.5.3 (i) As sucessões que têm por limite um número finito dizem-se convergentes.

(ii) As sucessões que não são convergentes dizem-se divergentes.

(iii) Uma sucessão convergente para 0 diz-se um infinitésimo.

Proposição 5.5.4 O elemento $a \in \mathbb{R}$ é ponto de acumulação de $A \subset \mathbb{R}$ se, e só se, é limite de uma sucessão de pontos de A distintos de a .

Dem. (\implies) Suponhamos que $a \in \mathbb{R}$ é ponto de acumulação de $A \subset \mathbb{R}$.

Então, para cada $n \in \mathbb{N}$ existem pontos $u_n \in V_{\frac{1}{n}}(a) \cap (A \setminus \{a\})$, ou seja, $|u_n - a| < \frac{1}{n}$ e $u_n \rightarrow a$.

(\impliedby) Seja $u_n \in A$, para cada $n \in \mathbb{N}$, com $u_n \neq a$, $\forall n \in \mathbb{N}$, tal que $u_n \rightarrow a$.

Então $|u_n - a| < \delta$, $\forall \delta > 0$. Assim $u_n \in V_\delta(a)$, $\forall \delta > 0$, pelo que $a \in \mathbb{R}$ é ponto de acumulação de A . ■

Teorema 5.5.5 (Teorema de Bolzano-Weierstrass) Todo o conjunto $A \subset \mathbb{R}$ infinito e limitado admite, pelo menos, um ponto de acumulação.

Corolário 5.5.6 *Toda a sucessão limitada em \mathbb{R} admite, pelo menos, uma subsucessão convergente.*

Dem. Seja U o conjunto de termos da sucessão limitada u_n .

Se U é finito então existe $a \in U$ que se repete infinitas vezes e, por consequência, é limite de uma subsucessão constante igual a a , pelo que é convergente para a .

Se U é um conjunto infinito, como é limitado, pelo Teorema 5.5.5, tem pelo menos um ponto de acumulação.

Então, pela Proposição 5.5.4, a é limite de uma sucessão de pontos de U . ■

Vejam algumas propriedades das sucessões convergentes e as suas relações com as sucessões limitadas.

Teorema 5.5.7 (*Unicidade do limite*) *O limite de uma sucessão convergente, quando existe, é único.*

Dem. Suponha-se, com vista a um absurdo, que existe uma sucessão u_n tal que $u_n \rightarrow a$ e $u_n \rightarrow b$ com $a \neq b$.

Dado $\delta > 0$ arbitrário,

$$\begin{aligned} \exists n_0 \in \mathbb{N} : n > n_0 &\implies |u_n - a| < \frac{\delta}{2}, \\ \exists n_1 \in \mathbb{N} : n > n_1 &\implies |u_n - b| < \frac{\delta}{2}. \end{aligned}$$

Tomando $p := \max\{n_0, n_1\}$ tem-se que para $n > p$ são válidas as duas desigualdades anteriores e

$$|a - b| = |a - u_n + u_n - b| \leq |a - u_n| + |u_n - b| < \frac{\delta}{2} + \frac{\delta}{2} = \delta.$$

O que está em contradição com a hipótese de $a \neq b$.

Logo $a = b$. ■

Teorema 5.5.8 *Se u_n é uma sucessão convergente então qualquer das suas subsucessões é convergente para o mesmo limite.*

Dem. Seja u_n uma sucessão tal que $u_n \rightarrow a$ e v_n uma subsucessão de u_n .

Assim os termos de v_n também são termos de u_n , pelo que também verificam a proposição

$$\forall \delta > 0 \exists p \in \mathbb{N} : n > p \implies |v_n - a| < \delta,$$

ou seja $v_n \rightarrow a$. ■

Teorema 5.5.9 *Toda a sucessão convergente é limitada.*

Dem. Suponhamos $u_n \rightarrow a$ e fixe-se um valor real $\delta > 0$. Então para $n > p$ tem-se que $u_n \in]a - \delta, a + \delta[$, isto é, $a - \delta < u_n < a + \delta$.

Então fora deste intervalo estão um número finito de termos. Concretamente u_1, \dots, u_p

Considere-se

$$M := \max \{|u_1|, \dots, |u_p|, |a - \delta|, |a + \delta|\}.$$

Então

$$-M \leq u_n \leq M, \forall n \in \mathbb{N},$$

pelo que u_n é limitada. ■

Teorema 5.5.10 *Toda a sucessão monótona e limitada é convergente.*

Dem. Seja u_n uma sucessão monótona e limitada. Como o conjunto dos termos da sucessão é majorado (e minorado) então existe supremo desse conjunto. Designe-se $c := \sup \{u_n : n \in \mathbb{N}\}$.

Pela definição de supremo, c é o menor dos majorantes, pelo que, para cada $\delta > 0$, $c - \delta$ não é majorante. logo existe pelo menos uma ordem $p \in \mathbb{N}$ tal que $c - \delta < u_p$.

Sendo u_n uma sucessão monótona ela poderá ser crescente ou decrescente.

Suponhamos que u_n é crescente.

Assim teremos

$$c - \delta < u_p \leq u_n \text{ para } n \geq p.$$

Como c é supremo, é maior que todos os termos de u_n e então

$$c - \delta < u_n < c < c + \delta.$$

Ou seja

$$\forall \delta > 0 \exists p \in \mathbb{N}: n > p \implies c - \delta < u_n < c + \delta,$$

isto é, $u_n \rightarrow c$. Então u_n é uma sucessão convergente (para o supremo do conjunto dos termos da sucessão).

Se u_n f uma sucessão decrescente.a demonstração é semelhante mas utilizando

$$d := \inf \{u_n : n \in \mathbb{N}\}.$$

■

5.6 Operações algébricas com sucessões

As operações consideradas em \mathbb{R} estendem-se naturalmente às sucessões reais.

Considerem-se duas sucessões u_n e v_n .

Define-se soma de u_n e v_n à sucessão que se obtém adicionando os termos da mesma ordem das duas sucessões e cujo termo geral se obtém como $(u + v)_n$.

Isto é, $(u + v)_n = u_n + v_n$

De modo análogo se define a diferença, o produto e o cociente de u_n e v_n , admitindo-se este último apenas na condição de $v_n \neq 0, \forall n \in \mathbb{N}$.

Em resumo,

$$\begin{aligned}(u - v)_n &= u_n - v_n \\ (u \times v)_n &= u_n \times v_n \\ \left(\frac{u}{v}\right)_n &= \frac{u_n}{v_n}, \quad v_n \neq 0, \forall n \in \mathbb{N}.\end{aligned}$$

As definições de soma e produto estendem-se de forma óbvia a casos em que se adicione ou multiplique um número finito de sucessões.

Os próximos teoremas jogam com a noção de limite e a relação de ordem no conjunto dos reais.

Teorema 5.6.1 (*Passagem ao limite numa desigualdade*) *Sejam u_n e v_n duas sucessões convergentes.*

Se a partir de certa ordem se verifica $u_n \leq v_n$ então

$$\lim u_n \leq \lim v_n.$$

Dem. Considerem-se duas sucessões convergentes u_n e v_n tais que $u_n \rightarrow a$ e $v_n \rightarrow b$. Assim

$$\begin{aligned}\forall \delta > 0 \exists n_0 \in \mathbb{N}: n > n_0 \implies |u_n - a| < \delta, \\ \forall \delta > 0 \exists n_1 \in \mathbb{N}: n > n_1 \implies |v_n - b| < \delta\end{aligned}$$

e seja n_1 a ordem a partir da qual se verifica $u_n \leq v_n$.

Suponha-se, com vista a uma contradição, que $a > b$ e considere-se $\delta := \frac{a-b}{2}$ (> 0 porque $a > b$).

Seja $p := \max\{n_0, n_1, n_2\}$. Então para $n \geq p$ tem-se

$$v_n - b < \delta = \frac{a-b}{2}, \quad -\delta < u_n - a$$

e

$$v_n < b + \frac{a-b}{2} = a - \frac{a-b}{2} < u_n.$$

Ora esta desigualdade contradiz o facto de a partir da ordem p se tem $u_n \leq v_n$.

Logo $a \leq b$, isto é, $\lim u_n \leq \lim v_n$. ■

Corolário 5.6.2 *Se a partir de certa ordem a sucessão convergente v_n verifica $v_n \geq 0$, então*

$$\lim v_n \geq 0.$$

Dem. Basta fazer na demonstração anterior $u_n \equiv 0$. ■

Teorema 5.6.3 *O produto de um infinitésimo por uma sucessão limitada é um infinitésimo.*

Isto é, se u_n é uma sucessão limitada e v_n um infinitésimo, então

$$\lim (u_n \times v_n) = 0.$$

Dem. Seja u_n uma sucessão limitada e v_n um infinitésimo.

Então

$$\exists L > 0 : |u_n| \leq L, \forall n \in \mathbb{N}$$

e como $v_n \rightarrow 0$ então

$$\forall \delta > 0 \exists p \in \mathbb{N} : n > p \implies |v_n| < \frac{\delta}{L}.$$

Assim, para $n > p$,

$$|v_n \times u_n - 0| = |v_n| \times |u_n| \leq |v_n| \times L \leq \frac{\delta}{L} \times L = \delta.$$

Então $(v_n \times u_n) \rightarrow 0$, isto é, $(v_n \times u_n)$ é um infinitésimo. ■

5.7 Propriedades algébricas dos limites

Os teoremas que se seguem relacionam as propriedades algébricas fundamentais com as noções de convergência e limite.

Teorema 5.7.1 *Sejam u_n e v_n duas sucessões convergentes.*

1. $(u + v)_n$ é uma sucessão convergente e $\lim (u + v)_n = \lim u_n + \lim v_n$.
2. $(u \times v)_n$ é uma sucessão convergente e $\lim (u \times v)_n = \lim u_n \times \lim v_n$.

- 3.** $(k \times u)_n$ é uma sucessão convergente e $\lim (k \times u)_n = k \times \lim u_n$.
- 4.** $\left(\frac{u}{v}\right)_n$ é uma sucessão convergente desde que $v_n \neq 0, \forall n \in \mathbb{N}$, e $\lim \left(\frac{u}{v}\right)_n = \frac{\lim u_n}{\lim v_n}$, se $\lim v_n \neq 0$.
- 5.** $(u_n)^p, p \in \mathbb{Z}$, é uma sucessão convergente (com $u_n \neq 0, \forall n \in \mathbb{N}$, se $p < 0$) e $\lim (u_n)^p = (\lim u_n)^p$.
- 6.** $\sqrt[p]{u_n}$ é uma sucessão convergente, se $u_n \geq 0, \forall n \in \mathbb{N}$, e $\lim \sqrt[p]{u_n} = \sqrt[p]{\lim u_n}$.
- Se p for ímpar e $u_n < 0$ a propriedade permanece válida.

Dem. Sejam u_n e v_n duas sucessões convergentes tais que $u_n \rightarrow a$ e $v_n \rightarrow b$. Ou seja

$$\begin{aligned} \forall \delta > 0 \exists n_0 \in \mathbb{N}: n > n_0 &\implies |u_n - a| < \frac{\delta}{2}, \\ \forall \delta > 0 \exists n_1 \in \mathbb{N}: n > n_1 &\implies |v_n - b| < \frac{\delta}{2}. \end{aligned}$$

1. Considerando $p := \max\{n_0, n_1\}$, tem-se que para $n \geq p$ são válidas as duas proposições e

$$\begin{aligned} |(u_n + v_n) - (a + b)| &= |(u_n - a) + (v_n - b)| \\ &\leq |u_n - a| + |v_n - b| < \frac{\delta}{2} + \frac{\delta}{2} = \delta. \end{aligned}$$

Então $\lim (u_n + v_n) = a + b = \lim u_n + \lim v_n$.

2. Note-se que

$$\begin{aligned} (u_n \times v_n) - (a \times b) &= u_n v_n - u_n b + u_n b - ab \\ &= u_n (v_n - b) + (u_n - a) b, \end{aligned}$$

u_n é uma sucessão limitada (pois é convergente), $v_n - b$ e $u_n - a$ são infinitésimos.

Então

$$\lim (u_n v_n - ab) = \lim [u_n (v_n - b)] + \lim [(u_n - a) b] = 0.$$

3. É um caso particular de 2. com $v_n \equiv k$ ($k \in \mathbb{R}$).

4. Como $v_n \rightarrow b \neq 0$, por 2., tem-se que $v_n b \rightarrow b^2 > 0$, ou seja $-\delta < v_n b - b^2 < \delta$.

Escolha-se $\delta > 0$ suficientemente pequeno tal que existe $p \in \mathbb{N}$ em que para $n \geq p$ se tem $v_n b > b^2 - \delta > 0$.

Assim, considerando apenas os termos cuja ordem é maior que p (os que não forem são em número finito), obtém-se

$$0 < \frac{1}{v_n b} < \frac{1}{b^2 - \delta},$$

pelo que a sucessão (ou subsucessão se for necessário) $\frac{1}{v_n b}$ 'e limitada.

Note-se que se tem:

$$\begin{aligned} \cdot \frac{u_n}{v_n} - \frac{a}{b} &= \frac{u_n b - a v_n}{v_n b} = (u_n b - a v_n) \frac{1}{v_n b}. \\ \cdot \lim (u_n b - a v_n) &= \lim (u_n b) + \lim (-a v_n) = ab - ab = 0. \end{aligned}$$

Então

$$\lim \left(\frac{u_n}{v_n} - \frac{a}{b} \right) = \lim (u_n b - a v_n) \frac{1}{v_n b} = 0,$$

pelo que $\lim \frac{u_n}{v_n} = \frac{\lim u_n}{\lim v_n}$.

5. Se $p = 0$, $(u_n)^p \equiv 1$ e $\lim (u_n)^p = \lim 1 = 1 = (\lim u_n)^p$.

Se $p \in \mathbb{N}$, demonstra-se por indução.

Para $p = 1$ a proposição é verdade.

Para provar a tese,

$$\begin{aligned} \lim (u_n)^{k+1} &= \lim \left[(u_n)^k u_n \right] = \lim \left[(u_n)^k \right] \lim u_n \\ &= (\lim u_n)^k \lim u_n = (\lim u_n)^{k+1}. \end{aligned}$$

Se $p \in \mathbb{Z}^-$ coloca-se $p = -k$, com $k \in \mathbb{N}$ e para $u_n \neq 0, \forall n \in \mathbb{N}$, tem-se

$$\lim (u_n)^{-k} = \lim \left(\frac{1}{(u_n)^k} \right) = \frac{1}{\lim (u_n)^k} = \frac{1}{(\lim u_n)^k} = (\lim u_n)^{-k}.$$

6. Provar primeiro por indução em p , que a relação

$$u^p - v^p = (u - v) (u^{p-1} + u^{p-2}v + u^{p-3}v^2 + \dots + uv^{p-2} + v^{p-1})$$

é válida para quaisquer $u, v \in \mathbb{R}$.

Para $n = 1$, $u - v = u - v$, verdade.

Para $p = k + 1$,

$$\begin{aligned} u^{k+1} - v^{k+1} &= \left(u^{k+1} - uv^k \right) + \left(uv^k - v^{k+1} \right) = u \left(u^k - v^k \right) + v^k (u - v) \\ &= u (u - v) \left(u^{k-1} + u^{k-2}v + u^{k-3}v^2 + \dots + uv^{p-2} + v^{p-1} \right) + v^k (u - v) \\ &= (u - v) \left(u^k + u^{k-1}v + u^{k-2}v^2 + \dots + u^2v^{p-2} + uv^{p-1} + v^k \right). \end{aligned}$$

Considere-se $a > 0$. Substituindo na igualdade anterior $u = \sqrt[p]{u_n}$ e $v = \sqrt[p]{a}$, obtém-se

$$(\sqrt[p]{u_n})^p - (\sqrt[p]{a})^p = (\sqrt[p]{u_n} - \sqrt[p]{a}) \left[(\sqrt[p]{u_n})^{p-1} + \dots + (\sqrt[p]{u_n}) (\sqrt[p]{a})^{p-2} + (\sqrt[p]{a})^{p-1} \right]$$

e

$$\sqrt[p]{u_n} - \sqrt[p]{a} = \frac{u_n - a}{(\sqrt[p]{u_n})^{p-1} + \dots + (\sqrt[p]{u_n}) (\sqrt[p]{a})^{p-2} + (\sqrt[p]{a})^{p-1}}.$$

Assim

$$|\sqrt[p]{u_n} - \sqrt[p]{a}| = \frac{|u_n - a|}{\left| (\sqrt[p]{u_n})^{p-1} + \dots + (\sqrt[p]{a})^{p-1} \right|} \leq \frac{|u_n - a|}{(\sqrt[p]{a})^{p-1}},$$

pois as parcelas do denominador da fracção do 2º membro são todas positivas e então

$$(\sqrt[p]{u_n})^{p-1} + \dots + (\sqrt[p]{a})^{p-1} \geq (\sqrt[p]{a})^{p-1}.$$

Como $u_n \rightarrow a$, tem-se

$$\forall \delta > 0 \exists n_0 \in \mathbb{N}: n > n_0 \implies |u_n - a| < \delta (\sqrt[p]{a})^{p-1}$$

e obtém-se

$$|\sqrt[p]{u_n} - \sqrt[p]{a}| \leq \frac{|u_n - a|}{(\sqrt[p]{a})^{p-1}} < \frac{\delta (\sqrt[p]{a})^{p-1}}{(\sqrt[p]{a})^{p-1}} = \delta.$$

Se $a = 0$ então $\lim u_n = 0$ e neste caso considera-se, na definição de limite $|u_n| < \delta^p$ e $u_n < \delta^p$, pois $u_n \geq 0$.

Então obtém-se

$$|\sqrt[p]{u_n} - \sqrt[p]{a}| = |\sqrt[p]{u_n}| = \sqrt[p]{u_n} \leq \sqrt[p]{\delta^p} = \delta.$$

■

Teorema 5.7.2 *Se u_n é uma sucessão convergente então*

$$\lim |u_n| = |\lim u_n|.$$

Dem. Seja $u_n \rightarrow a$, isto é,

$$\forall \delta > 0 \exists p \in \mathbb{N}: n > p \implies |u_n - a| < \delta.$$

Como $||u_n| - |a|| \leq |u_n - a| < \delta$ o que é equivalente a $|u_n| \rightarrow |a|$, isto é, $\lim |u_n| = |\lim u_n|$. ■

O próximo teorema é útil para o cálculo de limites de sucessões cujos termos gerais incluam somatórios ou fracções com razões trigonométricas, entre outras situações.

Exercício 5.7.3 Calcule, caso existam:

a) $\lim \frac{3n^2+1-2n}{1-n^3}$

b) $\lim (\sqrt{n+1} - \sqrt{n})$

c) $\lim (3 + 2n^2 + 5n^4)$

5.8 Sucessão exponencial

O comportamento, a existência e a natureza do limite da sucessão exponencial a^n ($a \in \mathbb{R}$) depende do valor da base.

Casos possíveis:

- Se $a = 0$ ou $a = 1$ a sucessão é constante. Logo é convergente para 0 ou para 1, respectivamente.
- Se $a > 1$ a sucessão é monótona crescente.
Escrevendo $a = 1 + h$, $h > 0$, resulta pela Prop. ?? que

$$a^n = (1 + h)^n \geq 1 + nh, \quad \forall n \in \mathbb{N}.$$

Como a sucessão $1 + nh \rightarrow +\infty$, então, pelo Teorema ??, $a^n \rightarrow +\infty$.

- Se $0 < a < 1$ a sucessão é monótona decrescente e $a^n \rightarrow 0$. (Provar)
- Se $-1 < a < 0$ a sucessão não é monótona e $a^n \rightarrow 0$. (Provar)
- Se $a \leq -1$ a sucessão toma alternadamente termos positivos e negativos pelo que não é monótona e a^n não tem limite

Exercício 5.8.1 Calcular:

a) $\lim \frac{2^{n+1} + 3^n}{2^n + 3^{n+1}}$; b) $\lim \frac{2^{n+1} + 3^n}{2^n + 5^{n+1}}$.

5.9 Sucessão do tipo potência-exponencial

O limite da sucessão de termo geral $(1 + \frac{1}{n})^n$ tem um papel importante na Análise Matemática.

Exemplo 5.9.1 A sucessão

$$u_n = \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n$$

é monótona crescente, limitada e convergente.

Convencionou-se que

$$\lim \left(1 + \frac{1}{n} \right)^n = e \simeq 2,71828\dots$$

Capítulo 6

Séries de Números Reais

No Capítulo anterior a adição ficou perfeitamente definida para um número finito de parcelas.

Pretende-se generalizar o conceito de adição por forma a dar significado à adição de infinitas parcelas e de modo a conservar tanto quanto possível as principais propriedades da adição.

Seria lógico esperar que a soma de infinitas parcelas positivas não desse um número finito. Mas tal facto contradiz alguns fenómenos observáveis no quotidiano. Exemplo:

Paradoxo de Zenão: Um corredor desloca-se do ponto A para a meta B a uma velocidade constante.

Seja A_1 o ponto médio de $[AB]$, A_2 o ponto médio de $[A_1B]$, e assim sucessivamente, designado por A_{n+1} o ponto médio de $[A_nB]$.

Se o tempo gasto para percorrer $\overline{AA_1}$ for designado por t , será $\frac{t}{2}$ o tempo gasto de A_1 a A_2 , $\frac{t}{2^2}$ de A_2 a A_3 , ...

O tempo total T , necessário para completar a corrida será a "soma" de uma infinidade de tempos parciais todos positivos:

$$T = t + \frac{t}{2} + \frac{t}{2^2} + \dots + \frac{t}{2^n} + \dots$$

Se pela "lógica" o tempo total fosse infinito o corredor nunca chegaria à meta. Tal estava em contradição com o "observável" e com a "dedução" de o tempo total T ser o dobro do que o corredor gastava na primeira metade.

Só passado cerca de 2000 anos este facto foi explicado com recurso à teoria das séries.

6.1 Definição e generalidades

Seja a_n uma sucessão de números reais.

A esta sucessão pode associar-se uma outra sucessão

$$S_n = a_1 + a_2 + \dots + a_n$$

a que chamamos sucessão das somas parciais de a_n .

Definição 6.1.1 (i) Chama-se série ao par ordenado (a_n, S_n) e representa-se por

$$\sum_{n=1}^{+\infty} a_n.$$

Aos números $a_1, a_2, \dots, a_n, \dots$ chamam-se termos da série e à expressão a_n o termo geral da série.

(ii) A série $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ diz-se convergente se existir em \mathbb{R} (for finito) $\lim S_n = S$ e escreve-se

$$\sum_{n=1}^{+\infty} a_n = S.$$

Ao número real S chama-se soma da série.

(iii) Se não existir em \mathbb{R} $\lim S_n$, série diz-se divergente

Observação 6.1.2 Por vezes é conveniente utilizar séries do tipo

$$\sum_{n=p}^{+\infty} a_n \text{ com } p \in \mathbb{Z},$$

mantendo-se o mesmo tipo de definição.

Exercício 6.1.3 Estude a natureza das séries:

$$a) \sum_{n=1}^{+\infty} n \quad ; \quad b) \sum_{n=1}^{+\infty} (-1)^n \quad ; \quad c) \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{t}{2^n}, \text{ com } t \in \mathbb{R}^+.$$

O estudo das séries é composto por duas vertentes:

- determinar a natureza da série (convergente ou divergente);
- no caso de convergência, calcular a soma da série.

Esta última questão apresenta bastantes dificuldades, podendo mesmo ser impossível o cálculo exacto da soma das séries (recorrendo à aproximação numérica).

Vejam-se dois exemplos de séries para as quais se torna possível calcular o valor da sua soma, caso sejam convergentes.

6.2 Série geométrica

Definição 6.2.1 Chama-se série geométrica à série $\sum_{n=0}^{+\infty} a_n$ em que a_n é uma progressão geométrica.

Como é conhecido a sucessão das somas parciais correspondente é

$$S_n = a_0 \frac{1 - r^n}{1 - r}, \text{ com } r \neq 1.$$

Como

$$\lim S_n = \frac{a_0}{1 - r} \lim (1 - r^n) = \frac{a_0}{1 - r}, \text{ se } |r| < 1,$$

tem-se que:

Proposição 6.2.2 A série geométrica converge se e só se $|r| < 1$. Neste caso

$$S = \frac{a_0}{1 - r}.$$

6.3 Série de Mengoli

Definição 6.3.1 Um série é de Mengoli (também designada por decomponível ou telescópica) se o termo geral a_n for decomponível numa diferença do tipo

$$a_n = u_n - u_{n+k}.$$

Veja-se a natureza destas séries:

1. Caso de $k = 1$: $a_n = u_n - u_{n+1}$

$$S_1 = a_1 = u_1 - u_2$$

$$S_2 = a_1 + a_2 = u_1 - u_3$$

$$S_3 = a_1 + a_2 + a_3 = u_1 - u_4$$

⋮

$$S_n = u_1 - u_{n+1}.$$

Assim

$$\lim S_n = \lim (u_1 - u_{n+1}) = u_1 - \lim u_n.$$

Proposição 6.3.2 A série de Mengoli é convergente se e só se u_n é convergente. Em caso afirmativo

$$S = u_1 - \lim u_n.$$

2. Caso de $k = 2$: $a_n = u_n - u_{n+2}$

$$\begin{aligned} S_1 &= a_1 = u_1 - u_3 \\ S_2 &= a_1 + a_2 = u_1 - u_3 + u_2 - u_4 \\ S_3 &= a_1 + a_2 + a_3 = u_1 + u_2 - u_4 - u_5 \\ &\vdots \\ S_n &= u_1 + u_2 - u_{n+1} - u_{n+2}. \end{aligned}$$

Logo

$$\lim S_n = \lim (u_1 + u_2 - u_{n+1} - u_{n+2}) = u_1 + u_2 - 2 \lim u_n.$$

Proposição 6.3.3 *A série de Mengoli é convergente se e só se u_n é convergente. Em caso afirmativo*

$$S = u_1 + u_2 - 2 \lim u_n.$$

3. Caso geral: $a_n = u_n - u_{n+k}$

Proposição 6.3.4 *A série de Mengoli é convergente se e só se u_n é convergente. Neste caso*

$$S = u_1 + \dots + u_k - k \lim u_n.$$

Exercício 6.3.5 *Estude a natureza da série*

$$\sum_{n=0}^{+\infty} \frac{3}{n^2 + 5n + 4}$$

e calcule a sua soma, se possível.

Observação 6.3.6 *Saliente-se que:*

1. *A natureza de uma série não se altera se lhe suprimirmos um número finito de termos.*
2. *A natureza da série não depende do valor dos seus n primeiros termos.*

Corolário 6.3.7 *(Condição necessária de convergência) Se $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ é uma série convergente então $\lim a_n = 0$.*

Dem. Seja $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ uma série convergente com $\lim S_n = l$.

A sucessão das somas parciais é dada por $S_n = a_1 + a_2 + \dots + a_n$ e $S_{n-1} = a_1 + a_2 + \dots + a_{n-1}$, para $n > 1$.

Então $S_n - S_{n-1} = a_n$ e como $\lim S_n = \lim S_{n-1}$ obtem-se

$$0 = \lim (S_n - S_{n-1}) = \lim a_n.$$

■

Observação 6.3.8 A condição $\lim a_n = 0$ é necessária mas não é suficiente.

Um exemplo clássico para este facto é a série harmónica

$$\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n}.$$

Apesar de $\frac{1}{n} \rightarrow 0$ a série harmónica é divergente, pois a sucessão das somas parciais $S_n = 1 + \frac{1}{2} + \dots + \frac{1}{n}$ não é uma sucessão de Cauchy (logo não é uma sucessão convergente) uma vez que

$$\begin{aligned} |S_{2n} - S_n| &= \left| \left(1 + \dots + \frac{1}{n} + \frac{1}{n+1} + \dots + \frac{1}{2n} \right) - \left(1 + \dots + \frac{1}{n} \right) \right| \\ &= \left| \frac{1}{n+1} + \dots + \frac{1}{2n} \right| = \frac{1}{n+1} + \dots + \frac{1}{2n} \\ &> \frac{1}{n+n} + \dots + \frac{1}{2n} = \frac{n}{2n} = \frac{1}{2}, \quad \forall n \in \mathbb{N}. \end{aligned}$$

Exercício 6.3.9 Prove que a série

$$\sum_{n=1}^{+\infty} \left(1 + \frac{1}{n} \right)^n$$

é divergente.

6.4 Propriedades algébricas das séries

Alguns resultados que permitem avaliar a natureza das séries resultam das suas operações algébricas.

Proposição 6.4.1 (i) Sejam $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ e $\sum_{n=1}^{+\infty} b_n$ duas séries convergentes de somas A e B , respectivamente. Então a série $\sum_{n=1}^{+\infty} (a_n + b_n)$ é convergente e a soma é $A + B$.

(ii) Se $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ é uma série convergente de soma A , para cada $\lambda \in \mathbb{R}$, a série $\sum_{n=1}^{+\infty} (\lambda a_n)$ é convergente para λA .

Dem. (i) Represente-se por S'_n e S''_n as sucessões das somas parciais das séries $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ e $\sum_{n=1}^{+\infty} b_n$, respectivamente. Então

$$\begin{aligned} S_n &= (a_1 + b_1) + (a_2 + b_2) + \cdots + (a_n + b_n) \\ &= (a_1 + \cdots + a_n) + (b_1 + \cdots + b_n) = S'_n + S''_n \rightarrow A + B. \end{aligned}$$

Pelo que S_n é convergente para $A+B$ e, portanto, $\sum_{n=1}^{+\infty} (a_n + b_n)$ é convergente e tem por soma $A + B$.

(ii) Seja S_n^* a sucessão das somas parciais da série $\sum_{n=1}^{+\infty} \lambda a_n$ e S_n a de $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$.
Então

$$S_n^* = \lambda a_1 + \cdots + \lambda a_n = \lambda(a_1 + \cdots + a_n) = \lambda S_n \rightarrow \lambda A.$$

■

Observação 6.4.2 Caso ambas as séries $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ e $\sum_{n=1}^{+\infty} b_n$ sejam divergentes,

a série $\sum_{n=1}^{+\infty} (a_n + b_n)$ pode ser convergente ou divergente.

Exemplos:

1. As séries $\sum_{n=1}^{+\infty} (-1)^n$ e $\sum_{n=1}^{+\infty} (-1)^{n+1}$ são ambas divergentes e contudo $\sum_{n=1}^{+\infty} [(-1)^n + (-1)^{n+1}] \equiv 0$ é convergente.

2. As séries $\sum_{n=1}^{+\infty} n$ e $\sum_{n=1}^{+\infty} 2n$ são ambas divergentes e $\sum_{n=1}^{+\infty} [n + 2n] = \sum_{n=1}^{+\infty} 3n$ é divergente.

Observação 6.4.3 Poder-se-ia esperar que sendo $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ e $\sum_{n=1}^{+\infty} b_n$ convergentes, a série "produto" $\sum_{n=1}^{+\infty} (a_n \times b_n)$ também fosse convergente. Contudo tal não se verifica.

Os próximos resultados darão alguma informação sobre os casos em que é possível *a priori* estabelecer a natureza da série "produto".

6.5 Séries de termos não negativos

Uma série $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ diz-se de termos não negativos se $a_n \geq 0, \forall n \in \mathbb{N}$.

Tendo-se apenas $a_n \geq 0$, para $n \geq p$, esta série é da mesma natureza que uma série de termos não negativos, pois a natureza da série não depende dos primeiros p termos.

Neste tipo de séries o estudo da convergência ou divergência torna-se mais simples, uma vez que permite estabelecer vários critérios de convergência.

Proposição 6.5.1 Uma série de termos positivos $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ é convergente se e só se a sucessão das somas parciais é majorada.

Dem. Observe-se que sendo $a_n \geq 0, \forall n \in \mathbb{N}$, então a sucessão das somas parciais $S_n = a_1 + \dots + a_n$ é crescente.

Portanto S_n será convergente se e só se for majorada. ■

Teorema 6.5.2 (Critério de comparação) Sejam $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ e $\sum_{n=1}^{+\infty} b_n$ séries de termos não negativos e tais que $a_n \leq b_n$ para $n \geq p$. Então:

a) Se $\sum_{n=1}^{+\infty} b_n$ é convergente então $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ é convergente.

b) Se $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ é divergente então $\sum_{n=1}^{+\infty} b_n$ é divergente.

Dem. Podemos supor $a_n \leq b_n, \forall n \in \mathbb{N}$, que não há perda de generalidade (pois a natureza da série não depende dos primeiros p termos).

Considere-se

$$A_n = a_1 + \cdots + a_n \quad \text{e} \quad B_n = b_1 + \cdots + b_n$$

as respectivas sucessões das somas parciais. Então $A_n \leq B_n, \forall n \in \mathbb{N}$.

a) Pela Proposição 6.5.1,

$$\sum_{n=1}^{+\infty} b_n \text{ é convergente} \Leftrightarrow B_n \text{ é majorada} \Leftrightarrow B_n \leq B \quad (B \in \mathbb{R}^+).$$

Assim, como $a_n \leq b_n, \forall n \in \mathbb{N}$, então $A_n \leq B_n \leq B$ e A_n é majorada $\Leftrightarrow \sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ é convergente.

b) Se $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ é divergente então $A_n \rightarrow +\infty \Leftrightarrow A_n \geq A \quad (\forall A \in \mathbb{R})$.

Então $A \leq A_n \leq B_n$ e $B_n \rightarrow +\infty$ porque $B_n \geq A \quad (\forall A \in \mathbb{R})$, pelo que $\sum_{n=1}^{+\infty} b_n$ é divergente. ■

Exemplo 6.5.3 1. (Séries de Dirichlet) Se $\alpha \in \mathbb{R}$ e $\alpha \leq 1$ então a série

$$\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n^\alpha} \text{ é divergente.}$$

Como a série $\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n}$ é divergente, pelo critério de comparação (b), $\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n^\alpha}$ é divergente para $\alpha \leq 1$.

2. A série $\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n^2}$ é convergente, porque $n^2 \geq n^2 - 1$, $\frac{1}{n^2} \leq \frac{1}{n^2-1}$ ($n > 1$).

Como a série $\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n^2-1}$ é uma série de Mengoli convergente, então pelo

critério de comparação (a), $\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n^2}$ é convergente.

3. Para $\alpha \geq 2$ a série $\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n^\alpha}$ é convergente, pois $n^\alpha \geq n^2$, $\frac{1}{n^\alpha} \leq \frac{1}{n^2}$.

Como $\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n^2}$ é convergente, então pelo critério de comparação (a), $\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n^\alpha}$ é convergente para $\alpha \geq 2$.

Considere-se a série $\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{\text{sen } n}{2^n}$.

Aqui não é possível aplicar o critério de comparação pois os termos da série não são não negativos.

É necessário o conceito de convergência absoluta.

Definição 6.5.4 Uma série $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ diz-se absolutamente convergente se

$$\sum_{n=1}^{+\infty} |a_n| \text{ é convergente.}$$

A relação entre estes dois tipo de convergência pode ser expressa no seguinte resultado:

Teorema 6.5.5 Toda a série absolutamente convergente é convergente.

Dem. Seja $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ uma série absolutamente convergente, isto é, $\sum_{n=1}^{+\infty} |a_n|$ é convergente.

Além disso $\left| \sum_{n=1}^{+\infty} a_n \right| \leq \sum_{n=1}^{+\infty} |a_n|$, porque $|a_1 + \dots + a_n| \leq |a_1| + \dots + |a_n|$ e passando ao limite em ambos os membros da desigualdade.

Como $0 \leq a_n + |a_n| \leq 2|a_n|$ e a série $\sum_{n=1}^{+\infty} 2|a_n|$ é convergente, pela Proposição 6.4.1, então pelo Teorema 6.5.2, a) a série $\sum_{n=1}^{+\infty} (a_n + |a_n|)$ é convergente.

Assim $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n = \sum_{n=1}^{+\infty} (a_n + |a_n|) - \sum_{n=1}^{+\infty} |a_n|$ é convergente. ■

Observação 6.5.6 Uma série $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ pode ser convergente sem contudo ser absolutamente convergente. Nestes casos a série diz-se simplesmente convergente.

Exemplo 6.5.7 Na série $\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{\text{sen } n}{2^n}$ tem-se que

$$\left| \frac{\text{sen } n}{2^n} \right| \leq \frac{1}{2^n}, \quad \forall n \in \mathbb{N}.$$

Como $\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{2^n}$ é uma série geométrica convergente (razão $\frac{1}{2}$), então pelo critério de comparação (a) a série $\sum_{n=1}^{+\infty} \left| \frac{\text{sen } n}{2^n} \right|$ é convergente e $\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{\text{sen } n}{2^n}$ é absolutamente convergente. Finalmente pelo Teorema 6.5.5, $\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{\text{sen } n}{2^n}$ é convergente.

Os dois resultados seguintes referem-se à natureza de séries cujo termo geral é o produto de duas sucessões:

Teorema 6.5.8 (Teorema de Dirichlet) Se $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ é uma série (não necessariamente convergente) com a sucessão das somas parciais limitada e b_n é uma sucessão decrescente que tende para zero então

$$\sum_{n=1}^{+\infty} (a_n \times b_n) \text{ é convergente.}$$

6.6 Séries alternadas

Se os termos da série não têm sinal fixo, isto é, vão alternando o sinal, a série será do tipo

$$\sum_{n=1}^{+\infty} (-1)^n b_n, \quad (b_n \geq 0),$$

a série diz-se alternada.

O estudo da natureza deste tipo de séries faz-se com recurso à convergência absoluta ou se se pretender apenas a convergência simples ao critério de Leibniz:

Teorema 6.6.1 (*Critério de Leibniz*) *Se $b_n \geq 0$ é uma sucessão decrescente com limite zero então*

$$\sum_{n=1}^{+\infty} (-1)^n b_n \text{ é convergente.}$$

Dem. A sucessão das somas parciais da série $\sum_{n=1}^{+\infty} (-1)^n$ é limitada (embora não convergente). Como b_n é uma sucessão decrescente com $\lim b_n = 0$, então fazendo no Teorema 6.5.8 $a_n = (-1)^n$ obtém-se o resultado pretendido. ■

Observação 6.6.2 *A condição de b_n ser decrescente para zero não pode ser retirada.*

Sem a monotonia de b_n a série pode divergir.

Exercício 6.6.3 *Prove que a sucessão $b_n = \frac{1}{n} [2 + (-1)^n]$ tende para 0 mas não é monótona e a série*

$$\sum_{n=1}^{+\infty} (-1)^n \frac{1}{n} [2 + (-1)^n]$$

é divergente.

Resolução: Suponha-se, com vista um absurdo, que a série $\sum_{n=1}^{+\infty} (-1)^n \frac{1}{n} [2 + (-1)^n]$ é convergente.

Então a série

$$\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n} = - \sum_{n=1}^{+\infty} (-1)^n \frac{2}{n} + \sum_{n=1}^{+\infty} \left[\frac{2}{n} (-1)^n + \frac{1}{n} \right]$$

seria convergente pela Proposição 6.4.1. Ora isto é absurdo porque a série harmónica é divergente.

Exercício 6.6.4 *Estude a natureza da série*

$$\sum_{n=1}^{+\infty} (-1)^n \frac{1}{n}.$$

Resolução: A série $\sum_{n=1}^{+\infty} (-1)^n \frac{1}{n}$ não é absolutamente convergente pois

$$\sum_{n=1}^{+\infty} \left| (-1)^n \frac{1}{n} \right| = \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n}$$

Pelo Critério de Leibniz a série é convergente.

Logo a série é simplesmente convergente.

Observação 6.6.5 *Este exercício prova que a recíproca do Teorema 6.5.5 não é verdadeira, isto é, existem séries convergentes que não são absolutamente convergentes.*

6.7 Critérios de convergência para séries de termos não negativos

Além dos critérios já apresentados, indicam-se de seguida uma colecção de critérios para séries de termos não negativos.

Teorema 6.7.1 *(Corolário do critério de comparação) Se $a_n \geq 0$, $b_n \geq 0$, $\forall n \in \mathbb{N}$ e*

$$\lim \frac{a_n}{b_n} = l, \quad (0 < l < +\infty)$$

então as séries $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ e $\sum_{n=1}^{+\infty} b_n$ são da mesma natureza.

6.7. CRITÉRIOS DE CONVERGÊNCIA PARA SÉRIES DE TERMOS NÃO NEGATIVOS 103

Dem. Aplicando a definição de limite à sucessão $\frac{a_n}{b_n}$, obtém-se

$$\forall \delta > 0 \exists p \in \mathbb{N}: n > p \implies l - \delta < \frac{a_n}{b_n} < l + \delta.$$

Fixando δ tal que $0 < \delta < l$ tem-se, para $n > p$,

$$b_n(l - \delta) < a_n < b_n(l + \delta).$$

Pelo Teorema 6.5.2, se $\sum_{n=1}^{+\infty} b_n$ é divergente então $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ é divergente, e se

$\sum_{n=1}^{+\infty} b_n$ é convergente então $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ é convergente. ■

Exemplo 6.7.2 A série

$$\sum_{n=1}^{+\infty} \operatorname{sen} \left(\frac{1}{n} \right)$$

é divergente porque

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\operatorname{sen} \left(\frac{1}{n} \right)}{\frac{1}{n}} = 1$$

e $\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n}$ é divergente.

Observação 6.7.3 A aplicação do teorema anterior exige que a natureza de uma das séries seja previamente conhecida. Para tal é útil o resultado seguinte:

Corolário 6.7.4 A série de Dirichlet $\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n^\alpha}$ é convergente se e só se $\alpha > 1$ ($\alpha \in \mathbb{R}$).

Dem. Para $\alpha \leq 0$, $\frac{1}{n^\alpha}$ não é um infinitésimo, logo pelo Corolário 6.3.7, a série é divergente.

Para $\alpha > 0$ a sucessão $\frac{1}{n^\alpha}$ está nas condições do teorema anterior. Assim para $b_n = 2^n a_{2^n} = 2^n \frac{1}{(2^n)^\alpha} = 2^{(1-\alpha)n}$ a série $\sum_{n=1}^{+\infty} b_n = \sum_{n=1}^{+\infty} 2^{(1-\alpha)n}$ é uma série geométrica de razão $2^{1-\alpha}$, que converge se, e só se, $1 - \alpha < 0$, isto é, $\alpha > 1$. ■

Em situações em que o limite apresente algumas dificuldades ou não exista, pode optar-se pela comparação das razões entre dois termos consecutivos.

Teorema 6.7.5 (Critério da comparação das razões) *Sejam $a_n, b_n > 0$ e, a partir de uma certa ordem p ,*

$$\frac{a_{n+1}}{a_n} \leq \frac{b_{n+1}}{b_n}.$$

Então:

- a) Se $\sum_{n=1}^{+\infty} b_n$ é convergente então $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ é convergente.
- b) Se $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ é divergente então $\sum_{n=1}^{+\infty} b_n$ é divergente.

Dem. A desigualdade da hipótese é equivalente a

$$\frac{a_{n+1}}{b_{n+1}} \leq \frac{a_n}{b_n}.$$

o que prova que a sucessão $\frac{a_n}{b_n}$ é decrescente, a partir de uma certa ordem p , pelo que é majorada por $\frac{a_p}{b_p}$, para $n \geq p$. Ou seja, $\frac{a_n}{b_n} \leq \frac{a_p}{b_p}$ e $a_n \leq b_n \frac{a_p}{b_p}$, para $n \geq p$.

Aplicando o Teorema 6.5.2 obtém-se a conclusão pretendida. ■

Exercício 6.7.6 *Estudar a natureza das séries*

- a). $\frac{1}{2} + \frac{1 \times 3}{2 \times 4} + \frac{1 \times 3 \times 5}{2 \times 4 \times 6} + \dots = \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1 \times 3 \times \dots \times (2n-1)}{2 \times 4 \times \dots \times (2n)}$
- b). $\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1+(-1)^n}{n^2}$.

Teorema 6.7.7 (Critério da razão) *Seja $a_n > 0$.*

- a) *Se existe um número r tal que $0 < r < 1$ e $\frac{a_{n+1}}{a_n} \leq r$, a partir de uma certa ordem, então $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ é convergente.*

6.7. CRITÉRIOS DE CONVERGÊNCIA PARA SÉRIES DE TERMOS NÃO NEGATIVOS 105

b) Se a partir de uma certa ordem, $\frac{a_{n+1}}{a_n} \geq 1$ então $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ é divergente.

Dem. a) Aplicando a alínea a) do teorema anterior às séries $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ e $\sum_{n=1}^{+\infty} r^n$, em que a segunda é convergente porque é uma série geométrica com $|r| < 1$, pois

$$\frac{a_{n+1}}{a_n} \leq \frac{r^{n+1}}{r^n} = r.$$

b) Aplicando a alínea b) do Teorema 6.7.5 às séries $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ e $\sum_{n=1}^{+\infty} 1$, sendo esta divergente. Como $\frac{a_{n+1}}{a_n} \geq 1$ então $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ é divergente. ■

Teorema 6.7.8 (Critério de D'Alembert) Se $a_n > 0$ e $\lim \frac{a_{n+1}}{a_n} = l$, finito ou $+\infty$, então

a) Se $l < 1$, então $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ é convergente.

b) Se $l > 1$ então $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ é divergente.

Dem. a) Pela definição de limite,

$$\forall \delta > 0, \exists p \in \mathbb{N} : \frac{a_{n+1}}{a_n} < l + \delta, \text{ para } n \geq p.$$

Como $l < 1$, escolha-se δ suficientemente pequeno de modo que $l + \delta < 1$.

Aplicando o Teorema 6.7.7 com $r = l + \delta < 1$ conclui-se que $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ é convergente.

b) Pela definição de limite,

$$\forall \delta > 0, \exists p \in \mathbb{N} : l - \delta < \frac{a_{n+1}}{a_n}, \text{ para } n \geq p.$$

Como $l > 1$, escolha-se $\delta > 0$ de modo que $l - \delta > 1$. Assim $\frac{a_{n+1}}{a_n} > l - \delta > 1$ e pelo Teorema 6.7.7 a série $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ é divergente. ■

Observação 6.7.9 Se $l = 1$ este critério não é conclusivo, contudo se

$$\lim \frac{a_{n+1}}{a_n} = 1^+$$

decorre do teorema anterior que a série é divergente.

Exercício 6.7.10 (i) Prove que a série $\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n!}$ é convergente.

(ii). Discuta a natureza da série

$$\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{\lambda^n n!}{n^n}$$

em função do parâmetro λ .

Teorema 6.7.11 (Critério da raiz) Seja $a_n \geq 0 \quad \forall n \in \mathbb{N}$. Então

a) Se $\sqrt[n]{a_n} \leq r$, com $r < 1$, a partir de uma certa ordem, então $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ é convergente.

b) Se $\sqrt[n]{a_n} \geq 1$, para uma infinidade de valores de n , então $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ é divergente.

Dem. a) Como $\sqrt[n]{a_n} \leq r$ então $a_n \leq r^n$, para $n \geq p$ e $\sum_{n=1}^{+\infty} r^n$ é convergente, porque $r < 1$, então, pelo Teorema 6.5.2, $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ é convergente.

b) Se $\sqrt[n]{a_n} \geq 1$ para uma infinidade de valores de n então $\lim a_n \neq 0$. Logo $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ é divergente. ■

Teorema 6.7.12 (Critério da raiz de Cauchy) Seja $a_n \geq 0 \quad \forall n \in \mathbb{N}$ e suponhamos que $\lim \sqrt[n]{a_n} = l$, finito ou $+\infty$. Então

6.7. CRITÉRIOS DE CONVERGÊNCIA PARA SÉRIES DE TERMOS NÃO NEGATIVOS 107

a) Se $l < 1$, $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ é convergente.

b) Se $l > 1$, $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ é divergente.

Observação 6.7.13 Se $l = 1$ este critério não é conclusivo.

Dem. a) Pela definição de limite,

$$\forall \delta > 0, \exists p \in \mathbb{N} : \sqrt[n]{a_n} < l + \delta, \text{ para } n \geq p.$$

Como $l < 1$, escolhe-se $\delta > 0$ suficientemente pequeno tal que $l + \delta < 1$ e em seguida escolhe-se tal que $r = l + \delta < 1$.

Assim $\sqrt[n]{a_n} < r$ e, pelo Teorema 6.7.11, a série é convergente.

b) Pela definição de limite,

$$\forall \delta > 0, \exists p \in \mathbb{N} : l - \delta < \sqrt[n]{a_n}, \text{ para } n \geq p.$$

Como $l > 1$, escolhe-se $\delta > 0$ tal que $l - \delta > 1$ e, assim $\sqrt[n]{a_n} > 1$. Pelo Teorema 6.7.11, a série é divergente.

Se $l = +\infty$, pela definição de limite,

$$\forall \delta > 0, \exists p \in \mathbb{N} : n \geq p \implies \sqrt[n]{a_n} > l.$$

Em particular para $\delta = 1$, $\sqrt[n]{a_n} > 1$. ■

Exemplo 6.7.14 (i) A série $\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{\sqrt[n]{n^n}}$ é convergente porque, pelo critério da raiz de Cauchy

$$\lim \sqrt[n]{\frac{1}{\sqrt[n]{n^n}}} = \lim \frac{1}{\sqrt[n]{n}} = 0.$$

(ii). Para a série

$$\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{[3 + (-1)^n]^{2n}}$$

não é possível calcular

$$\lim \sqrt[n]{\frac{1}{[3 + (-1)^n]^{2n}}} = \lim \frac{1}{[3 + (-1)^n]^2}$$

porque o limite não existe. Contudo decompondo a série e pode calcular-se os dois sub-limites:

$$\begin{aligned} n \text{ par,} \quad \lim \frac{1}{[3+(-1)^n]^2} &= \frac{1}{16}, \\ n \text{ ímpar,} \quad \lim \frac{1}{[3+(-1)^n]^2} &= \frac{1}{4}. \end{aligned}$$

Como ambos são menores que 1, então a série convergente.

6.8 Séries de funções

O conceito de soma infinita de números reais, que se estudou no capítulo das séries numéricas, pode agora ser generalizado à soma infinita de funções. Este aspecto coloca novos desafios, por exemplo permite que a "mesma série função" possa ser simultaneamente convergente ou divergente, dependendo da concretização da variável.

Começemos por definir o que se considera por série de funções:

Definição 6.8.1 Chama-se série de funções a uma expressão do tipo

$$\sum_{n=1}^{+\infty} f_n(x)$$

isto é, $f_1(x) + f_2(x) + \dots + f_n(x) + \dots$, em que $f_1, f_2, \dots, f_n, \dots$ funções definidas num certo domínio $D \subset \mathbb{R}$.

A série é convergente num ponto $x_0 \in D$ se for convergente a série numérica

$$f_1(x_0) + f_2(x_0) + \dots + f_n(x_0) + \dots$$

Neste caso

$$\sum_{n=1}^{+\infty} f_n(x) = f(x),$$

designando-se $f(x)$ por função soma.

O domínio da função soma é o conjunto onde a série converge.

Definição 6.8.2 O conjunto de valores de x para os quais a série de funções é convergente chama-se intervalo de convergência.

Exercício 6.8.3 Estudar a convergência das séries:

Exemplo 6.8.4

$$\text{a) } \sum_{n=0}^{+\infty} x^n$$

$$\text{b) } \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{\text{sen}(nx)}{n^2}$$

6.9 Séries de potências

Um caso particular de séries de funções são as séries de potências de x ,

$$a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_nx^n + \dots = \sum_{n=0}^{+\infty} a_nx^n.$$

Para determinar os pontos onde esta série é convergente pode começar-se por determinar o raio r de convergência (absoluta)

$$r = \lim \left| \frac{a_n}{a_{n+1}} \right|$$

e depois determinar o intervalo de convergência, isto é o conjunto $x \in]-r, r[$.

Em alternativa, pode aplicar-se directamente o critério de D' Alembert

$$\lim \frac{|a_{n+1}| |x^{n+1}|}{|a_n| |x^n|} = |x| \lim \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right|.$$

por este processo a série é convergente para os viores que verifiquem a inequação

$$|x| \lim \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| < 1.$$

Nos pontos $x = -r$ ou $x = r$, substitui-se x por r e estuda-se a série directamente utilizando os critérios das séries numéricas.

No intervalo de convergência uma série de potências de x define uma função contínua.

Exercício 6.9.1 *Estudar quanto à convergência a série*

$$\sum_{n=1}^{+\infty} (-1)^n \frac{x^n}{n(n+1)}.$$

Séries de potências de $(x - a)$ são séries do tipo

$$a_0 + a_1(x - a) + a_2(x - a)^2 + \cdots + a_n(x - a)^n + \cdots = \sum_{n=0}^{+\infty} a_n(x - a)^n.$$

Sendo r o raio de convergência da série, nestes casos o intervalo de convergência será $]a - r, a + r[$.

6.10 Série de Taylor para funções reais de variável real

Definição 6.10.1 *Se a função real de variável real f for indefinidamente diferenciável no ponto a obtém-se a fórmula*

$$\begin{aligned} f(x) &= f(a) + f'(a)(x - a) + f''(a)\frac{(x - a)^2}{2} + \cdots + f^{(n)}(a)\frac{(x - a)^n}{n!} + \cdots \\ &= \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{(x - a)^n}{n!} f^{(n)}(a) \end{aligned}$$

que se designa por *série de Taylor*.

Se a série de Taylor representar $f(x)$ numa vizinhança de a diz-se que $f(x)$ é analítica em a .

No caso de $a = 0$, a série de Taylor designa-se por *série de Mac-Laurin*:

$$f(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{x^n}{n!} f^{(n)}(0).$$

Exercício 6.10.2 *Determine a série de Mac-Laurin das funções:*

a) $f(x) = e^x$

b) $g(x) = \text{sen } x$

Exercício 6.10.3 *Desenvolva em série de potências de x a função*

$$f(x) = \frac{3}{(1 - x)(1 + 2x)}.$$

Capítulo 7

Equações Diferenciais Ordinárias

7.1 Definições e generalidades

Uma **equação diferencial ordinária** (EDO) é uma igualdade que contem: uma variável independente (real), $x \in \mathbb{R}$, uma variável (real) dependente, y , e algumas das suas derivadas, $y', y'', \dots, y^{(n)}$.

Exemplos:

$$xy' + 3y = 6x^3 \quad (7.1.1)$$

$$(y')^2 - 4y = 0 \quad (7.1.2)$$

$$x^2y'' - 3xy' + 3y = 0 \quad (7.1.3)$$

$$2x^2y'' - (y')^2 = 0. \quad (7.1.4)$$

Designa-se por **ordem da EDO** a maior ordem da derivada (com coeficiente não identicamente nulo). Assim as equações (7.1.1) e (7.1.2) são de 1ª ordem, enquanto (7.1.3) e (7.1.4) são de 2ª ordem.

Se a igualdade tiver mais de uma variável independente, então será designada por **equação diferencial parcial**. Exemplo

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2}(x, y) - 3 \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y}(x, y) + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2}(x, y) = 0.$$

Neste curso estudam-se apenas as equações diferenciais ordinárias, pelo que se passarão a designar apenas por equações diferenciais.

De uma forma geral uma equação diferencial de ordem n pode ser escrita na forma

$$F(x, y, y', \dots, y^{(n)}) = 0, \quad (7.1.5)$$

sendo F uma função conhecida.

Uma relação funcional entre as variáveis dependente y e independente x , num certo intervalo I , que verifique a equação diferencial, chama-se **solução** da equação diferencial.

A solução pode estar definida num intervalo limitado, do tipo $[a, b]$, $]a, b[$, $[a, b[$, $]a, b]$, ou ilimitado, $[a, +\infty[$, $]a, +\infty[$, $]-\infty, b]$, $]-\infty, b[$, com $a, b \in \mathbb{R}$ e $a < b$.

Por exemplo, $y(x) = 7e^x + x^2 + 2x + 2$ é solução da equação diferencial

$$y' - y = -x^2$$

para $I = \mathbb{R}$. De modo análogo $y(x) = x \tan(x + 3)$ é solução da equação diferencial

$$xy' - y^2 - y = x^2$$

para $I =]-\frac{\pi}{2} - 3, \frac{\pi}{2} - 3[$.

A **solução geral** de uma equação diferencial de ordem n depende de n constantes arbitrárias. Ou seja, a solução y depende de x e das constantes reais c_1, c_2, \dots, c_n .

Por exemplo, as funções

$$y_1(x) = x^3 + \frac{c}{x^3}, \quad (7.1.6)$$

$$y_2(x) = x^2 + cx + \frac{c^2}{4},$$

$$y_3(x) = c_1x + c_2x^3,$$

$$y_4(x) = \frac{2x}{c_1} - \frac{2}{c_1^2} \log(1 + c_1x) \quad (7.1.7)$$

são soluções gerais das equações (7.1.1), (7.1.2), (7.1.3) e (7.1.4), respectivamente.

Obviamente $y_1(x)$ está definida em qualquer intervalo que não contenha o valor 0, $y_2(x)$ e $y_3(x)$ estão definidas em \mathbb{R} , e $y_4(x)$ coloca restrições quer à constante c_1 quer à variável x , nomeadamente $c_1 \neq 0$ e $1 + c_1x > 0$.

A função $y_1^*(x) = x^3$ é uma **solução particular** da equação (7.1.1) que se obtém considerando, em (7.1.6), $c = 0$.

Note-se que $y_4^*(x) = x^2$ é uma solução de (7.1.4) mas, contudo, não está incluída em (7.1.7). Esta solução "extra", que não pode ser obtida a partir de (7.1.7) atribuindo valores à constante, chama-se **solução singular** de (7.1.4).

Ao designar uma função por solução geral, o termo "geral" não deve ser considerado no sentido de "completa". À totalidade das soluções de uma equação diferencial chama-se **solução completa**.

Considere-se uma equação diferencial de 1ª ordem na forma $F(x, y, y') = 0$. A função $y = \phi(x)$ diz-se uma **solução explícita** se $F(x, \phi(x), \phi'(x)) = 0$ no intervalo I .

A relação $\psi(x, y) = 0$ diz-se uma **solução implícita** de $F(x, y, y') = 0$, desde que represente uma ou mais funções $y = \phi(x)$ que verifiquem $F(x, \phi(x), \phi'(x)) \equiv 0$.

Em geral é difícil, e por vezes mesmo impossível, determinar explicitamente y na relação $\psi(x, y) = 0$. Contudo poder-se-á testar a solução obtendo y' pela derivada duma função implícita: $y' = -\frac{\psi'_x}{\psi'_y}$ e verificar se $F(x, y, -\frac{\psi'_x}{\psi'_y}) \equiv 0$.

Sem perda de generalidade, considerar-se-á sempre a equação (7.1.5) escrita na forma

$$y^{(n)} = f(x, y, y', \dots, y^{(n-1)}) \quad (7.1.8)$$

onde f é uma função conhecida. Desta forma evita-se que (7.1.5) represente mais que uma equação. Por exemplo $(y')^2 = 4y$ representa duas equações diferenciais $y' = \pm 2\sqrt{y}$.

As equações diferenciais são classificadas em dois grupos: **lineares** e **não lineares**. Uma equação diferencial é **linear** se é linear em y e em todas as suas derivadas. Assim uma equação diferencial linear de ordem n tem a forma

$$P_n[y] := a_n(x)y^{(n)} + a_{n-1}(x)y^{(n-1)} + \dots + a_1(x)y' + a_0(x)y = 0.$$

As equações (7.1.1) e (7.1.3) são exemplos de equações diferenciais lineares enquanto (7.1.2) e (7.1.4) são equações não lineares.

Se $P_n[y](x) \equiv 0$ a equação diferencial diz-se **homogénea**, caso contrário dir-se-á **não homogénea**.

No campo das aplicações é vulgar pretender-se soluções de (7.1.8) que verifiquem determinadas restrições, chamadas **condições iniciais** ou **condições de fronteira**. Por exemplo, por condições iniciais para a equação (7.1.8) entende-se n condições do tipo

$$y(x_0) = y_0, \quad y'(x_0) = y_1, \dots, y^{(n-1)}(x_0) = y_{n-1}, \quad (7.1.9)$$

em que y_0, \dots, y_{n-1} e x_0 são constantes dadas. Um problema que englobe a equação diferencial (7.1.8) e as condições (7.1.9) chama-se **problema de valor inicial**. É vulgar procurar soluções do problema (7.1.8), (7.1.9) num intervalo I que contenha x_0 .

Repare-se que a equação diferencial $xy' - 3y + 3 = 0$:

- não tem nenhuma solução que satisfaça $y(0) = 0$;
- tem uma única solução, $y(x) \equiv 1$, que verifica $y(1) = 1$;
- tem infinitas soluções $y(x) = cx^3 + 1$, $c \in \mathbb{R}$, que satisfazem $y(0) = 1$.

Esta variedade de situações coloca uma questão essencial: a existência de solução. Infelizmente a classe das equações diferenciais solúveis é muito restrita. Assim um dos principais objectivos da teoria das Equações Diferenciais Ordinárias é encontrar condições suficientes para garantir a existência de, pelo menos, uma solução para uma certa equação ou problema de valor inicial.

Constituem também áreas de interesse nesta Teoria:

- calcular o número de soluções (sem as determinar);
- demonstrar algumas propriedades das soluções (caso existam);
- construir processos de aproximar soluções.

Como base de trabalho considere-se o problema de valor inicial composto pela equação diferencial de 1^a ordem

$$y' = f(x, y) \quad (7.1.10)$$

e pela condição

$$y(x_0) = y_0.$$

7.2 Equações exactas e factores integrantes

Considerando, em (7.1.10), o caso particular $f(x, y) = -\frac{M(x, y)}{N(x, y)}$ obtem-se a equação

$$M(x, y) + N(x, y)y' = 0, \quad (7.2.1)$$

onde M e N são funções contínuas, $N \neq 0$, com as derivadas parciais M'_y e N'_x contínuas, no rectângulo

$$S = \{(x, y) : |x - x_0| < a, |y - y_0| < b, a, b \in \mathbb{R}^+\}. \quad (7.2.2)$$

A equação (7.2.1) é **exacta** se existir uma função $F(x, y)$ tal que

$$F'_x(x, y) = M(x, y) \text{ e } F'_y(x, y) = N(x, y). \quad (7.2.3)$$

O tipo de designação advem do facto de $M + Ny' = F'_x + F'_y y$ ser exactamente a derivada de F em relação à variável independente x . Então

$$F(x, y) = c$$

é solução de (7.2.1), a qual poderá ser encontrada seguindo a metodologia da demonstração (construtiva) do seguinte teorema:

Teorema 7.2.1 *Sejam $M(x, y)$ e $N(x, y)$ duas funções contínuas com as derivadas parciais $M'_y(x, y)$ e $N'_x(x, y)$ contínuas, no rectângulo S dado por (7.2.2). Então a equação diferencial (7.2.1) é exacta se, e só se,*

$$M'_y(x, y) = N'_x(x, y). \quad (7.2.4)$$

Dem. Se (7.2.1) é exacta então, por (7.2.3), $F''_{xy} = M'_y$ e $F''_{yx} = N'_x$. Pela continuidade de M'_y e N'_x tem-se $F''_{xy} = F''_{yx}$.

Reciprocamente, suponha-se que M e N verificam (7.2.4) e construa-se, para provar que (7.2.1) é exacta, uma função F que satisfaça (7.2.3).

Integrando ambos os membros de $F'_x(x, y) = M(x, y)$ em ordem a x , obtém-se

$$F(x, y) = \int_{x_0}^x M(s, y) ds + g(y), \quad (7.2.5)$$

sendo $g(y)$ uma função arbitrária, só dependendo de y , que desempenha o papel da "constante de integração" e que pode ser obtida através da segunda relação $F'_y(x, y) = N(x, y)$:

$$\frac{\partial}{\partial y} \int_{x_0}^x M(s, y) ds + g'(y) = \int_{x_0}^x M'_y(s, y) ds + g'(y) = N(x, y),$$

e

$$g'(y) = N(x, y) - \int_{x_0}^x M'_y(s, y) ds. \quad (7.2.6)$$

Derivando em ordem a x tem-se

$$N'_x(x, y) - \frac{\partial}{\partial x} \int_{x_0}^x M'_y(s, y) ds = N'_x(x, y) - M'_y(x, y) = 0,$$

pelo que a expressão (7.2.6) depende apenas de y .

Portanto, a função g pode ser obtida a partir de (7.2.6) e, por consequência, uma função F , que verifique (7.2.3), obtida por (7.2.5). ■

Observação 7.2.2 (i) Integrando (7.2.6) entre y_0 e y , a função g é dada, explicitamente, por

$$g(y) = \int_{y_0}^y N(x, t) dt - \int_{x_0}^x M(s, y) ds + \int_{x_0}^x M(s, y_0) ds + g(y_0).$$

Substituindo em (7.2.5), obtém-se a solução da equação diferencial (7.2.1):

$$F(x, y) = \int_{y_0}^y N(x, t) dt + \int_{x_0}^x M(s, y_0) ds = c. \quad (7.2.7)$$

(ii) A escolha de x_0 e y_0 é arbitrária, sendo apenas necessário garantir que os integrais permaneçam próprios.

Exemplo 7.2.3 Determinar a solução do problema de valor inicial

$$2x \operatorname{sen} y + e^x \cos y + (x^2 \cos y - e^x \operatorname{sen} y) y' = 0, \quad y(0) = \frac{\pi}{4}.$$

Quando a equação diferencial (7.2.1) não é exacta pode procurar-se uma função não nula $\mu(x, y)$, chamada **factor integrante**, para a qual a equação equivalente

$$\mu(x, y)M(x, y) + \mu(x, y)N(x, y)y' = 0 \quad (7.2.8)$$

já é exacta.

Como determinar um factor integrante?

Para que a equação (7.2.8) seja exacta ter-se-á

$$[\mu(x, y)M(x, y)]'_y = [\mu(x, y)N(x, y)]'_x,$$

pelo que o factor integrante μ deverá verificar a equação

$$\mu'_y M + \mu M'_y = \mu'_x N + \mu N'_x. \quad (7.2.9)$$

Resolver esta equação com derivadas parciais não é tarefa fácil. Contudo como é apenas necessário uma solução particular de (7.2.9) pode considerar-se o factor integrante na forma

$$\mu(x, y) = A(x)B(y),$$

com $A(x)$ e $B(y)$ funções não nulas a determinar.

Substituindo em (7.2.9):

$$A(x)B'(y)M + A(x)B(y)M'_y = A'(x)B(y)N + A(x)B(y)N'_x$$

ou seja

$$\frac{A'(x)N}{A(x)} - \frac{B'(y)M}{B(y)} = M'_y - N'_x. \quad (7.2.10)$$

Definindo

$$g(x) := \frac{A'(x)}{A(x)}, \quad h(y) := \frac{B'(y)}{B(y)}$$

e primitivando, tem-se que (7.2.10) é verificada desde que

$$A(x) = e^{\int g(x)dx} \quad \text{e} \quad B(y) = e^{\int h(y)dy}.$$

Exemplo 7.2.4 *A equação diferencial*

$$y - y^2 + xy' = 0 \quad (7.2.11)$$

não é exacta. Procure-se um factor integrante do tipo $\mu(x, y) = x^m y^n$. Neste caso a equação (7.2.10) assume a forma

$$m - n(1 - y) = -2y$$

pelo que $m = n = -2$. Assim, multiplicando (7.2.11) por $\mu(x, y) = x^{-2}y^{-2}$, obtém-se a equação exacta

$$x^{-2}(y^{-1} - 1) + x^{-1}y^{-2}y' = 0,$$

cujas solução, por (7.2.7) com $y_0 = 1$, é dada por

$$F(x, y) = \int_1^y x^{-1}t^{-2}dt = c$$

ou seja

$$y = \frac{1}{1 - cx}.$$

Exemplo 7.2.5 *De um modo mais geral pode olhar-se para um factor integrante do tipo $\mu = \mu(v)$ com v uma função de x e y , conhecida. Neste caso, de (7.2.9), obtém-se*

$$\frac{1}{\mu}\mu'(v) = \frac{N'_x - M'_y}{v'_y M - v'_x N}. \quad (7.2.12)$$

Se o 2º membro de (7.2.12) depender apenas de v , por exemplo uma função $\phi(v)$, então o factor integrante é dado por

$$\mu(x, y) = e^{\int \phi(v)dv}.$$

Exercício 7.2.6 *Determine uma expressão para o factor integrante nos casos particulares em que $v = x$ e $v = y$.*

Curiosamente, a partir de dois factores integrantes de (7.2.1) é possível encontrar uma solução:

Lema 7.2.7 *Se a equação (7.2.1) for exacta e admitir o factor integrante $\mu(x, y)$ constante, distinto de $c \in \mathbb{R}$, então $\mu(x, y) = c$ é uma solução de (7.2.1).*

Dem. Por (7.2.9) e pela hipótese, $\mu'_y M = \mu'_x N$.

Multiplicando (7.2.1) por μ'_y obtém-se

$$\mu'_y M + \mu'_y N y' = N (\mu'_x + \mu'_y y') = N \frac{d\mu}{dx} = 0,$$

pelo que $\mu(x, y) = c$ é solução de (7.2.1). ■

7.3 Equações elementares de 1ª ordem

Existem equações diferenciais de 1ª ordem que se podem solucionar por técnicas elementares de primitivação precedidas, eventualmente, por uma mudança de variável

7.3.1 Equação de variáveis separáveis

Considerando em (7.2.1) o caso particular de $M(x, y) = X_1(x)Y_1(y)$ e $N(x, y) = X_2(x)Y_2(y)$ então tomará a forma

$$X_1(x)Y_1(y) + X_2(x)Y_2(y)y' = 0. \quad (7.3.1)$$

Se $Y_1(y)X_2(x) \neq 0$ para $(x, y) \in S$, dado por (7.2.2), então (7.3.1) pode ser escrita como uma equação exacta

$$\frac{X_1(x)}{X_2(x)} + \frac{Y_2(y)}{Y_1(y)}y' = 0 \quad (7.3.2)$$

na qual as variáveis estão separadas. Assim a equação diferencial (7.3.2) diz-se de **variáveis separadas** e a sua solução, por (7.2.7), é dada por

$$\int \frac{X_1(x)}{X_2(x)} dx + \int \frac{Y_2(y)}{Y_1(y)} dy = c, \quad (7.3.3)$$

em que as constantes de primitivação estão contidas em c .

Esta relação contém todas as soluções de (7.3.1) em que $Y_1(y)X_2(x) \neq 0$. Ao dividir (7.3.1) por $Y_1(y)X_2(x)$ pode ter-se perdido algumas soluções, que devem ser anexadas a (7.3.3), bem como as que não estejam aqui incluídas para algum c , de modo a serem obtidas todas as soluções de (7.3.1).

Exemplo 7.3.1 A equação (7.2.11) também pode ser escrita como

$$\frac{1}{x} - \frac{1}{y^2 - y}y' = 0, \quad xy(y - 1) \neq 0.$$

Por (7.3.3) tem-se as soluções

$$y = (1 - cx)^{-1}. \quad (7.3.4)$$

Outras possíveis soluções para os quais $x(y^2 - y) = 0$ são $x = 0, y = 0$ e $y = 1$.

Contudo $y = 1$ já está incluída em (7.3.4) (caso de $c = 0$) e $x = 0$ não é solução.

Assim todas as soluções de (7.2.11) são dadas por (7.3.4) e $y = 0$.

7.3.2 Equação homogénea

Uma função $f(x, y)$ definida num domínio $D \subseteq \mathbb{R}^2$, aberto e conexo, diz-se **homogénea** de grau k se, para todo o parâmetro real λ e $(x, y) \in D$,

$$f(\lambda x, \lambda y) = \lambda^k f(x, y).$$

Considerando $\lambda = \frac{1}{x}$ a relação ficará

$$x^k f\left(1, \frac{y}{x}\right) = f(x, y)$$

o que permite concluir que uma função homogénea de grau 0 é uma função de uma única variável $u := \frac{y}{x}$.

Uma equação diferencial

$$y'(x) = f(x, y) \quad (7.3.5)$$

diz-se **homogénea** se f for uma função homogénea de grau 0.

Nestes casos, com a mudança de variável indicada, procuram-se soluções do tipo $y(x) = xu(x)$, sendo u uma função a determinar. Substituindo $y'(x) = u(x) + xu'(x)$ em (7.3.5) obtém-se, pelo facto de f ser homogénea de grau 0,

$$u + xu' = f(x, xu) = f(1, u) := \varphi(u)$$

o que conduz a uma equação de variáveis separadas do tipo

$$\frac{u'}{\varphi(u) - u} = \frac{1}{x}.$$

Exemplo 7.3.2 Determinar a solução da equação homogénea

$$y'(x) = \frac{2xy}{x^2 - 3y^2}.$$

7.3.3 Equação linear de 1ª ordem

O aspecto geral de uma equação diferencial linear de 1ª ordem será

$$p_0(x)y' + p_1(x)y = r(x).$$

Considere-se $p_0(x)$, $p_1(x)$ e $r(x)$ funções contínuas e $p_0(x) \neq 0$ num certo intervalo I . Neste caso a equação anterior pode escrever-se na forma

$$y' + p(x)y = q(x) \tag{7.3.6}$$

com $p(x) = \frac{p_1(x)}{p_0(x)}$ e $q(x) = \frac{r(x)}{p_0(x)}$ funções contínuas em I .

A equação homogénea correspondente

$$y' + p(x)y = 0 \tag{7.3.7}$$

pode ser resolvida por uma separação de variáveis

$$\frac{1}{y}y' = -p(x)$$

e, com a correspondente primitivação,

$$y(x) = c e^{-\int p(x)dx}. \tag{7.3.8}$$

Ao dividir-se (7.3.7) por y , "perdeu-se" a solução $y \equiv 0$, que é designada por **solução trivial**, já que (7.3.7) admite sempre esta solução nula. Contudo, apesar disso, esta solução já está incluída em (7.3.8) (basta fazer $c = 0$).

Para um problema de valor inicial formado por (7.3.7) e $y(x_0) = y_0$, com $x_0 \in I$, então a solução será

$$y(x) = y_0 e^{-\int_{x_0}^x p(t)dt}$$

A resolução da equação completa (7.3.6) também pode ser reduzida a um caso de primitivação: multiplicando-a por $e^{\int p(x)dx}$ obtém-se

$$\begin{aligned} e^{\int p(x)dx} [y' + p(x)y] &= e^{\int p(x)dx} q(x) \\ \left(y e^{\int p(x)dx} \right)' &= e^{\int p(x)dx} q(x) \\ y e^{\int p(x)dx} &= c + \int e^{\int p(x)dx} q(x) dx \end{aligned}$$

sendo a solução dada por

$$y(x) = e^{-\int p(x)dx} \left(c + \int e^{\int p(x)dx} q(x) dx \right). \quad (7.3.9)$$

Observação 7.3.3 Esta solução $y(x)$ é da forma $c u(x) + v(x)$, pelo que a solução geral da equação linear completa (7.3.6) se pode obter pela adição entre a solução (geral) da equação homogênea (7.3.7) e uma solução particular de (7.3.6).

Caso se pretenda a solução do problema de valor inicial correspondente, tratar-se-ia apenas de encontrar o elemento da família de soluções (7.3.9) que passa pelo ponto (x_0, y_0) , isto é,

$$y(x) = e^{-\int_{x_0}^x p(s)ds} \left(y_0 + \int_{x_0}^x e^{\int_{x_0}^t p(s)ds} q(t) dt \right).$$

Note-se que se $p(x)$ e $q(x)$ forem funções constantes, por exemplo, $p(x) \equiv p$ e $q(x) \equiv q$, a solução ficará

$$y(x) = \left(y_0 - \frac{q}{p} \right) e^{p(x_0-x)} + \frac{q}{p}.$$

Exemplo 7.3.4 Determinar a solução do problema de valor inicial

$$xy' - 4y + 2x^2 + 4 = 0, \quad x \neq 0, \quad y(1) = 1.$$

Se forem conhecidas duas soluções particulares de (7.3.6), $y_1(x)$ e $y_2(x)$, então

$$\begin{aligned} y_1'(x) - y_2'(x) &= -p(x)y_1(x) + q(x) + p(x)y_2(x) - q(x) \\ &= -p(x) [y_1(x) - y_2(x)]. \end{aligned}$$

Assim a função $y(x) = y_1(x) - y_2(x)$ é solução da equação homogênea associada e, pela Observação 7.3.3, as funções

$$y(x) = c(y_1(x) - y_2(x)) + y_1(x) \quad \text{e} \quad y(x) = c(y_1(x) - y_2(x)) + y_2(x)$$

são soluções gerais da equação completa (7.3.6).

Algumas equações diferenciais não lineares de 1ª ordem podem ser reduzidas a equações lineares recorrendo a mudanças de variável adequadas:

7.3.4 Equação de Bernoulli

Uma equação da forma

$$p_1(x)y' + p_0(x)y = r(x) y^n, \quad n \neq 0, 1, \quad (7.3.10)$$

com $p_1(x)$, $p_0(x)$ e $r(x)$ funções contínuas, $p_1(x) \neq 0$, designa-se por **equação de Bernoulli**.

Exclui-se $n = 0$ e $n = 1$ porque nestes casos a equação seria linear.

A equação anterior é equivalente a

$$p_1(x) y^{-n} y' + p_0(x) y^{1-n} = r(x)$$

e, fazendo a substituição $v = y^{1-n}$, obtém-se a equação linear de 1ª ordem

$$\frac{1}{1-n} p_1(x) v' + p_0(x) v = r(x).$$

Exemplo 7.3.5 *Calcular a solução do problema de valor inicial*

$$y' + x^2 y = e^{x^3} \frac{y^4}{3}, \quad y(0) = \frac{1}{2}.$$

As equações diferenciais lineares de 1ª ordem têm um leque muito variado de aplicações.

A variável independente x representa vulgarmente "tempo". O 2º membro $q(x)$ pode ter um significado físico, como uma força. A solução $y(x)$ poderá significar um deslocamento ou uma outra quantidade física.

De uma forma geral, a equação (7.3.6) pode modelar uma relação de *input-output*, considerando $q(x)$ como as quantidades de **input** e $y(x)$ como a resposta de **output**.

7.4 Equações lineares de 2ª ordem

Para a equação homogênea linear de 2ª ordem com coeficientes variáveis

$$p_2(x)y'' + p_1(x)y' + p_0(x)y = 0, \quad (7.4.1)$$

com $p_2(x) (> 0)$, $p_1(x)$ e $p_0(x)$ funções contínuas num intervalo I , não existe nenhum método para a resolver, excepto em alguns casos particulares.

Os resultados que se seguem resultam da adaptação à 2ª ordem da teoria mais geral de sistemas de equações diferenciais lineares de 1ª ordem, a desenvolver mais tarde no próximo capítulo, mais concretamente nos Teoremas ?? a ??.

Teorema 7.4.1 *Existem exactamente duas soluções $y_1(x)$ e $y_2(x)$ de (7.4.1) linearmente independentes num intervalo I . Isto é, não existe uma constante c tal que $y_1(x) = c y_2(x)$, para $x \in I$.*

Teorema 7.4.2 *Duas soluções de (7.4.1), $y_1(x)$ e $y_2(x)$, são linearmente independentes em I se o seu **Wronskiano** definido por*

$$W(x) = W(y_1, y_2)(x) := \begin{vmatrix} y_1(x) & y_2(x) \\ y_1'(x) & y_2'(x) \end{vmatrix} = y_1(x)y_2'(x) - y_1'(x)y_2(x) \quad (7.4.2)$$

for diferente de 0 para algum $x = x_0 \in I$.

Teorema 7.4.3 *O Wronskiano (7.4.2) verifica a igualdade de Abel*

$$W(x) = W(x_0) e^{-\int_{x_0}^x \frac{p_1(t)}{p_2(t)} dt}, \quad x_0 \in I.$$

Assim, se o Wronskiano se anula para algum $x_0 \in I$ então anula-se para todo o $x \in I$.

Teorema 7.4.4 *Se $y_1(x)$ e $y_2(x)$ são duas soluções de (7.4.1) e c_1 e c_2 são constantes arbitrárias, então $c_1 y_1(x) + c_2 y_2(x)$ é também uma solução de (7.4.1).*

Além disso, se $y_1(x)$ e $y_2(x)$, são linearmente independentes então qualquer solução $y(x)$ de (7.4.1) pode ser escrita na forma $y(x) = k_1 y_1(x) + k_2 y_2(x)$, com k_1 e k_2 constantes adequadas.

7.4.1 Solução particular da equação não homogênea

Para encontrar uma solução particular para a equação não homogênea

$$p_2(x)y'' + p_1(x)y' + p_0(x)y = r(x), \quad (7.4.3)$$

sendo $r(x)$ uma função contínua em I , utilizar-se-á o **método da variação dos parâmetros**:

Sejam $y_1(x)$ e $y_2(x)$ duas soluções de (7.4.1) e as "constantes" c_1 e c_2 consideradas como funções da variável independente x .

Suponha-se que

$$y(x) = c_1(x)y_1(x) + c_2(x)y_2(x)$$

é solução de (7.4.3). Para determinar as duas funções incógnitas $c_1(x)$ e $c_2(x)$ necessita-se de duas condições:

Como

$$y' = c_1'y_1 + c_1y_1' + c_2'y_2 + c_2y_2'$$

a primeira condição a exigir será

$$c_1'y_1 + c_2'y_2 = 0. \quad (7.4.4)$$

Diferenciando

$$y' = c_1y_1' + c_2y_2'$$

tem-se

$$y'' = c_1y_1'' + c_2y_2'' + c_1'y_1' + c_2'y_2'.$$

Substituindo em (7.4.3), obtem-se

$$c_1(p_2y_1'' + p_1y_1' + p_0y_1) + c_2(p_2y_2'' + p_1y_2' + p_0y_2) + p_2(c_1'y_1' + c_2'y_2') = r(x)$$

e, como y_1 e y_2 são soluções de (7.4.1),

$$c_1'y_1' + c_2'y_2' = \frac{r(x)}{p_2(x)}. \quad (7.4.5)$$

Resolvendo o sistema (7.4.4)-(7.4.5), ter-se-á

$$c_1' = -\frac{\frac{y_2(x) r(x)}{p_2(x)}}{W(y_1, y_2)(x)}, \quad c_2' = \frac{\frac{y_1(x) r(x)}{p_2(x)}}{W(y_1, y_2)(x)}.$$

Assim, uma solução particular de (7.4.3), $y_p(x)$, será

$$\begin{aligned} y_p(x) &= c_1(x)y_1(x) + c_2(x)y_2(x) \\ &= -y_1(x) \int \frac{\frac{y_2(x)r(x)}{p_2(x)}}{W(y_1, y_2)(x)} dx + y_2(x) \int \frac{\frac{y_1(x)r(x)}{p_2(x)}}{W(y_1, y_2)(x)} dx. \end{aligned}$$

A solução geral de (7.4.3) obtém-se adicionando a esta solução particular a solução geral da equação homogênea associada:

$$y(x) = c_1y_1(x) + c_2y_2(x) + y_p(x).$$

7.4.2 Equação homogênea com coeficientes constantes

Definida uma técnica para encontrar a solução particular, como obter a solução da equação homogênea associada? No caso de os coeficientes serem constantes, isto é, para

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0, \quad (7.4.6)$$

será "razoável" esperar que, à semelhança do que sucedia nas equações de 1º ordem, as soluções assumam a forma de exponenciais, já que as derivadas de e^{rx} conduzem sempre à mesma exponencial multiplicada por uma constante.

Se se experimentar $y = e^{rx}$ e procurar os valores de r adequados, obtém-se

$$ar^2e^{rx} + bre^{rx} + ce^{rx} = (ar^2 + br + c)e^{rx} = 0.$$

Então e^{rx} é solução de (7.4.6) se r for solução da equação

$$ar^2 + br + c = 0, \quad (7.4.7)$$

designada por **equação característica**.

Como é conhecido há três casos possíveis:

1. Se existirem **duas raízes reais distintas**, r_1 e r_2 , então e^{r_1x} e e^{r_2x} são duas soluções de (7.4.6), e a solução geral será

$$y(x) = c_1e^{r_1x} + c_2e^{r_2x}.$$

2. Se existir **uma raiz real dupla**, $r_1 = r_2 = r = -\frac{b}{2a}$, e^{rx} é uma solução. A segunda solução pode ser encontrada por (??):

$$y_2(x) = e^{rx} \int \frac{1}{(e^{rx})^2} e^{-\int \frac{b}{a} dx} dx = e^{rx}x,$$

sendo a solução geral dada por

$$y(x) = (c_1 + c_2x)e^{rx}.$$

3. Se existirem **duas raízes complexas conjugadas**, $r = \alpha \pm \beta i$, então as soluções serão da forma

$$e^{(\alpha \pm \beta i)x} = e^{\alpha x} (\cos \beta x \pm i \operatorname{sen} \beta x).$$

Como a parte real ($e^{\alpha x} \cos \beta x$) e o coeficiente da parte imaginária ($e^{\alpha x} \operatorname{sen} \beta x$) são ambas soluções de (7.4.6), a solução geral será

$$y(x) = c_1 e^{\alpha x} \cos \beta x + c_2 e^{\alpha x} \operatorname{sen} \beta x$$

Exemplo 7.4.5 *Encontrar a solução geral da equação*

$$y'' - 5y' + 6y = e^x.$$

Apesar de os casos anteriores serem obtidos para equações com coeficientes constantes, esta metodologia pode ser aplicada a outras situações:

Exercício 7.4.6 *Utilizando uma função do tipo $y(x) = x^m$ discuta, em função de m , as várias formas que a solução geral da equação de Cauchy-Euler*

$$x^2 y'' + ax y' + by = 0, \quad x > 0, \quad (7.4.8)$$

pode assumir.

Resolução: Calculando as derivadas e substituindo, obtém-se

$$x^2 m(m-1)x^{m-2} + ax m x^{m-1} + bx^m = 0$$

e

$$m(m-1) + am + b = 0,$$

que é a equação característica de (7.4.8). Assim a natureza das raízes determina a solução:

- Raízes reais distintas $m_1 \neq m_2$: a solução será $y(x) = c_1 x^{m_1} + c_2 x^{m_2}$;
- Raíz real dupla $m = m_1 = m_2$: a solução será $y(x) = c_1 x^m + c_2 \ln x x^m$;
- Raízes complexas conjugadas $m_1 = \alpha + \beta i$, $m_2 = \alpha - \beta i$: a solução será

$$y(x) = c_1 x^\alpha \cos(\beta \ln x) + c_2 x^\alpha \operatorname{sen}(\beta \ln x).$$

7.5 Exercícios

1. Resolva os problemas de valor inicial:

a) $3x^2y + 8xy^2 + (x^3 + 8x^2y + 12y^2) y' = 0, \quad y(2) = 1$

b) $ye^{xy} + 4y^3 + (xe^{xy} + 12xy^2 - 2y) y' = 0, \quad y(0) = 2.$

2. Determine o valor de k de modo a que as equações sejam diferenciais exactas e encontre a expressão geral das soluções:

a) $(kx^2 + 4y) y' = -x^3 - 3xy$

b) $\frac{kx+1}{y^3} y' = -\frac{1}{x^2} - \frac{1}{y^2}$

3. Determine a solução geral das equações diferenciais:

a) $y' - (\cot x) y = 2x \operatorname{sen} x$

b) $y' + y + x + x^2 + x^3 = 0$

c) $2(1 + y^3) + 3xy^2 y' = 0$

d) $(1 - x^2) y' + y^2 - 1 = 0$

4. Numa situação "ideal" de divisão celular, o número de células no instante t , $N(t)$, cresce exponencialmente e pode ser traduzido pela relação

$$\frac{dN}{dt} = \lambda N,$$

sendo $\lambda \in \mathbb{R}^+$ a razão de crescimento. Contudo, nos tumores sólidos, existe uma constante, α , de retardamento do crescimento, que está relacionada com a necrose das células centrais do tumor. Neste caso o número de células é modelado por

$$\frac{dN}{dt} = \lambda e^{-\alpha t} N$$

a) Determine a expressão que permite calcular o número de células do tumor sólido em função do tempo.

b) Qual o número de células limite que o tumor poderá atingir?

c) Suponha que, quando foi detectado, o tumor possuía 10^4 células, crescia à razão de 20% por unidade de tempo, sendo a constante de retardamento de 0,02.

Qual o número de células limite que o tumor irá atingir ?

5. Arnesto, o desgraçado, foi encontrado morto na sua casa às 23h.

Bicente, o detective, chegou ao local do crime às 23h 30m e registou a temperatura da vítima: $30^\circ C$.

Chico, o esperto, observou que às 00h 30m a temperatura do corpo era de $25^{\circ}C$ e que a temperatura da sala se mantinha constantemente igual a $20^{\circ}C$.

Diga a que horas ocorreu o crime.

E não esqueça a lei do arrefecimento de Newton: *a velocidade de arrefecimento de um corpo é proporcional à diferença entre a sua temperatura em cada instante e a do meio ambiente.*

6. Encontre a solução completa das equações não homogêneas:

a) $y'' + 4y = \text{sen}(2x)$

b) $y'' + 4y' + 3y = e^{-3x}$

c) $y'' + 5y' + 4y = e^{-4x}$.

Bibliografia

- [1] J. Campos Ferreira, *Introdução à Análise Matemática*, Fundação Calouste Gulbenkian, 1995
- [2] Feliz Minhós, *Análise Matemática I*, 2012, 142 pags.
<http://hdl.handle.net/10174/7876>
- [3] James Stewart, *Cálculo, Vol. I e Vol. II*, Pioneira, Thompson Learning, 2001
- [4] G. Strang, *Calculus*, MIT, Wellesley-Cambridge Press, 1993
- [5] Earl W. Swokowski, *Cálculo com Geometria Analítica*, Vol. 1 e Vol. 2, McGraw-Hill, 1983